



产品使用手册

微处理器控制 · IGBT 推动
交流电机驱动器

NTA5000系列 380V
0.75~55KW(1.7~110KVA)

Reor

www.reor-electron.com

NTA5000 使用手册

目 录

快速使用指南.....	i
前言.....	0-1
0.1 前言.....	0-1
0.2 产品检查.....	0-1
第一章 安全注意事项	1-1
1.1 使用时注意事项	1-1
1.1.1 送电前.....	1-1
1.1.2 送电中.....	1-2
1.1.3 运转前.....	1-2
1.1.4 运转中.....	1-3
1.1.5 检查保养时.....	1-3
1.1.6 变频器报废时注意事项.....	1-3
第二章 型号说明.....	2-1
第三章 使用环境及安装	3-1
3.1 使用环境.....	3-1
3.2 使用环境的注意事项.....	3-2
3.3 配线规则.....	3-3
3.3.1 配线应注意事项.....	3-3
3.3.2 电磁接触器及电线规格.....	3-4
3.3.3 外围设备应用及注意事项.....	3-5
3.4 产品规格.....	3-8
3.4.1 产品个别规格.....	3-8
3.4.2 产品共通规格.....	3-9
3.5 NTA5000 系列配线图	3-11
3.6 变频器端子说明.....	3-12
3.7 安装配线示意图.....	3-13
3.8 外型尺寸图.....	3-14
第四章 软件索引.....	4-1
4.1 按键面板使用说明.....	4-1
4.1.1 按键面板显示及操作说明.....	4-1
4.1.2 按键面板使用说明.....	4-2
4.1.3 按键面板操作说明(LED)	4-3
4.1.4 按键面板操作范例.....	4-4

4.2 控制模式选择.....	4-6
4.3 参数一览表.....	4-7
4.4 参数功能说明.....	4-21
第五章 故障排除及保养	5-1
5.1 故障指示及对策.....	5-1
5.1.1 一般情况说明.....	5-1
5.1.2 特殊情况说明.....	5-2
5.1.3 按键操作错误说明.....	5-3
5.2 一般故障检查方法.....	5-4
5.3 故障品简单排除步骤.....	5-5
5.4 日常检查与定期检查.....	5-11
5.5 保养与检查.....	5-12
第六章 外围组件.....	6-1
6.1 输入侧交流电抗器规格.....	6-1
6.2 输入侧直流电抗器规格.....	6-1
6.3 制动电阻（选配）	6-2
6.4 操作面板及延长线.....	6-3
6.5 更换风扇.....	6-6
附录 A NTA5000 变频器 ModBus 通讯	附录-1
附录 B NTA5000 变频器参数设定表	附录-13

快速使用指南

本指南可方便用户安装及使用本公司变频器，让您的电机运转正常。运行、停止和速度调整都可通过操作面板直接控制。如果您需要外部控制或其它特别系统规划，可参阅随机附的NTA5000系列使用手册。

一、安装变频器

请先参阅 NTA5000 使用手册第零章(前言)及第一章(安全注意事项)，并确认本变频器安装在恰当的环境中(参阅第三章：使用环境及安装)。如果您仍存有疑问，请暂时不要送电，请专业人员检查。(未确实遵守可能导致人身伤害或设备损坏)。

- 请检查变频器及电机铭牌，确认两者功率相当及额定电压相同。(电机满载电流要小于变频器额定电流)。
- 拿掉变频器正下方的盖板，进行变频器的输入/输出配线。
 - a. 交流电源线应接至变频器输入端子 L1(R)、L2(S) 及 L3(T)。(参阅手册 3-11~3-13 页)
 - b. 电机线接至变频器输出端子 U(T1)、V(T2) 及 W(T3) 上。(参阅手册 3-11~3-13 页)

操作面板状态指示灯说明：



1. FUN、Hz/RPM、VOLT、AMP 等四种状态指示灯动作，及五位数七段显示器的显示内容请参考操作面板使用说明。
2. FWD LED: 设定正转时，FWD 状态指示灯于停机中闪烁，运转后则常亮。
3. REV LED: 设定反转时，REV 状态指示灯于停机中闪烁，运转后则常亮。

二、送电

交流电源投入，并观察操作面板，五位数七段显示器会先显示电源电压 3~5 秒，而后显示频率指令“5.00”。当七段显示器的显示及 FWD LED 会持续闪烁时，变频器处于待机状态，即通电未运行状态。

三、电机空转试运行并检视转向

- 按 RUN 运行键，FWD 状态指示灯常亮，变频器处于运行状态，五位数七段显示器会由 0.00 增至 5.00。
- 检查电机转向，如电机转向不正确：按下 STOP 停止键让电机停止运转，关断变频器输入电源，待所有的状态指示灯熄灭后，将 U(T1)、V(T2)、W(T3) 其中任意 2 条接线对调。重新投入电源，检查此时电机转向。

四、设定频率指令至满载 50Hz/60Hz

- 频率可通过操作面板上的▲▼按键就可以更改；数字显示则可通过按“<”键向左移位。频率设定完成后请按下 READ/ENTER 作更改确认。
- 依据上述规则设定频率至 50Hz/60Hz。
- 按 RUN 运行键，观察电机加速至设定频率是否出现异常。
- 按 STOP 停止键停止运转，观察电机减速是否出现异常。

五、其它设定

运转控制选择设定：F00.03 (或 F00.04)

频率指令选择设定：F00.05 (或 F00.06)

- 1、使用操作面板的 RUN/STOP 控制变频器的运行/停止，面板上的电位器设定频率，设参数 F00.03=0、F00.05=1 即可
- 2、使用外部的开关信号接在 TM2 控制端子 S1 和 COM 之间来控制变频器的运行/停止，外接电位器在 TM2 上 10V、AI1、AGND 上来设定频率，设参数 F00.03=1、F00.05=2 即可，如果还要外接一个频率显示表，接在 FM+和 AGND 上就好。

其它详细功能调整，可参照 NTA5000 使用手册中的参数

控制模式选择	F00.00	Page. 4-08
设定电机额定电流	F06.01	Page. 4-14
设定加速时间	F00.09	Page. 4-08
设定减速时间	F00.10	Page. 4-08
设定频率指令上限	F00.07	Page. 4-08
设定频率指令下限	F00.08	Page. 4-08

前 言

0.1 前言

为了充分地发挥本变频器的功能及确保使用者的安全，请详阅本操作手册。当您在使用过程中发现疑难问题时，请与本公司技术人员或各地区经销商联系，我们的专业人员会乐于为您服务。

※使用须知

变频器是精密的电力电子产品，为保障您的生命财产安全，本手册中有「危险」「注意」等字样，是为提醒您在搬运、安装、使用、检查变频器时所需关注的安全防范事项，请您配合遵守。



危险

操作不当时，可能造成严重的人身伤害。



注意

操作不当时，可能造成变频器或机械系统损坏。

危险

- 在变频器断电后，在主板上的红色充电指示灯未熄灭前，请勿触摸线路板；
- 不可在送电过程中实施配线，变频器处于运行状态时请勿检查线路板；
- 请勿自行拆装更改变频器内部连接线或线路及零件；
- 变频器接地端子请务必正确接地：
220V 级：接地阻抗小于 $100\ \Omega$ ；
380V 级：接地阻抗小于 $10\ \Omega$ 。

注意

- 请勿对变频器内部的零组件进行耐压测试，这些半导体零件易受高电压损毁；
- 绝不可将变频器输出端子 U(T1)、V(T2)、W(T3) 连接至交流电源；
- 变频器主电路板 CMOS 集成电路易受静电影响及破坏，请勿触摸主电路板。

0.2 产品检查

每台变频器在出厂前均做过功能测试，客户拿到变频器拆封后，请执行下列检查步骤：

- 变频器的机种型号是否符合您所订购的型号。
- 变频器是否因运送不慎造成损伤，若有损坏请勿接入电源。
- 当您发现有上述问题时请立即通知本公司技术人员。

第一章 安全注意事项

1.1 使用时注意事项

1.1.1 送电前

△ 注 意

所选用的电源电压必须与变频器的铭牌规格相匹配。

■ 危 险

主回路端子必须正确配线，L1(R)、L2(S)、L3(T) 为电源输入端子，绝对不可以与 U(T1)、V(T2)、W(T3) 混用，如若混用，送电时，将造成变频器的损坏。

△ 注 意

- 搬运变频器时，请勿直接提取前盖，应由变频器底座搬运，以防止前盖脱落，避免变频器跌落造成人身伤害或变频器损坏。
- 请将变频器安装于金属类等不易燃烧的材料上。请不要安装在易燃性材料上或附近，以免发生火灾。
若多台变频器同放在一个控制柜内，请外加散热风扇，使箱内温度低于40℃，以防过热或火灾等发生。
- 在变频器完全断电后，再拆卸或装入操作面板；并按图操作固定面板，以免接触不良造成面板故障或不显示。

警 告

- 本产品通过 IEC 61800-3 限制区域使用等级。在某些环境下使用本产品时，可能造成电磁干扰，故在使用前请先进行适当的测试。
- 未提供马达过温度保护功能。

1.1.2 送电中

⚠ 危险

- 送电中绝不可插拔变频器上的连接器，以避免控制板因带电插拔所产生的冲击电流或冲击电压造成内部电路损坏。
- 若停电时间大于两秒（功率越大，可允许断电时间愈长），会使变频器失去控制电源，故在电源恢复送电以后，变频器运行与否，是根据 F00.03（或 F00.04）及 F04.09 参数的设定及外部开关的状态而决定，此时视为重新开机。
- 若停电时间短，变频器仍拥有控制电源，因此当电源回复时，变频器能否自行启动，将取决于 F04.03/F04.04 参数的设定。
- 当重新开机时，变频器运转与否，取决于 F00.03（或 F00.04）及 F04.09 的设定及电源开关/运转开关（FWD/REV 开关）的状态（与 F04.03/F04.04/F04.06/F04.07 无关）：
 1. F00.03（或 F00.04）=0 时，重新开机后，不会自动启动。
 2. F00.03（或 F00.04）=1 且电源开关或运转开关（FWD/REV 开关）关断时，重新开机后，不会自动启动。
 3. F00.03（或 F00.04）=1 且电源开关及运转开关导通且 F04.09=0 时，重新开机后，会自动启动。基于安全考虑，请在停电以后将电源开关及运转开关关断，以避免突然复电后，对机器及人身造成伤害。
- F04.09=0 时，为确保人身及机器设备安全，请参照 F04.09 详细使用说明及建议。

1.1.3 运转前

⚠ 危险

请确认所使用变频器的机种容量和变频器内功能参数 F12.00 所设定的机种容量相同。

△ 注意

电源投入时，变频器会先闪烁 F05.03 所设定的变频器供电电源电压 5 秒。

1.1.4 运转中

⚠ 危 险

运转中不可将电机机组投入或切离，否则会造成变频器过电流跳脱，严重时会造成变频器主回路损坏。

⚠ 危 险

- 变频器送电状态时请勿取下前盖，以防人员触电伤亡。
- 如设定自动再启动功能时，电机于运转停止后会自动再启动，请勿靠近机器以免危险。
- 停止开关功能须设定才有效，与紧急停止开关用法不同，使用时请留意。

⚠ 注 意

- 散热座、制动电阻等发热部件请勿触摸。
- 变频器可很容易使电机低速到高速运转，请确认电机与机械的容许范围。
- 使用制动单元等选配产品时，请注意其使用时的相关设定。
- 变频器运转时，请勿检查电路板上的信号。

⚠ 注 意

请先确认电源切断后，且充电指示灯熄灭后，才可进行拆装或实施检查。

1.1.5 检查保养时

⚠ 注 意

变频器周围温度应在 $-10^{\circ}\text{C}\sim+40^{\circ}\text{C}$ ，95%RH 不结露环境中使用

1.1.6 变频器报废时注意事项

⚠ 注 意

当变频器要处理报废时，请作为工业垃圾进行处理，并注意以下事项：
变频器主回路的电解电容和印刷电路板上的电解电容焚烧时可能会发生爆炸；
变频器的上盖面板等塑料件焚烧时会产生有毒气体。

第二章 型号说明

变频器型号→

输入电源规格→

输出规格→

型 号：NTA5000-0.75K（1HP/0.75KW）

输 入：AC 3 相 50/60Hz
380V（+10%，-15%） 3.6A

输 出：AC 3 相 0-400Hz
0-480V 2.3A

SN: 
1234567890123



上海雷翱电子科技有限公司

NTA5000 系列:

NTA

50

00

—

0.75K

变频器

系列别

功能类型

输出功率

0.4K: 输出 0.4KW（0.5HP）

0.75K: 输出0.75KW（1HP）

1.5K: 输出 1.5KW（2HP）

2.2K: 输出 2.2KW（3HP）

3.7K: 输出 3.7KW（5HP）

5.5K: 输出 5.5KW（7.5HP）

7.5K: 输出 7.5KW（10HP）

11K: 输出 11KW（15HP）

15K: 输出 15KW（20HP）

18.5K: 输出18.5KW（25HP）

22K: 输出 22KW（30HP）

30K: 输出 30KW（40HP）

37K: 输出 37KW（50HP）

45K: 输出 45KW（60HP）

55K: 输出 55KW（75HP）

12: 220V经济型变频器

13: 380V经济型小功率变频器

50: 380V泛用型变频器

51: 380V高性能型变频器

52: 220V泛用型变频器（开发中）

00: 标准

01: 无内建RS485

02: 无显示操作面板

04: 无内建刹车晶体

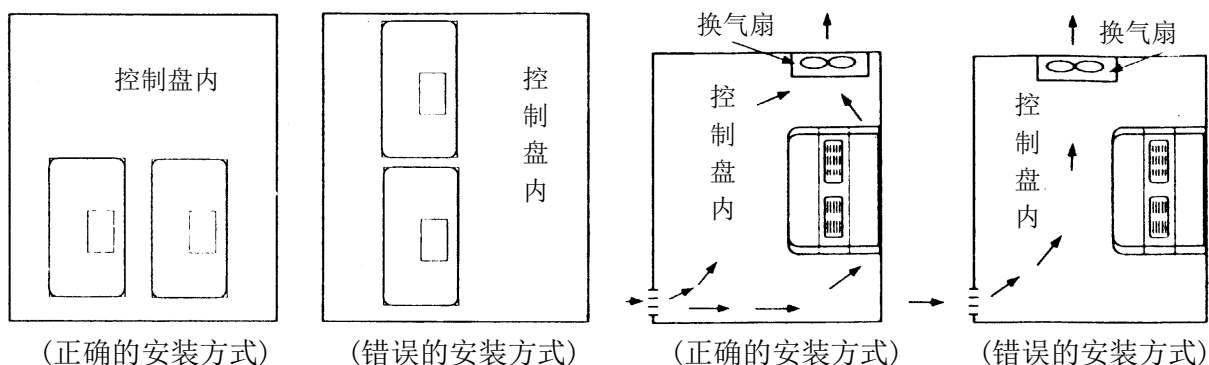
1x: 客制化功能机种

第三章 使用环境及安装

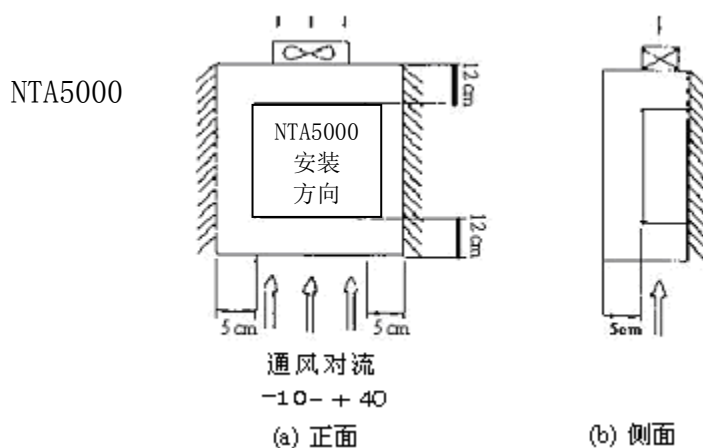
3.1 使用环境

变频器安装的环境对变频器正常功能的发挥及其使用寿命有直接的影响，因此变频器的安装环境必须符合下列条件：

- 周围温度： $-10^{\circ}\text{C} \sim +40^{\circ}\text{C}$ ；
- 防止雨水滴淋或潮湿环境。
- 防止油雾、盐分侵蚀。
- 防止粉尘、棉絮及金属细屑侵入。
- 防止电磁干扰（熔接机、动力机器）。
- 防止震动（冲床），若无法避免请加装防震垫片以减少震动。
- 多台变频器安装在控制盘内时，请注意摆放位置以利散热，另请外加配置散热风扇，以使变频器周温低于 40°C 为原则。
- 避免直接日晒。
- 防止腐蚀性液体、瓦斯
- 远离放射性物质及可燃物

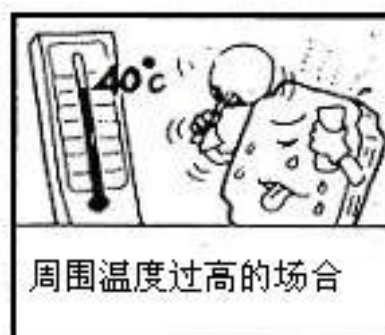
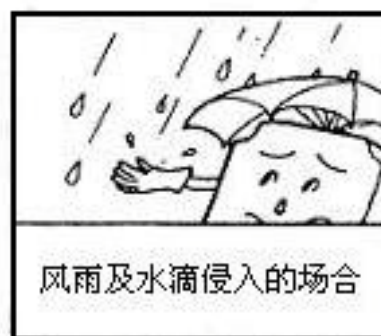


- 安装时请将变频器正面朝前，顶部朝上以利散热。



3.2 使用环境的注意事项

要避免在以下场所使用变频器



3.3 配线规则

3.3.1 配线应注意事项

A、螺丝扭力：请依照下列表中的螺丝扭力，用螺丝起子或其它工具进行配线工作：

锁固扭力			
功率 (KW)	电源规格	TM1 端子的额定扭力	
0.4/ 0.75	200~240V	0.59/0.08	7.10/8.20
0.75/ 1.5/ 2.2	380~480V	(LBS-FT/KG-M)	(LBS-IN/KG-CM)
1.5/ 2.2	200~240V	1.5/0.21	18.00/20.28
3.7/ 5.5/ 7.5/ 11/ 15/ 18.5	380~480V	(LBS-FT/KG-M)	(LBS-IN/KG-CM)
22/ 30/ 37	380~480V	1.84/0.3	22.1/30
		(LBS-FT/KG-M)	(LBS-FT/KG-CM)
45/ 55	380~480V	4.42/0.66	53.1/60
		(LBS-FT/KG-M)	(LBS-FT/KG-CM)

B、电源线：

电源线为连接到 L1(R)、L2(S)、L3(T)、U(T1)、V(T2)、W(T3)、P、Br(R) 的这些线材，电源线的选定必须依下列规定：

- (1) 仅能使用铜线，线径的选择依摄氏 105 度为基准。
- (2) 线材额定电压的选择，220V 交流系统最小值为 300V，380V 交流系统最小值为 600V。
- (3) 为确保安全，电源线应使用 0 型端子锁固。

C、控制线：

控制线为连接到 TM2 控制端子的线材，其选定必须依下列规定：

- (1) 仅能使用铜线，线径的选择依摄氏 105 度为基准。
- (2) 线材额定电压的选择，220V 交流系统最小值为 300V，380V 交流系统最小值为 600V。
- (3) 控制线要与动力线分开，不可将控制线与电源配线及电机配线置于同一导管内或电线保护管中，以避免噪声干扰。

D、端子台的电气额定：TM1 额定如下表：

功率 (KW)	电源规格	电流 A	电压 Volt
0.4/ 0.75	200~240V	15	600
0.75/ 1.5/ 2.2	380~480V		
1.5/ 2.2	200~240V	40	
3.7/ 5.5/ 7.5/ 11/ 15/ 18.5	380~480V	60	
22/ 30/ 37	380~480V	100	
45/ 55	380~480V	150	

※注：输入及输出信号(TM2)的额定一等级 2 配线规定。

保险丝的类型：

为了能够最有效的保护变频器，应该使用带限制电流功能的保险丝。

功率 (KW)	电源规格	保险丝额定
0.4/ 0.75	200~240V	15A, 600VAC, 100KA I. R.
1.5/ 2.2		20A, 600VAC, 100KA I. R.
0.75	380~480V	5A, 600VAC, 100KA I. R.
1.5		10A, 600VAC, 100KA I. R.
2.2		15A, 600VAC, 100KA I. R.
3.7		20A, 600VAC, 100KA I. R.
5.5/ 7.5		40A, 600VAC, 100KA I. R.
11/ 15/ 18.5		70A, 600VAC, 100KA I. R.
22/ 30		100A, 600VAC, 100KA I. R.
37/ 45		150A, 600VAC, 100KA I. R.
55		200A, 600VAC, 100KA I. R.

注意事项：

- 1) 当变频器处于供电状态时，或电源刚从主机脱离的时候，不要碰触任何电路组件，以避免触电。必须等待操作面板显示灯熄灭后，才能进行其它动作。
- 2) 在变频器的电源未关断之前，不要对变频器实施任何配线的动作。忽略以上警告可能会导致严重的伤亡。

※注：本产品设计于第二级污染环境或其它相同环境使用。

3.3.2 电磁接触器及电线规格

无熔线断路器 / 电磁接触器

● 下述使用情形所造成的故障恕本公司无法提供维修及服务。

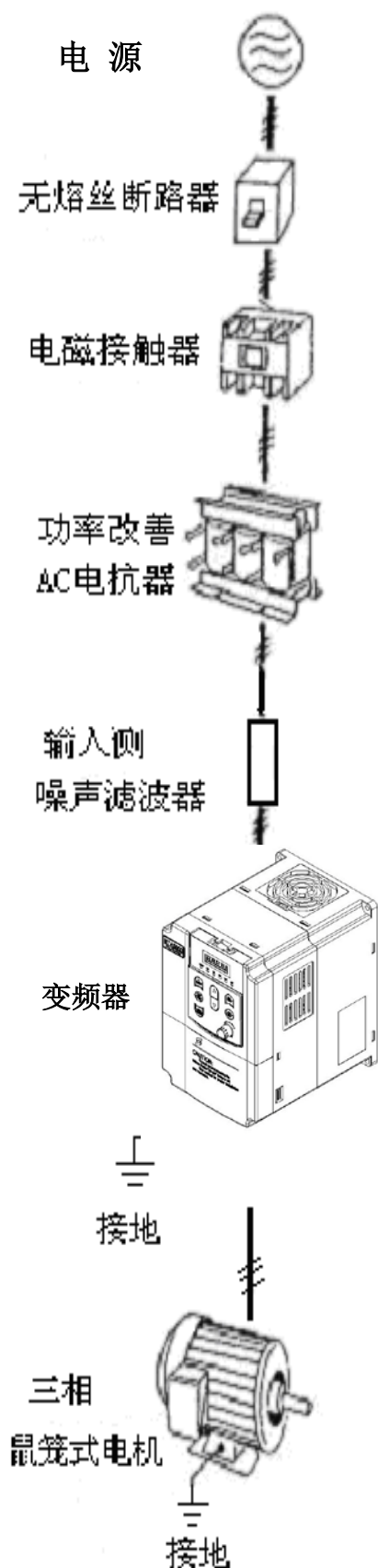
(1) 电源与变频器间因未装设或装设了不适用或过大容量的无熔线断路器，致使变频器故障。

(2) 变频器与电机之间串接电磁接触器或进相电容器抑或突波吸收器引起变频器故障。

型号： NTA5000-□□□□	3.7K 及 以下	5.5K	7.5K	11K	15K/ 18.5K	22K	30K	37K	45K	55K
无熔线断路器	15A	20A	30A	50A	50A	100A	100A	125A	175A	175A
电磁接触器	12A	16A	23A	42A	42A	85A	85A	115A	150A	150A
主电路端子	电线尺寸 2.0mm ² 端子螺丝 M4	电线尺寸 3.5mm ² 端子螺丝 M4	电线尺寸 5.5mm ² 端子螺丝 M4	电线尺寸 14mm ² 端子螺丝 M6	电线尺寸 30mm ² 端子螺丝 M10	电线尺寸 50mm ² 端子螺丝 M10				
	控制板讯号端子				继电器讯号端子					

- 请选用与变频器容量适配的三相鼠笼式感应电机。
- 当一台变频器驱动多台电机时，请考虑电机同时运转时的电流值必须小于变频器的额定电流，并在每台电机前加装适当容量的热保护继电器。
- 在变频器与电机间请勿加装进相电容器、LC、RC 等电容性组件。

3.3.3 外围设备应用及注意事项



电源：

- 请注意电压等级是否正确，以免损坏变频器。
- 交流电源与变频器之间必须安装无熔丝断路器。

无熔丝断路器：

- 请使用与变频器额定电压、电流等级相符的无熔丝断路器做变频器供电电源的通/断控制，并作为变频器的保护装置使用。
- 无熔丝断路器请不要作为变频器的运转/停止切换功能使用。

漏电断路器：

- 如若加装漏电断路器作漏电故障保护时，请选用感度电流 200mA 以上，动作时间为 0.1 秒以上的器具，以防高频误动作。

电磁接触器：

- 一般使用时可不加电磁接触器，但变频器做外部控制、用到停电后自动再启动等功能、或使用制动单元时，须加装一次侧电磁接触器。
- 电磁接触器请不要作为变频器运转/停止切换功能使用。

功率改善交流电抗器：

- 220V/380V 15KW 以下的变频器，其供电电源为 (600KVA 以上) 的大容量电源时或为改善电源的功率可外加交流电抗器。

输入侧噪声滤波器：

- 变频器外围有电感性负载时，请务必加装使用。

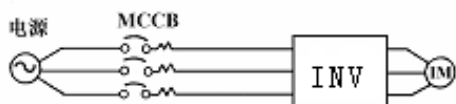
变频器：

- 输入电源端子 L1(R)、L2(S)、L3(T) 无相序之分，可任意换相连接。
- 输出端子 U(T1)、V(T2)、W(T3)，接至电机的 U、V、W 端子，如果送指令给变频器执行正转，但电机为反转状态，只要将 U(T1)、V(T2)、W(T3) 端子中任意两相对调即可。
- 输出端子 U(T1)、V(T2)、W(T3)，请勿接交流电源以免变频器损坏。
- 接地端子请正确接地，(220V 级：接地阻抗 $<100\Omega$ ，380V 级：接地阻抗 $<10\Omega$)。

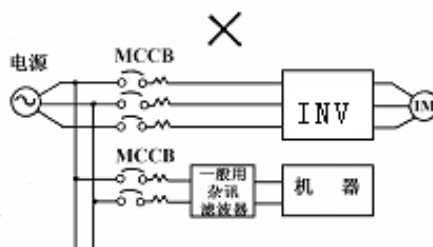
外部配线请遵循下列事项进行，完成配线后必须检查接线是否正确。（不可使用控制回路蜂鸣器检查配线）

(A) 主电源回路配线必须与其它高压或大电流动力线分离，以免噪声干扰，请参考下图。

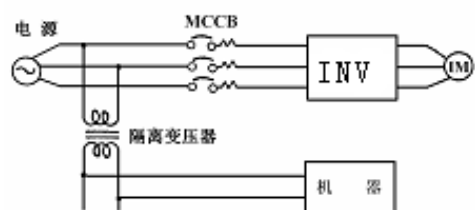
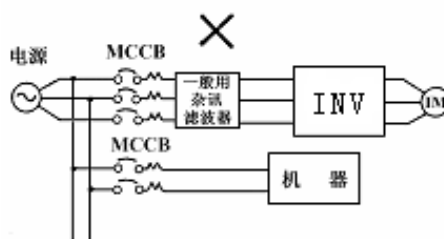
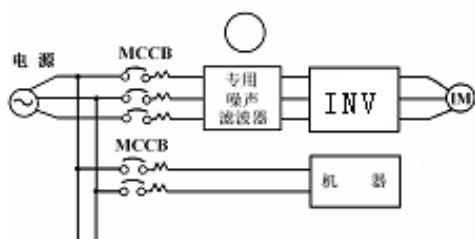
- 变频器使用单独电源分路



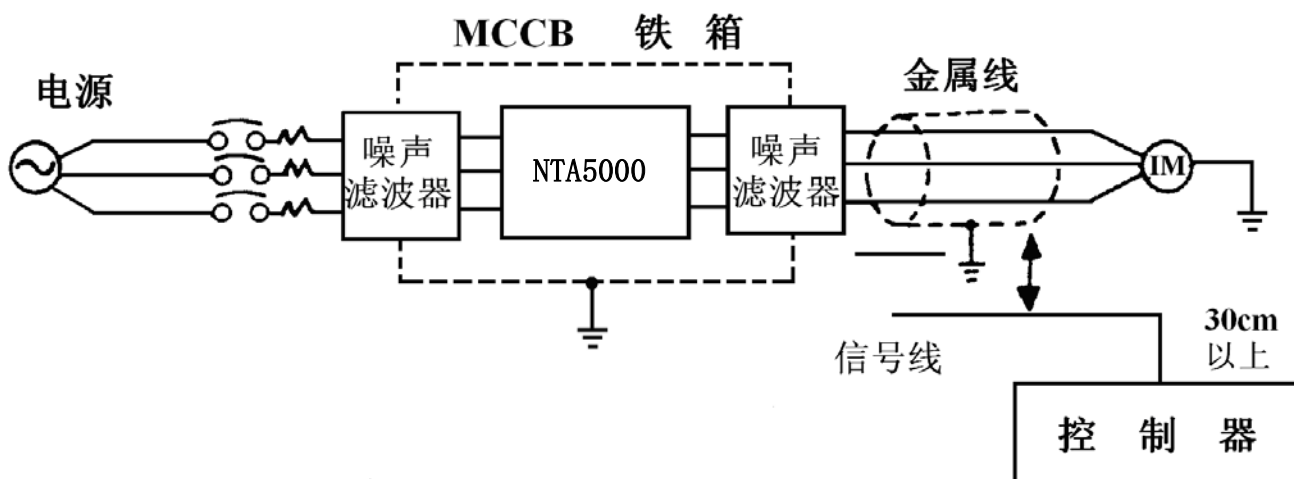
- 使用一般用噪声滤波器其效果较无法保证。



- 变频器与其它机器共电源回路请加装变频器用的噪声滤波器或加装隔离变压器。



- 主回路输出侧加装变频器专用的噪声滤波器可抑制传导噪声，为了防止辐射噪声，请在线路上加装金属管，并与其它控制器的信号线距离 30cm 以上。



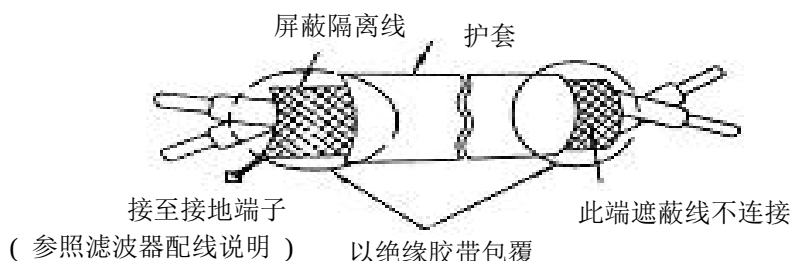
- 变频器与电机之间配线距离过长时，线路的电压降也要考虑，相间电压降 $(V) = \sqrt{3} \times \text{线阻} (\Omega / \text{km}) \times \text{线路长} (\text{m}) \times \text{电流} \times 10^{-3}$ ，要依据配线距离将载波频率作相应调整，线路越长，载波要越低。

变频器与电机配线距离	25m 以下	50m 以下	100m 以下	100m 以上
容许载波数	15KHz 以下	12KHz 以下	8KHz 以下	5KHz 以下
参数 F10.03 设置值	15	12	8	5

(B) 控制回路配线必须与主回路控制线或其它高压或大电流动力线分隔及远离，以避免噪声干扰。

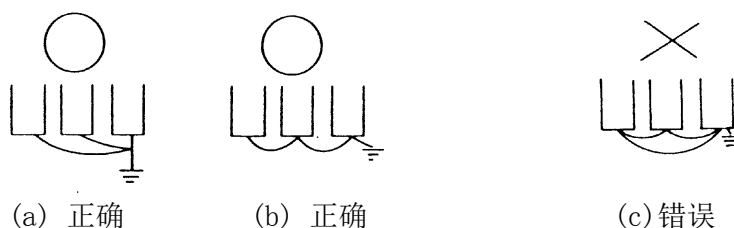
- 为防止噪声干扰避免错误动作发生，控制回路配线务必使用屏蔽隔离双绞线，参考下图，使用时，将遮蔽线接至接地端子。

配线距离不可超过50公尺



(C) 变频器接地端子请务必正确接地。220V 级：接地阻抗 $< 100\Omega$ ，380V 级：接地阻抗 $< 10\Omega$ 。

- 接地配线以电器设备技术基准 (AWG) 为准，接地线越短越好。
- 变频器的接地线绝不可与其它大电流负载 (如焊接机、大功率电机) 共同接地，必须分别接地。
- 数台变频器共同接地时，请勿形成接地回路。



(D) 电线规格，主电源回路及控制回路的配线线径规格选定，为安全起见，请依电工法规定施行配线。

(E) 配线作业完成后，请检查配线是否正确、电线是否破损、螺丝端子是否旋紧等作业品质。

3.4 产品规格

3.4.1 产品个别规格

单相/三相共用，200V~240V 机种

型号: NTA52□□-XXX	0.4K	0.75K	1.5K	2.2K	
马力数 (HP)	0.5	1	2	3	
适用电机容量 (KW)	0.4	0.75	1.5	2.2	
额定电流 (A)	3.1	4.5	7.5	10.5	
额定容量 (KVA)	1.2	1.7	2.9	4.0	
输入最大电压	单相或三相 200~240V +10%-15%, 50/60HZ $\pm$ 5%				
输出最大电压	三相 200~240V				
输入电流 (A)	8.5/4.5	12/6.5	16/11	23.9/12.5	
净重 (KG)	1.4	1.4	2.5	4.0	
允许瞬停时间 (秒)	1.0	1.0	2.0	2.0	

三相，380V~480V 机种

型号: NTA50□□-XXX	0.75K	1.5K	2.2K	3.7K	5.5K	7.5K	11K	15K	18.5K
马力数 (HP)	1	2	3	5	7.5	10	15	20	25
适用电机容量 (KW)	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5
额定电流 (A)	2.3	3.8	5.2	8.8	13.0	17.5	25.0	32.0	39.0
额定容量 (KVA)	1.7	3.0	4.0	5.9	8.9	11.0	17.0	21.0	26
输入最大电压	三相 380~480V +10%-15%, 50/60HZ $\pm$ 5%								
输出最大电压	三相 380~480V								
输入电流 (A)	3.6	5.0	6.5	10.5	14.6	21.0	27.0	35.0	40.0
净重 (KG)	1.7	1.8	1.8	3.7	3.9	3.9	7.0	7.5	12
允许瞬停时间 (秒)	1.0	1.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0

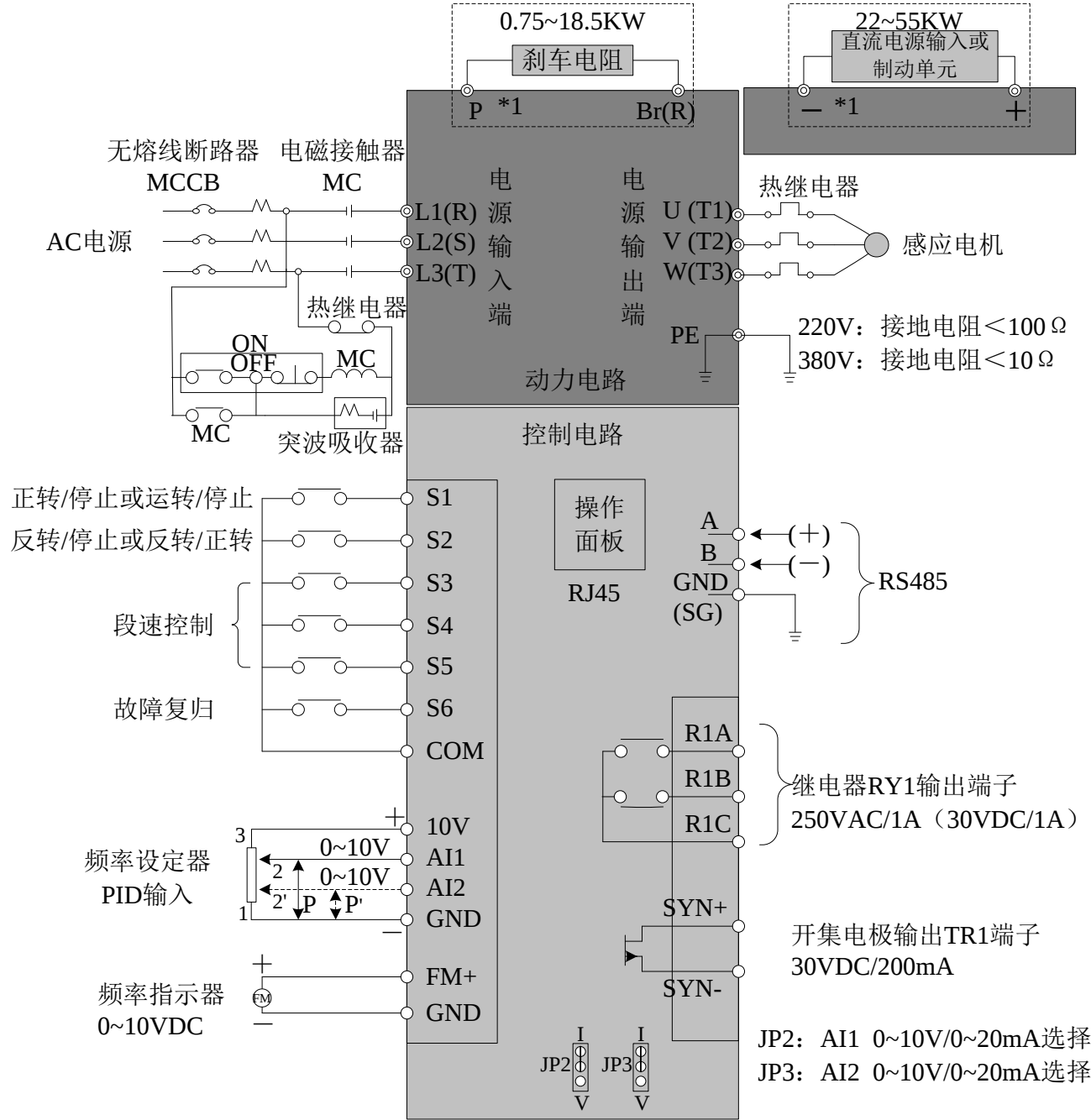
型号: NTA50□□-XXX	22K	30K	37K	45K	55K				
马力数 (HP)	30	40	50	60	75				
适用电机容量 (KW)	22	30	37	45	55				
额定电流 (A)	48	64	80	96	128				
额定容量 (KVA)	41	54	68	82	110				
输入最大电压	三相 380~480V +10%-15%, 50/60HZ $\pm$ 5%								
输出最大电压	三相 380~480V								
输入电流 (A)	56	75	92	112	142				
净重 (KG)	20	30	30	46	46				
允许瞬停时间 (秒)	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0				

3.4.2 产品共通规格

项目		NTA5000 系列规范
控制方式		V/F 控制或矢量控制
频率控制	范围	0.01~400.00 Hz
	启动转矩	150%/1Hz（矢量模式）
	速度控制范围	1: 100（矢量模式）
	速度控制精度	±0.5%（矢量模式）
	设定分辨率	数位式: 0.01Hz; 模拟式: 0.06Hz/ 60Hz（10bit）
	操作面板设定方式	可直接用▲▼设定或以键盘上的电位器旋钮设定
	显示功能	五位数 LED 及状态指示灯; 可显示频率/线速度/直流电压/输出电压/电流/变频器转向/变频器参数/故障记录/程序版本/散热片温度/PID 反馈等
	外部信号设定方式	外接可变电阻输入（0-10V/0-20mA）, 多功能接点可作段速控制或自动程序运转功能
	频率限制功能	频率上/下限、三段跳跃频率可个别设定
一般控制	载波频率	1 ~ 15kHz
	V/F 模式	18 条固定曲线、1 条任意曲线
	加减速控制	2 段加减速时间（0.1-3600 秒）及 4 段 S 曲线（参考 F01 群组及 F10 群组说明）
	多功能模拟输出	有 5 种功能, 参考 F02.12 说明（输出频率、频率设定、输出电压、直流电压、输出电流）
	多功能输入	有 30 种功能, 参考 F01.00~F01.05、F02 群组说明（正转/停止、反转/停止、点动指令、紧急停止、多段速设定位元...）
	多功能输出	有 16 种功能, 参考 F01.09、F01.10 说明（运转中、频率到达、故障接点、任意频率一致、频率检出 1/ 2...）
其它功能		瞬停再启动、速度搜寻、过负载检出、16 段速、加减速切替（2 段）、S 曲线加减速、2/3 线制控制、PID 控制、转矩补偿、滑差补偿、频率上/下限、自动节能运行、通信控制、异常复归

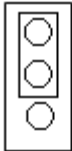
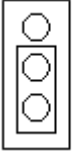
项目		NTA5000 系列规范
通信控制		可以 RS485 控制； 可作 1 对 1 或 1 对多控制； 可设定波特率/停止位/校验位/数据位。
制动转矩		约 20 %， 标准机种内含制动晶体管加制动电阻后可达 100 % 以上
运转温度		-10～50℃；
保存温度		-20～60℃；
湿度		0～95%相对湿度（不结露）；
耐振动		1G （9.8m/s ² ）
保护等级		IP20
保护功能	过载保护	电子继电器保护电机（曲线可设定） 及变频器（150 % / 1 分钟）
	过电压	220V 级：直流电压>410V；380V 级：直流电压>820V；
	不足电压	220V 级：直流电压<190V；380V 级：直流电压<380V
	瞬间停电再启动	瞬停后（时间可设定至 2 秒）可以速度追踪方式再启动
	失速防止	加速 / 减速 / 运转中失速防止保护
	输出端短路	电子线路保护
	接地故障	电子线路保护
	其它功能	散热片过热保护、过转矩侦测、故障接点控制、反转限制、 开机后直接启动及故障复归的限制、参数锁定。

3.5 NTA5000 系列配线图



注 1：使用时机请参考主回路端子(P、Br)的说明，阻值选用参照制动电阻规格。

※ JUMPER 的功能说明

外部信号种类选择	JP2 / JP3	备注
 1 2 3	0~20mA 模拟信号	外部控制 F00.05/F00.06 设定为 2 时有效
 1 2 3	0~10VDC 模拟信号	

3.6 变频器端子说明

主回路端子

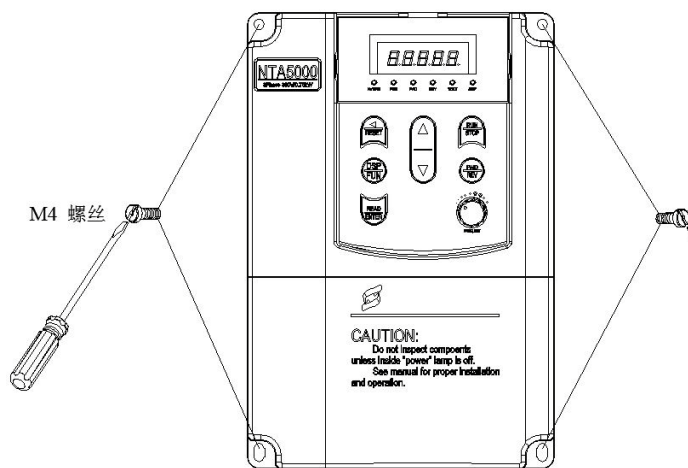
端子符号	功能说明	
L1 (R)	主电源输入 三相机种: L1 (R) / L2 (S) / L3 (T)	
L2 (S)		
L3 (T)		
P	制动电阻或连接端子, 当负载惯量大或 减速时间短, 而使变频器容易过电压跳 脱时使用 (参照制动电阻规格)	220V: 0.4KW~2.2KW
Br (R)		380V: 0.75KW~18.5KW
—	“+” “—”: 直流电源输入或接制 动单元	380V: 22KW~55KW
+		
U (T1)	变频器输出	
V (T2)		
W (T3)		

控制回路端子

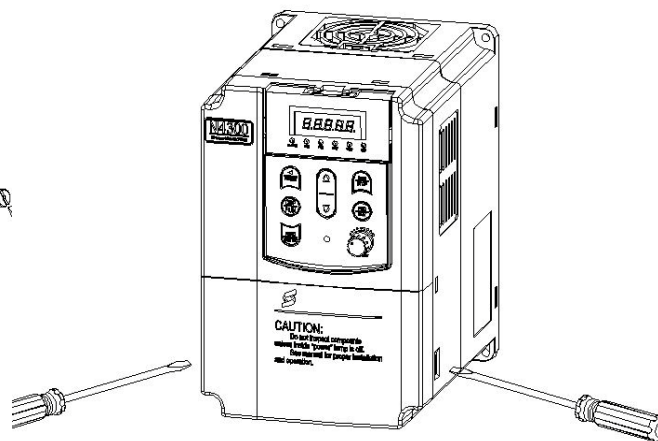
端子符号		端子功能说明		
SYN+	正接点	多功能 输出端子	TR1 端子规格： 30VDC/200mA	接点使用说明： TR1、RY1 16 种功 能，参考 F01.09、 F01.10 说明
SYN-	负接点		RY1 端子规格： 250VAC/3A 或 30VDC/3A	
R1C	公共端			
R1B	常闭接点			
R1A	常开接点			
10V	频率设定电位器电源端子（第三脚）			
AI1	模拟输入端子 AI1（0～10VDC / 0～20mA）			
AI2	PID 反馈或偏置输入端子 AI2（0～10VDC / 0～20mA）			
GND	公共地			
COM	S1～S6 数字量输入公共端			
FM+	多功能模拟输出正端，5 种功能， 参考 F02.12 说明（输出频率、频率设定、输出电压、直流电压、电流输出） 输出端子信号为 0～10VDC（2mA 以下）			
S1	多功能输入端子 30 种功能，参考 F01.00～F01.05 说明 （正转/停止、反转/停止、多段速设定位元 0/1/2/3、点动正转指令、点动 反转指令、加减速时间 2、紧急停止、遮断停止、速度搜寻、节能运行（V/F）、 主/副运转信号切换、加/减速禁止、Up 增频率指令、Down 减频率指令、主 /副频率切换、PID 功能禁止、PID 积分复归、故障复位、电源电压侦测电 能回升功能、自动程序运转、PID 特性切换…）			
S2				
S3				
S4				
S5				
S6				
A	（+）（RS485 通讯用）			
B	（-）（RS485 通讯用）			
GND(SG)	接屏蔽地线（RS485 通讯用）			

3.7 安装配线示意图

- 1, 使用 M4~M5, 固定安装变频器。
- 2, 使用工具（类似一字螺丝刀等平口、非锋利尖锐工具）轻轻压下配线上盖两侧卡勾，移除配线上盖。

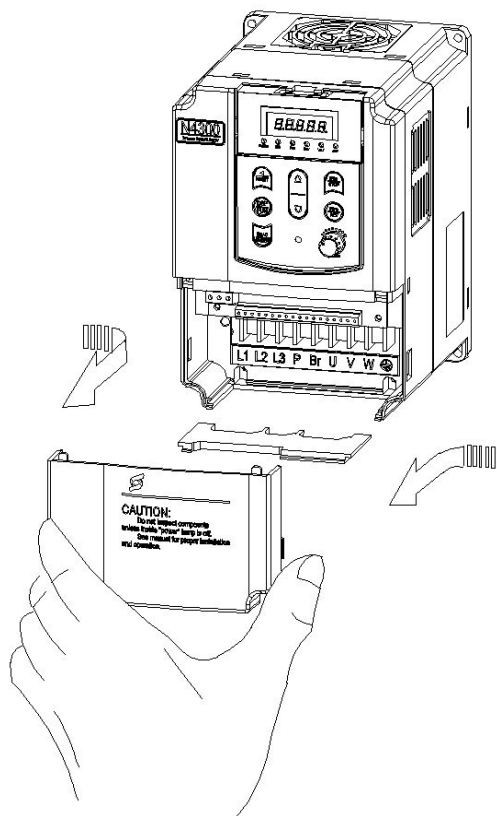


安装固定

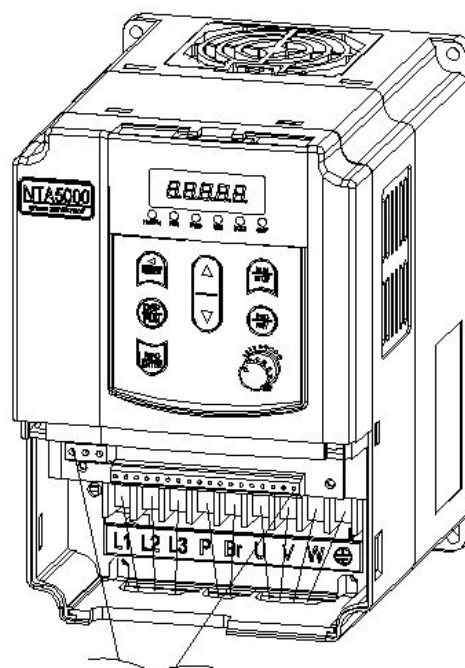


移除配线上盖

- 3, 移除配线上盖和挡线板。
- 4, 先配线输入、输出动力线和制动电阻（制动单元），并使用挡线板分割为三部分从下面出线。
- 5, 再根据需要配线控制线（输入输出）及通信线，从挡线板上上面出线。
- 6, 检查配线完成后，重新安装回配线上盖（注意卡勾对准变频器位置）。

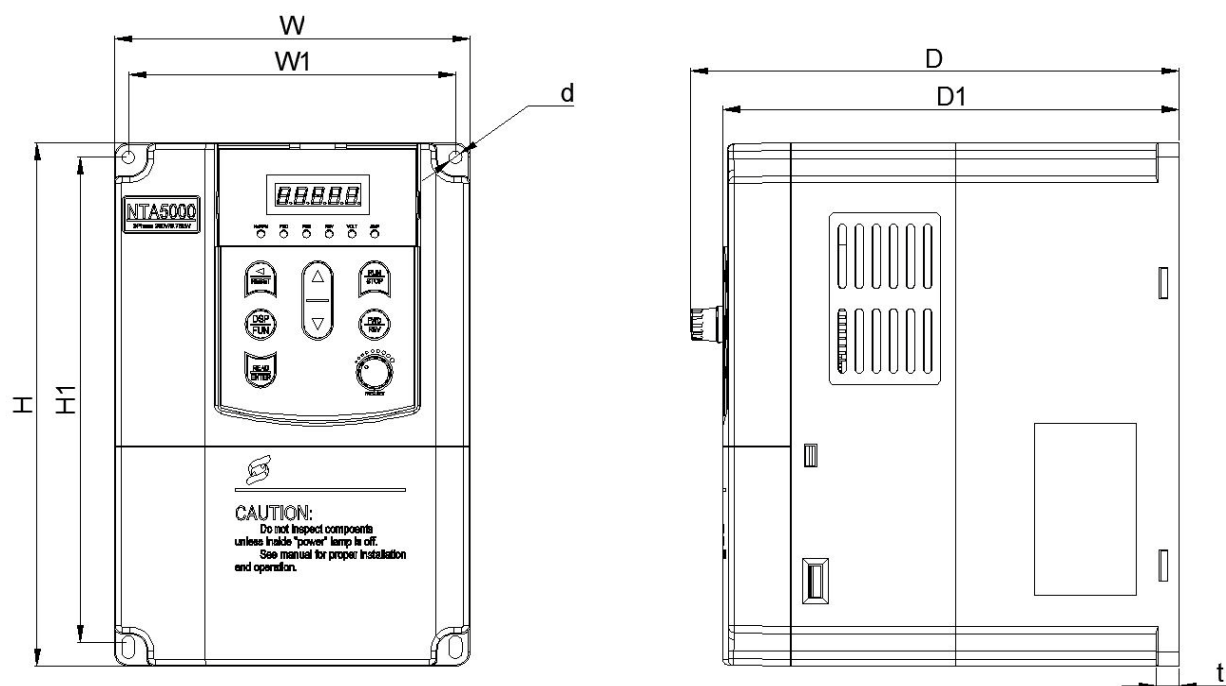


移除配线上盖及挡线板



配线并使用挡线板分割（动力线在下，控制线在上）

3.8 外型尺寸图



型号	W	H	D	W1	H1	D1	t	d
NTA5000-0.75K	125	185	172	115	171	160	7.5	M4
NTA5000-1.5K								
NTA5000-2.2K								
NTA5000-3.7K	150	245	188	136	231	176	8.5	M5
NTA5000-5.5K								
NTA5000-7.5K								
NTA5000-11K	217	320	215	204	305	203	12	M5
NTA5000-15K								
NTA5000-18.5K								
NTA5000-22K	270	380	210	250	360	200	1.6	M10
NTA5000-30K								
NTA5000-37K								
NTA5000-45K	313	745	309	220	630	297	1.6	M10
NTA5000-55K								

第四章 软件索引

4.1 按键面板使用说明

4.1.1 按键面板显示及操作说明

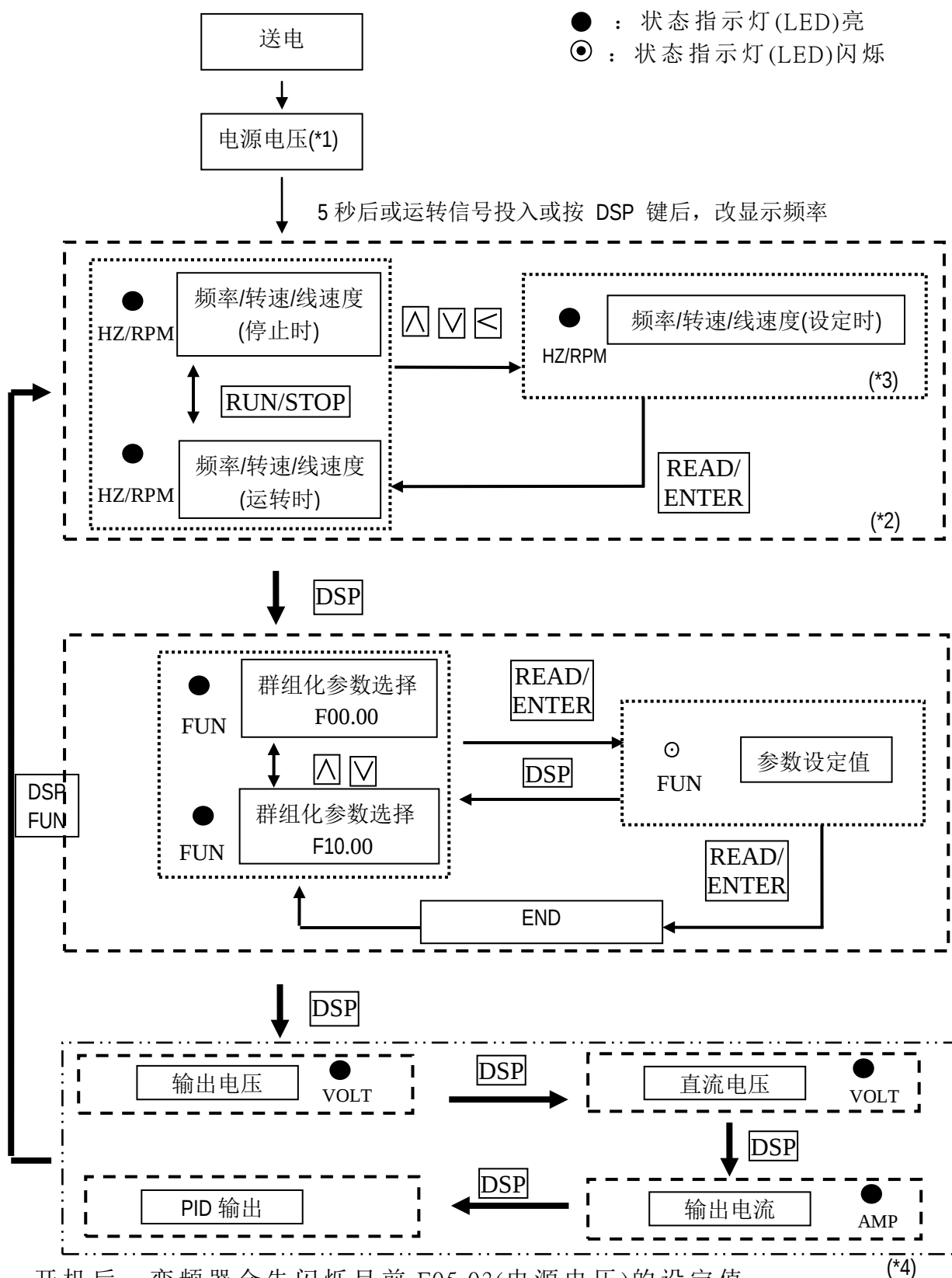


- 1. **FWD LED**: 变频器正转运转时，正转状态指示灯会动作（停机中闪烁，运转后则处于常亮状态）。
- 2. **REV LED**: 变频器反转运行时，反转状态指示灯会动作（停机中闪烁，运转后则处于常亮状态）。
- 3. **FUN、Hz/RPM、VOLT、AMP** 等 4 种状态指示灯的动作情况，及五个 7 段数码管显示内容请参考按键面板按键操作说明。

△ 注意

请不要将螺丝起子等尖硬工具用于按键面板，以避免按键面板损坏。

4.1.2 按键面板使用说明



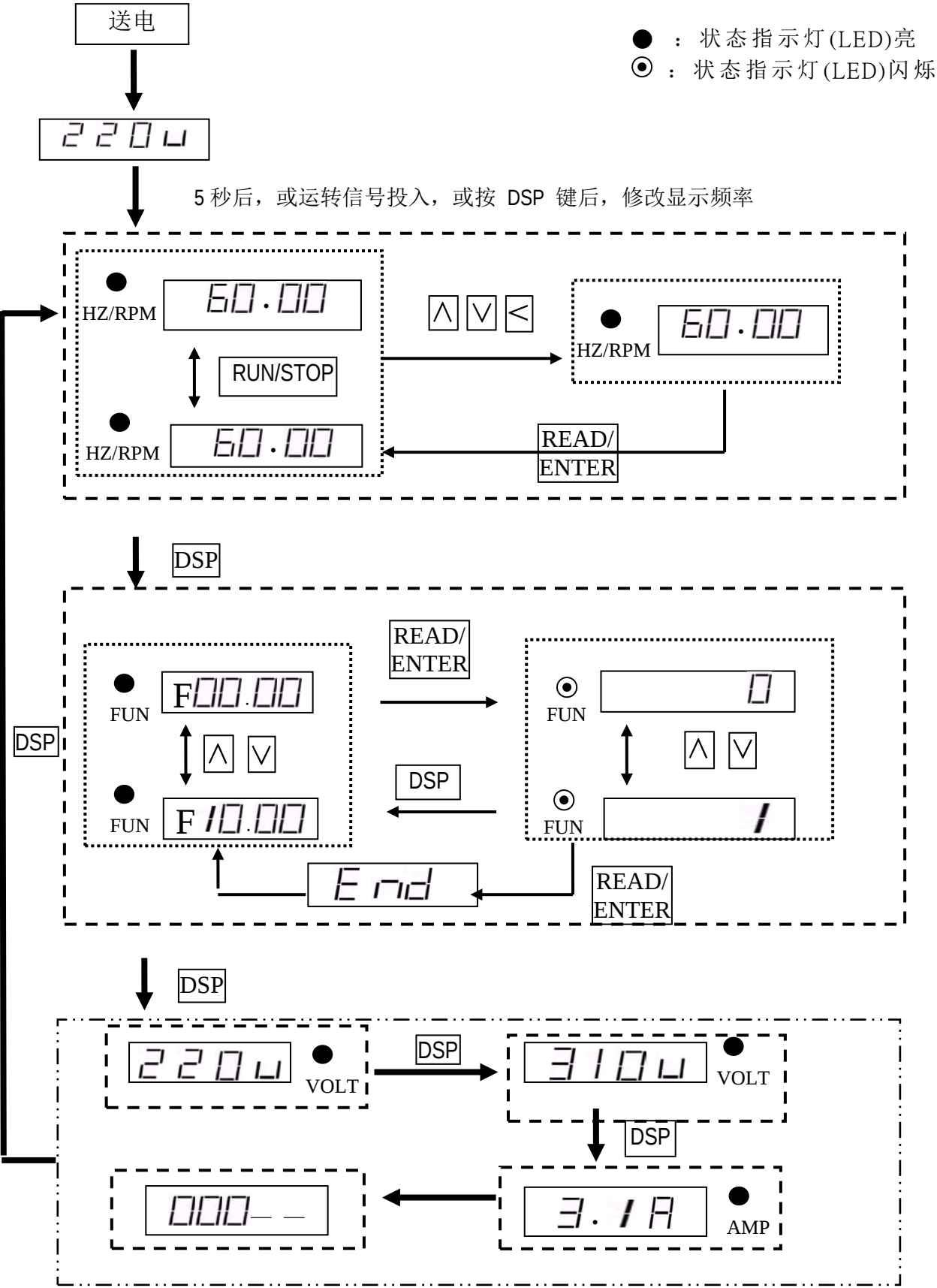
*1: 开机后, 变频器会先闪烁目前 F05.03(电源电压)的设定值。

*2: 显示频率或转速或线速度由 F11.01、F11.02 决定。

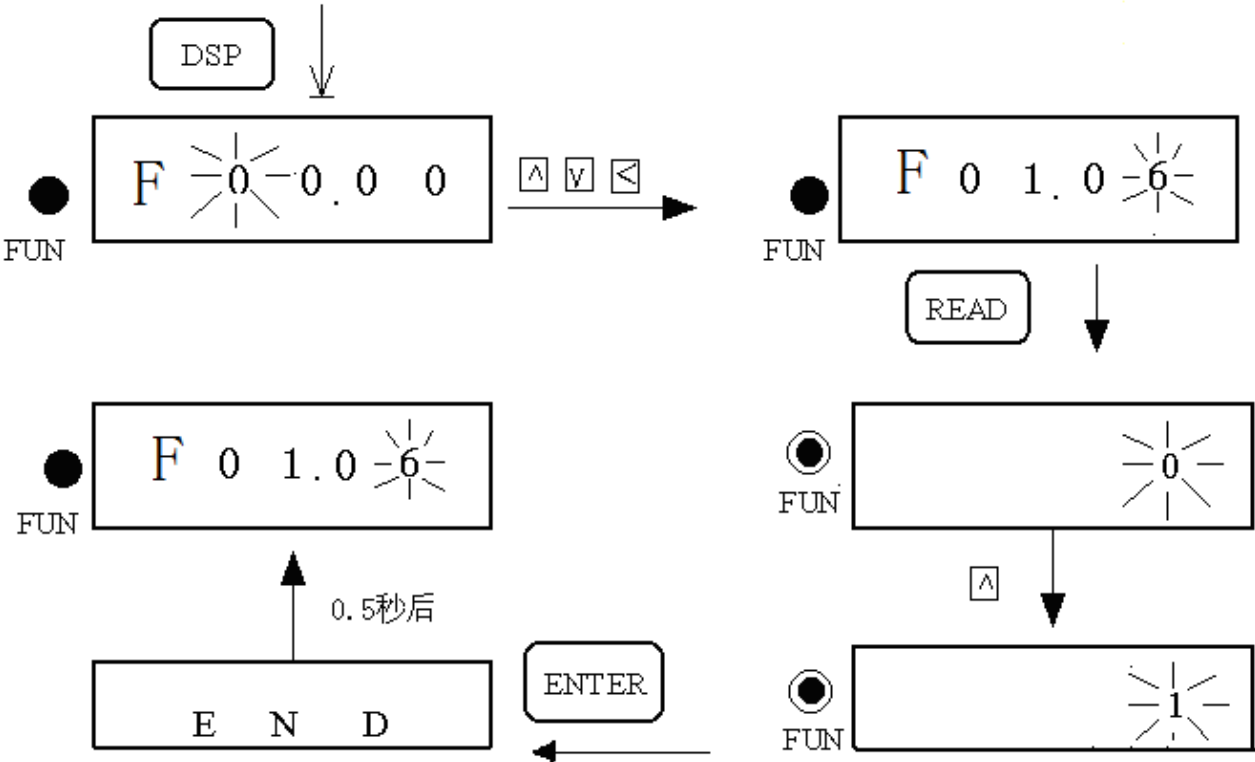
*3: 停机中修改时，不需要按 ENTER 键，请参考操作范例 1、2。

*4: 输出电流、输出电压、直流电压、散热片温度、PID 显示与否分别由 F11.00 决定。

4.1.3 按键面板操作说明(LED)

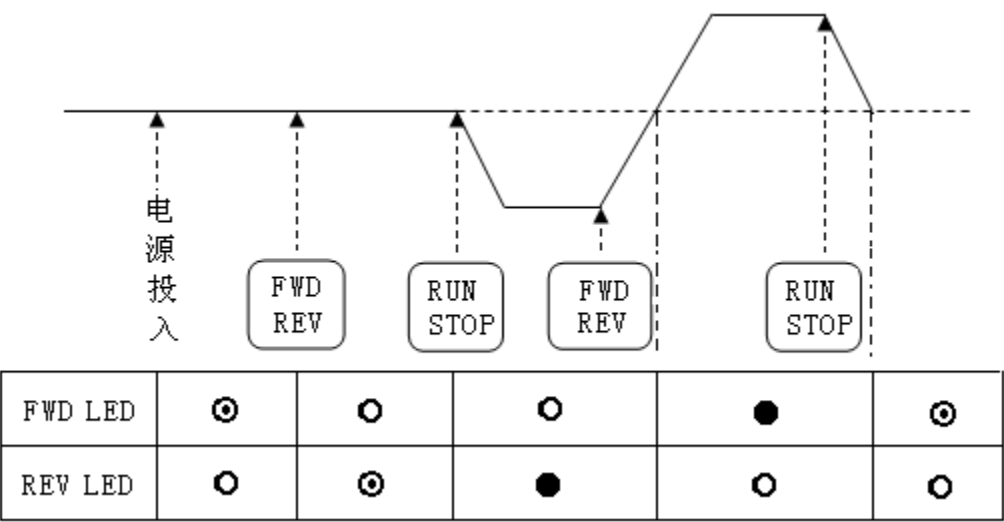


操作范例 4、参数值修改



注：XX.XX：表示目前的输出频率

操作范例 5、运转控制



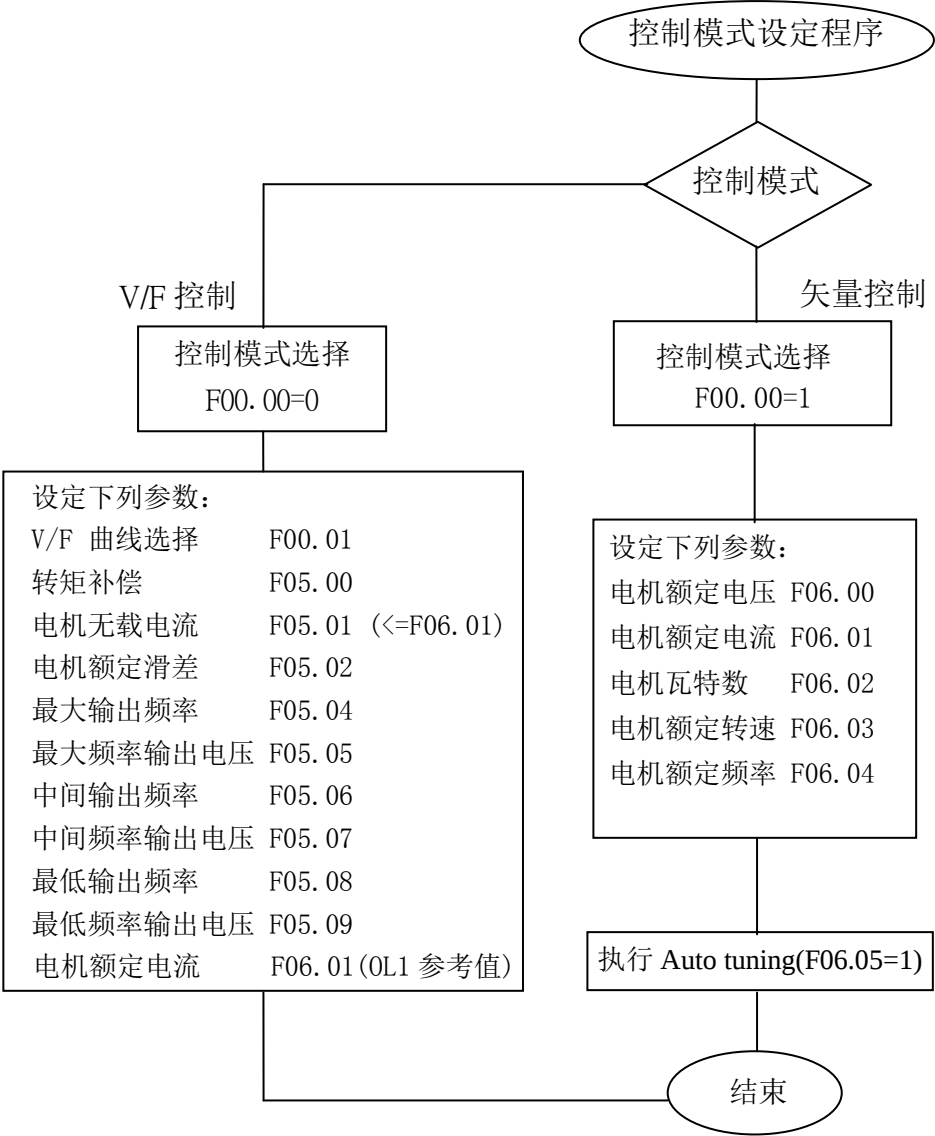
● ： 状态指示灯亮 ◎： 状态指示灯闪烁 ○ ： 状态指示灯熄灭

4.2 控制模式选择

NTA5000系列变频器提供两种控制模式：

- 1、V/F模式
- 2、矢量模式

使用者可根据自己的应用需求，利用按键面板控制做控制模式选择。变频器出厂时，已设定为V/F控制模式，使用前请根据下列的流程设定控制模式和电机相关参数：（矢量控制模式仅适用于与变频器容量相同、大一级或小一级的电机）



※ 注：

- 使用 V/F 控制方式适用于：
 - (1) 一台变频器同时带多台电机
 - (2) 电机铭牌未知，或电机规格比较特别导致 Auto-tuning 失败时。
 - (3) 变频器与电机马力数容量相差一级以上。
- 若一台变频器同时带多台电机此时只能选择 V/F 控制，输入电机参数请遵循以下原则：
 - (1) 电机额定电流 (F06.01) 将所有电机的额定电流相加。
 - (2) 其它则输入适当的 V/F 曲线参数 (F05.04~F05.09) 即可。
- 电机铭牌未知时，变频器会以标准电机参数设定为内建值。
- 执行 Auto tuning 时，若 F00.00=0，会显示 Err2。
- 矢量模式时，F06.01~F06.05 上下值会依据标准电机铭牌的限制 (上下各一级)。V/F 模式时，则无任何限制。

4.3 参数一览表

参数群组	说 明
F00. xx	基本功能组
F01. xx	外部端子数值功能组
F02. xx	外部端子模拟功能组
F03. xx	多段速功能参数群组
F04. xx	启动停止控制组
F05. xx	V/F 控制组
F06. xx	电机参数组
F07. xx	保护功能组
F08. xx	通讯功能组
F09. xx	PID 功能组
F10. xx	辅助功能组
F11. xx	面板显示组
F12. xx	用户使用参数组
F13. xx	自动程序运转参数组

F00.xx基本功能组

功能代码	功能说明	范围 / 代码	出厂设定	备注
F00.00	控制模式	0: V/F 模式 1: 矢量模式	0	
F00.01	V/F 曲线选择	0 ~ 18	0/9	*5
F00.02	-----	-----	----	预留
F00.03	主运转命令来源选择	0: 按键面板 1: 外部端子 2: 通讯控制 3: 扩展卡（预留功能）	0	
F00.04	副运转命令来源选择		0	
F00.05	主频率命令来源选择	0: 按键面板上下键设定频率 1: 按键面板旋钮设定频率 2: 外部 AI1 模拟输入信号设定频率 3: 外部 Up/Down 增减设定频率 4: 通讯设定频率	0	
F00.06	副频率命令来源选择		0	
F00.07	频率上限（Hz）	0.01 ~ 400.00	50.00/ 60.00	
F00.08	频率下限（Hz）	0.00 ~ 399.99	0.00	
F00.09	加速时间 1（秒）	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F00.10	减速时间 1（秒）	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F00.11	外部端子运转模式	0: 正转/停止-反转/停止 1: 运转/停止-正转/反转 2: 3 线制运转/停止	0	
F00.12	点动频率（Hz）	1.00 ~ 25.00	2.00	*1
F00.13	点动加速时间（秒）	0.1 ~ 25.5	0.5	*1
F00.14	点动减速时间（秒）	0.1 ~ 25.5	0.5	*1

F01.xx外部端子数值功能组

功能代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码	出厂设定	备注
F01.00	端子 S1 功能设定	0: 正转/停止 *1 1: 反转/停止 *2 2: 多段速设定位元 0 (F03.02) 3: 多段速设定位元 1 (F03.03)	0	
F01.01	端子 S2 功能设定	4: 多段速设定位元 2 (F03.05) 5: 多段速设定位元 3 (F03.09) 6: 点动正转指令 7: 点动反转指令 8: 加/减速时间 2	1	
F01.02	端子 S3 功能设定	9: 紧急停止 (减速到零停止) 10: 遮断停止 (自由运转停止) 11: 速度搜寻 12: 节能运行 (V/F) 13: 主/副运转信号切换	2	
F01.03	端子 S4 功能设定	14: 加/减速禁止 15: Up 增频率指令 16: Down 减频率指令 17: 主/副频率切换 18: PID 功能禁止 19: PID 积分器复归	3	
F01.04	端子 S5 功能设定	20: 故障复归 (Reset) 21: 电源电压侦测电能回升功能 22: 自动程序运转 23: PID 特性切换 (与 F09.00 设定相反) 24: 预留	4	
F01.05	端子 S6 功能设定	25: 摆频控制 26: 上偏摆频 27: 下偏摆频 28: 计数器触发信号输入 (仅 S6 可选) 29: 清除计数器	20	
F01.06	S1~S6 信号确认扫描时间	1 ~ 200 (mSec X 2)	10	
F01.07	up/down 频率幅宽设定 (Hz)	0.00 ~ 5.00	0.00	
F01.08	up/down 频率保持选择	0: 当使用增/减频率指令时, 变频器停止运行时, 设定的频率将被保持 1: 当使用增/减频率指令时, 当变频器停止运行时, 设定的频率将被归至 0Hz 2: 当使用增/减频率指令时, 当变频器停止运行时, 设定的频率将被保持, 停机时增/减频率功能有效	0	

功能代码	功能说明	范围 / 代码	出厂设定	备注
F01.09	继电器 RY1	0: 运转中 1: 故障接点 2: 频率到达 3: 任意频率一致 (F01.11 $\pm$ F01.12) 4: 频率检出 1 (> F01.11) 5: 频率检出 2 (< F01.11) 6: 自动再启动 7: 瞬停动作	1	
F01.10	开集电极输出 TR1	8: 紧急停止 9: 遮断停止 10: 电机过载保护 (OL1) 11: 变频器过载保护 (OL2) 12: 过转矩反馈 (OL3) 13: PID 反馈信号断线 14: 电流到达 15: 设定计数值到达指示	0	
F01.11	频率到达输出设定值 (Hz)	0.00 $\sim$ 400.00	0.00	*1
F01.12	频率输出侦测范围 ($\pm$ Hz)	0.00 $\sim$ 30.00	2.00	*1
F01.13	S1~S5 接点类型选择	xxxx0: S1 常开接点 xxxx1: S1 常闭接点 xxx0x: S2 常开接点 xxx1x: S2 常闭接点 xx0xx: S3 常开接点 xx1xx: S3 常闭接点 x0xxx: S4 常开接点 x1xxx: S4 常闭接点 0xxxx: S5 常开接点 1xxxx: S5 常闭接点	00000	
F01.14	S6~S9 接点类型选择	xxxx0: S6 常开接点 xxxx1: S6 常闭接点 xxx0x: S7 常开接点 xxx1x: S7 常闭接点, 预留 xx0xx: S8 常开接点 xx1xx: S8 常闭接点, 预留 x0xxx: S9 常开接点 x1xxx: S9 常闭接点, 预留	00000	*6
F01.15	电流到达准位 (A)	0.1 $\sim$ 500.0	0.1	
F01.16	电流到达检测延迟时间 (s)	0.1 $\sim$ 10.0	0.1	
F01.17	摆频控制中心频率 (%)	5.00 $\sim$ 100.00	20.00	
F01.18	摆频振幅 (%)	0.1 $\sim$ 20.0	10.0	
F01.19	摆频幅值变动 (%)	0.0 $\sim$ 50.0	0.0	
F01.20	摆频上升时间 (Sec)	0.5 $\sim$ 60.0	10.0	
F01.21	摆频下降时间 (Sec)	0.5 $\sim$ 60.0	10.0	
F01.22	摆频偏离 (上偏) (%)	0.0 $\sim$ 20.0	10.0	
F01.23	摆频偏离 (下偏) (%)	0.0 $\sim$ 20.0	10.0	

F02.xx外部端子模拟功能组

功能代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码			出厂设定	备注
F02.00	AI1 与 AI2 输入信号种类	设定值	AI1	AI2	0	
		0	0~10V 或 (0~20mA)	0~10V 或 (0~20mA)		
		1	0~10V 或 (0~20mA)	2~10V 或 (4~20mA)		
		2	2~10V 或 (4~20mA)	0~10V 或 (0~20mA)		
		3	2~10V 或 (4~20mA)	2~10V 或 (4~20mA)		
F02.01	AI1 信号扫描滤波时间	1 ~ 200 (mSec x 2)			50	
F02.02	AI1 增益值 (%)	0 ~ 1000			100	*1
F02.03	AI1 偏置值 (%)	0.0 ~ 100.0			0	*1
F02.04	AI1 偏置值正负选择	0: 正向 1: 负向			0	*1
F02.05	AI1 信号方向控制选择	0: 正向 1: 负向			0	*1
F02.06	AI2 功能选择	0: PID 反馈信号 (端子 AI2) 1: AI2 偏差信号输入 (端子 AI2)			0	
F02.07	AI2 信号扫描滤波时间	1 ~ 200 (mSec x 2)			50	
F02.08	AI2 增益值 (%)	0 ~ 1000			100	*1
F02.09	AI2 偏置值 (%)	0.0 ~ 100.0			0.0	*1
F02.10	AI2 偏置值正负选择	0: 正向 1: 负向			0	*1
F02.11	AI2 信号方向控制选择	0: 正向 1: 负向			0	*1
F02.12	模拟输出种类选择 FM+	0: 输出频率 1: 频率设定 2: 输出电压 3: 直流电压 4: 输出电流			0	*1
F02.13	模拟输出 FM+增益	0 ~ 1000			100	*1
F02.14	模拟输出 FM+偏置	0.0 ~ 100.0			0.0	*1
F02.15	FM+偏置值正负选择	0: 正向 1: 负向			0	*1
F02.16	FM+信号方向控制选择	0: 正向 1: 负向			0	*1
F02.17	模拟输入分辨率设定 (mV)	1 ~ 200			5	
F02.18	模拟量温度漂移补偿	0: 无效 1: 有效			0	

F03.xx多段速功能参数组

功能代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码	出厂设定	备注
F03.00	多段速加减速模式选择	0: 段速加减速时间统一由 F00.09 / F00.10, F10.05 / F10.06 设置 1: 段速加减速时间独立设置	0	
F03.01	多段速 0 (Hz)	0.00 ~ 400.00	5.00	面板频率
F03.02	多段速 1 (Hz)	0.00 ~ 400.00	5.00	*1
F03.03	多段速 2 (Hz)	0.00 ~ 400.00	10.00	*1

功能 代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码	出 厂 设定	备 注
F03.04	多段速 3 (Hz)	0.00 ~ 400.00	15.00	*1
F03.05	多段速 4 (Hz)	0.00 ~ 400.00	20.00	*1
F03.06	多段速 5 (Hz)	0.00 ~ 400.00	25.00	*1
F03.07	多段速 6 (Hz)	0.00 ~ 400.00	30.00	*1
F03.08	多段速 7 (Hz)	0.00 ~ 400.00	35.00	*1
F03.09	多段速 8 (Hz)	0.00 ~ 400.00	40.00	*1
F03.10	多段速 9 (Hz)	0.00 ~ 400.00	45.00	*1
F03.11	多段速 10 (Hz)	0.00 ~ 400.00	50.00	*1
F03.12	多段速 11 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	*1
F03.13	多段速 12 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	*1
F03.14	多段速 13 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	*1
F03.15	多段速 14 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	*1
F03.16	多段速 15 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	*1
F03.17	多段速 0 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.18	多段速 0 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.19	多段速 1 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.20	多段速 1 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.21	多段速 2 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.22	多段速 2 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.23	多段速 3 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.24	多段速 3 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.25	多段速 4 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.26	多段速 4 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.27	多段速 5 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.28	多段速 5 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.29	多段速 6 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.30	多段速 6 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.31	多段速 7 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.32	多段速 7 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.33	多段速 8 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.34	多段速 8 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.35	多段速 9 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.36	多段速 9 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.37	多段速 10 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.38	多段速 10 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.39	多段速 11 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.40	多段速 11 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.41	多段速 12 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.42	多段速 12 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.43	多段速 13 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.44	多段速 13 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.45	多段速 14 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.46	多段速 14 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.47	多段速 15 加速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F03.48	多段速 15 减速时间 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1

F04.xx启动停止控制组

功能代码	功能说明	范围 / 代码	出厂设定	备注
F04.00	启动方式选择	0: 正常启动 1: 速度搜寻	0	
F04.01	停止方式选择	0: 减速停止 - 增强制动能力 1: 自由停止 2: 减速停止 - 一般制动能力	2	
F04.02	按键面板停止键	0: 停止按钮有效 1: 停止按钮无效	0	
F04.03	电网低压瞬停再启动	0: 瞬停再启动无效 1: 瞬停再启动有效 2: CPU 工作中瞬停再启动有效 (由直流电容量决定)	0	
F04.04	允许瞬停时间	0.0 ~ 2.0	0.5	
F04.05	自动复归再启动方式	0: 速度搜寻 1: 正常启动	0	
F04.06	自动复归再启动时间 (s)	0 ~ 800.0	0.0	
F04.07	自动复归再启动次数	0 ~ 10	0	
F04.08	复归模式设定	0: 当 RUN 指令存在时, 复归指令无效 1: 复归指令与 RUN 指令状态无关	0	
F04.09	开机后直接启动	0: 外部运转命令有效时, 送电后直接启动 1: 外部运转命令有效时, 送电后不可直接启动	1	
F04.10	开机直接启动延时 (s)	1.8 ~ 300.0	1.8	*7
F04.11	瞬停时动能回升设定	0.0: 不执行瞬停动能回升功能 0.1 ~ 25.0: 瞬停时动能回升时间	0.0	
F04.12	主回路低电压检出	150.0 ~ 210.0 (220V 系列) 300.0 ~ 420.0 (380V 系列)	190.0/ 380.0	
F04.13	启动时直流制动准位 (%)	0.0 ~ 150.0	0.0	
F04.14	启动时直流制动时间 (s)	0.0 ~ 25.5	0.0	
F04.15	停止时直流制动频率 (Hz)	0.10 ~ 10.00	1.50	
F04.16	停止时直流制动准位 (%)	0.0 ~ 150.0	50.0	
F04.17	停止时直流制动时间 (s)	0.0 ~ 25.5	0.5	
F04.18	过励磁增益	0.00 ~ 0.25	0.00	
F04.19	自动稳压功能 (AVR)	0. AVR 功能有效 1. AVR 功能无效 2. AVR 在“stop”停机时无效 3. AVR 在从高速转为低速运转时(减速时)无效 4. AVR 在减速和“stop”停机时均无效 5. 当 VDC > 360/740V 时, AVR 在减速和“stop”停机时无效	5	
F04.20	停止时直流制动模式选择	0: 电流刹车模式(F04.16 可设定范围 0.0~150.0%) 1: 电压刹车模式 (F04.16 可设定范围 0.0~20.0%) 2: 爬行刹车模式(F04.16 可设定范围 0.0~200.0%, F04.15 可设定范围 0~6.00)	0	

F05.xx V/F控制组

功能代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码	出厂设定	备注
F05.00	转矩补偿增益 (V/F 曲线修正) (%)	0 ~ 10.0	0.0	*5
F05.01	电机空载电流 (Amps AC)	-----		*5
F05.02	电机额定滑差补偿 (%)	0.0 ~ 200.0	0.0	*5
F05.03	VF 最大输出电压 (Vac)	170.0 ~ 264.0 (220V 系列) 323.0 ~ 528.0 (380V 系列)		*5
F05.04	最大输出频率 (Hz)	0.20 ~ 400.00	50.00 / 60.00	*5
F05.05	最大输出电压比 (%)	0.0 ~ 100.0	100.0	*5
F05.06	中间输出频率 (Hz)	0.10 ~ 400.00	25.00 / 30.00	*5
F05.07	中间输出电压比 (%)	0.0 ~ 100.0	50.0	*5
F05.08	最小输出频率 (Hz)	0.10 ~ 400.00	0.50/ 0.60	*5
F05.09	最小输出电压比 (%)	0.0 ~ 100.0	1.0	*5
F05.10	V/F 节能运行模式运转	0: 无效 1: 多功能端子设为节能运转控制端子	0	*5
F05.11	V/F 节能运转增益 (%)	0 ~ 100	80	*5
F05.12	V/F 启动频率	0.00 ~ 10.00	0.00	*5
F05.13	滑差补偿低通滤波时间	0.05 ~ 10.00	0.10	
F05.14	空载振荡抑制增益	0.0 ~ 200.0	0.0	*1*5

F06.xx电机参数组

功能代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码	出厂设定	备注
F06.00	电机额定电压 (Vac)	-----		*4
F06.01	电机额定电流 (A)	-----		*4
F06.02	电机额定功率 (kW)	-----		*4
F06.03	电机额定转速 (RPM)	-----		*4
F06.04	电机额定频率 (Hz)	-----		*4
F06.05	电机参数自动调校	0: 不执行 1: 执行电机参数静态自学习	0	
F06.06	定子电阻增益 (Rs)	-----		*3*4
F06.07	转子电阻增益 (Rr)	-----		*3*4
F06.08	等效电感增益 (1Kg)	-----		*3*4
F06.09	磁化电流增益 (imag)	-----		*3*4
F06.10	铁损电导增益 (gm)	-----		*3*4
F06.11	低频补偿增益	0 ~ 100	30	

F07.xx保护功能组

功能代码	功能说明	范围 / 代码	出厂设定	备注
F07.00	失速防止功能	xxxx0: 加速时失速防止有效 xxxx1: 加速时失速防止无效 xxx0x: 减速时失速防止有效 xxx1x: 减速时失速防止无效 xx0xx: 运转中失速防止有效 xx1xx: 运转中失速防止无效 x0xxx: 运转中过电压防止有效 x1xxx: 运转中过电压防止无效	00000	
F07.01	加速失速防止准位 (%)	50 ~ 300	200	*7
F07.02	减速失速防止准位 (%)	50 ~ 300	200	*7
F07.03	运转失速防止准位 (%)	50 ~ 300	200	*7
F07.04	运转过电压防止准位	350VDC ~ 390VDC (220V 系列) 700VDC ~ 780VDC (380V 系列)	380/ 760	*7
F07.05	电子电译保护电机 OL1	0: 电子继电器保护电机有效 1: 电子继电器保护电机无效	1	
F07.06	电机类型选择	0: 电子继电器保护标准电机 1: 电子继电器保护专用电机	0	
F07.07	电机过载保护选择	0: 电机电子继电器保护 (OL=103 %) (150%1 分钟) 1: 电机电子继电器保护 (OL=113%) (123%1 分钟)	0	
F07.08	过载 (OL1) 保护动作启动方式	0: 过载保护后停止输出 (自由运转停止) 1: 过载保护后继续运转 (仅显示 OL1)	0	
F07.09	过转矩侦测控制 (OL3)	0: 过转矩侦测无效 1: 到达设定频率后开始侦测 2: 运转中即侦测	0	
F07.10	过转矩保护动作选择	0: 过转矩侦测后停止输出 (自由运转停止) 1: 过转矩侦测后继续运转 (仅显示 OL3)	1	
F07.11	过转矩侦测准位 (%)	30 ~ 300	160	
F07.12	过转矩侦测时间 (s)	0.0 ~ 25.0	0.1	
F07.13	OH 过热保护风扇控制方式	0: 感温自动运转 1: RUN 机中运转 2: 持续运转 3: 停止运转	1	
F07.14	输入欠相保护	0: 无效 1: 有效	0	
F07.15	电流限制保护	0: 无效 1: 有效	0	
F07.16	输出欠相保护	0: 无效 1: 有效	0	
F07.17	过载 (OL1) 保护 (150%) 时间	0.1 ~ 5min	1	

F08.xx 通讯功能组

功能代码	功能说明	范围 / 代码	出厂设定	备注
F08.00	变频器通讯站别	0 ~ 64	1	*2*4
F08.01	RTU 码/ASCII 码选择	0: RTU 码 1: ASCII 码	0	*2*3
F08.02	波特率设定 (bps)	0: 4800 1: 9600 2: 19200 3: 38400	2	*2*3
F08.03	停止位选择	0: 1 停止位 1: 2 停止位	0	*2*3
F08.04	奇偶位选择	0: 无奇偶位 1: 偶位 2: 奇位	0	*2*3
F08.05	数据位选择	0: 8 位数据 1: 7 位数据	0	*2*3
F08.06	通讯异常检测时间 (s)	0.0 ~ 25.5	0.0	
F08.07	通讯异常检出处理	0: 通讯中断后依第一段减速时间停止并显示 COT 1: 通讯中断后采取自由运转停止并显示 COT 2: 通讯中断后依第二段减速时间停止并显示 COT 3: 通讯中断后继续运转并显示 COT	0	
F08.08	Err6 容错次数	1 ~ 20	3	
F08.09	通讯等待时间 (ms)	5 ~ 65	5	

F09.xx PID 功能组

功能代码	功能说明	范围 / 代码	出厂设定	备注
F09.00	PID 运转模式选择	0: PID 运转功能无效 1: PID 控制, 偏差 D 值控制 (正转时/反转时, 均为正特性) 2: PID 控制, 反馈 D 值控制 (正转时/反转时, 均为正特性) 3: PID 控制, 偏差 D 值控制 (正转时/反转时, 均为反特性) 4: PID 控制, 反馈 D 值控制 (正转时/反转时, 均为反特性) 5: PID 控制, 频率指令+偏差 D 值控制 (正转时/反转时, 均为正特性) 6: PID 控制, 频率指令+反馈 D 值控制 (正转时/反转时, 均为正特性) 7: PID 控制, 频率指令+偏差 D 值控制 (正转时/反转时, 均为反特性) 8: PID 控制, 频率指令+反馈 D 值控制 (正转时/反转时, 均为反特性) 9: PID 控制, 偏差 D 值控制 (正转时-正特性、反转时-反特性) 10: PID 控制, 反馈 D 值控制 (正转时-正特性、反转时-反特性) 11: PID 控制, 偏差 D 值控制 (正转时-反特性、反转时-正特性) 12: PID 控制, 反馈 D 值控制 (正转时-反特性、反转时-正特性) 13: PID 控制, 频率指令+偏差 D 值控制 (正转时-正特性、反转时-反特性) 14: PID 控制, 频率指令+反馈 D 值控制 (正转时-正特性、反转时-反特性) 15: PID 控制, 频率指令+偏差 D 值控制 (正转时-反特性、反转时-正特性) 16: PID 控制, 频率指令+反馈 D 值控制 (正转时-反特性、反转时-正特性)	0	

F09.01	反馈比例系数	0.00 ~ 10.00	1.00	*1
F09.02	比例增益 (%)	0.0 ~ 10.0	1.0	*1
F09.03	积分时间 (s)	0.0 ~ 100.0	10.0	*1
F09.04	微分时间 (s)	0.00 ~ 10.00	0.00	*1
F09.05	PID 偏置	0: 正方向 1: 负方向	0	*1
F09.06	PID 偏置调整 (%)	0 ~ 109	0	*1
F09.07	PID 一次延迟过滤时间 (s)	0.0 ~ 2.5	0.0	*1
F09.08	反馈信号断线时检出模式	0: 不检出 1: 检出运转 2: 检出停止	0	
F09.09	反馈信号断线检出位准比例	0 ~ 100	0	
F09.10	反馈信号断线时检出延迟时间 (s)	0.0 ~ 25.5	1.0	
F09.11	积分极限值比例系数	0 ~ 109	100	*1
F09.12	反馈信号到达设定值时积分器归零	0 ~ 30 0: 无效 1: 1 秒 30: 30 秒	0	
F09.13	允许误差范围 (单位值) (1 单元=1/8192)	0 ~ 100	0	
F09.14	PID 休眠起始频率 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	
F09.15	PID 休眠延迟时间 (s)	0.0 ~ 25.5	0.0	
F09.16	PID 唤醒起始频率 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	
F09.17	PID 唤醒延迟时间 (s)	0.0 ~ 25.5	0.0	

F10.xx辅助功能组

功能代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码	出厂设定	备注
F10.00	扩展卡类型	0: 无扩展卡 1: IO-card (预留功能)	0	
F10.01	反转指令	0: 反转指令有效 1: 反转指令无效	0	
F10.02	按键面板 运转中频率修改	0: 运转中面板上下键设定频率按“Enter”键后变更 1: 运转中面板上下键设定频率可直接变更速度	0	
F10.03	载波频率	1 ~ 15	5	*7
F10.04	载波模式选择	0: 载波模式 0 三相调变 1: 载波模式 1 两相调变 2: 载波模式 2 两相随机调变 3: 载波模式 3 随机载波频率调变 4: 载波模式 4 双随机调变	1	
F10.05	加速时间 2 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F10.06	减速时间 2 (秒)	0.1 ~ 3600.0	10.0	*1
F10.07	第一段加速 S 曲线	0.0 ~ 4.0	0.1	
F10.08	第二段加速 S 曲线	0.0 ~ 4.0	0.1	
F10.09	第三段减速 S 曲线	0.0 ~ 4.0	0.1	
F10.10	第四段减速 S 曲线	0.0 ~ 4.0	0.1	
F10.11	跳跃频率 1 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	*1
F10.12	跳跃频率 2 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	*1
F10.13	跳跃频率 3 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	*1
F10.14	跳跃频率范围 (± Hz)	0.00 ~ 30.00	0.00	*1
F10.15	载波频率随温度降低选择	0: 载波频率随温度降低无效 1: 载波频率随温度降低有效	0	

F11.xx面板显示组

功能代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码	出厂设定	备注
F11.00	显示模式	xxxx0: 不显示电机输出电流 xxxx1: 显示电机输出电流 xxx0x: 不显示电机输出电压 xxx1x: 显示输出电机电压 xx0xx: 不显示变频器直流电压 xx1xx: 显示变频器直流电压 x0xxx: 不显示散热片温度 x1xxx: 显示散热片温度 0xxxx: 不显示 PID 反馈 1xxxx: 显示 PID 反馈	00000	*1
F11.01	线速度显示	0 ~ 65535	1500/ 1800	*1
F11.02	线速度显示模式	0: 显示变频器输出频率 1: 以整数显示线速度 (xxxxx) 2: 以小数点 1 位显示线速度 (xxxx.x) 3: 以小数点 2 位显示线速度 (xxx.xx) 4: 以小数点 3 位显示线速度 (xx.xxx)	0	*1
F11.03	PID 反馈最大值设定	0 ~ 999	100	*1
F11.04	PID 反馈最小值设定	0 ~ 999	0	*1
F11.05	PID 反馈显示模式	0: 以整数显示回授值 (xxx) 1: 以小数点 1 位显示回授值 (xx.x) 2: 以小数点 2 位显示回授值 (x.xx)	0	*1
F11.06	PID 反馈显示单位设定	0: xxx-- (无单位) 1: xxxpb (压力) 2: xxxfl (流量)	0	*1
F11.07	显示计数值	0: 不显示 1: 显示	0	
F11.08	计数值到达设定	0 ~ 9999	0	
F11.09	当前计数值	0 ~ 9999	0	

F12.xx用户使用参数组

功能代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码	出厂设定	备注
F12.00	变频器马力值		----	*3
F12.01	软件版本	----	----	*3
F12.02	故障记录		----	*3
F12.03	累计工作时间设定 1 (小时)	0 ~ 23	----	*3
F12.04	累计工作时间设定 2 (天)	0 ~ 65535	----	*3
F12.05	累计工作时间选择	0: 通电时累计时间 1: 运转时累计时间	0	*3

功能代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码	出厂设定	备注
F12.06	恢复出厂设定	1150: 将参数复归为出厂值 (50Hz) 1160: 将参数复归为出厂值 (60Hz)	----	
F12.07	参数锁定	0: 频率参数可读可写 1: 除参数 F03.01~F03.16 以外可读可写 2: 除参数 F03.01~F03.16 以外可读不可写 3: 所有参数可读不可写	0	
F12.08	参数密码	00000 ~ 65535	00000	

F13.xx自动程序运转参数组

功能代码	功 能 说 明	范 围 / 代 码	出厂设定	备注
F13.00	自动程序运转模式选择	0: 自动程序运转无效 1: 执行单一周期之自动运转模式, 停止后会由停止前的速度起, 继续运转 2: 连续循环周期之自动运转模式, 停止后会由停止前的速度起, 继续运转 3: 单一周期结束后, 以最后一段运转速度继续运转; 停止后会由停止前的速度起, 继续运转 4: 执行单一周期之自动运转模式, 停止后会从第一段速起, 开始运转 5: 连续循环周期之自动运转模式, 停止后会从第一段速起, 开始运转 6: 单一周期结束后, 以最后一段段运转速度继续运转; 停止后会从第一段速起, 开始运转	0	
F13.01	第 1 段速频率设定 (Hz)	0.00 ~ 400.00	0.00	*1
F13.02	第 2 段速频率设定 (Hz)			
F13.03	第 3 段速频率设定 (Hz)			
F13.04	第 4 段速频率设定 (Hz)			
F13.05	第 5 段速频率设定 (Hz)			
F13.06	第 6 段速频率设定 (Hz)			
F13.07	第 7 段速频率设定 (Hz)			
F13.08	第 8 段速频率设定 (Hz)			
F13.09	第 9 段速频率设定 (Hz)			
F13.10	第 10 段速频率设定 (Hz)			
F13.11	第 11 段速频率设定 (Hz)			
F13.12	第 12 段速频率设定 (Hz)			
F13.13	第 13 段速频率设定 (Hz)			
F13.14	第 14 段速频率设定 (Hz)			
F13.15	第 15 段速频率设定 (Hz)			
F13.16	第 0 段运行时间 (秒)	0.0 ~ 3600.0	0.0	
F13.17	第 1 段运行时间 (秒)			
F13.18	第 2 段运行时间 (秒)			
F13.19	第 3 段运行时间 (秒)			
F13.20	第 4 段运行时间 (秒)			
F13.21	第 5 段运行时间 (秒)			

功能代码	功能说明	范围 / 代码	出厂设定	备注
F13.22	第 6 段运行时间（秒）	0.0 ~ 3600.0	0.0	
F13.23	第 7 段运行时间（秒）			
F13.24	第 8 段运行时间（秒）			
F13.25	第 9 段运行时间（秒）			
F13.26	第 10 段运行时间（秒）			
F13.27	第 11 段运行时间（秒）			
F13.28	第 12 段运行时间（秒）			
F13.29	第 13 段运行时间（秒）			
F13.30	第 14 段运行时间（秒）			
F13.31	第 15 段运行时间（秒）			
F13.32	第 0 段运行转向选择	0: 停止 1: 正转 2: 反转	0	
F13.33	第 1 段运行转向选择			
F13.34	第 2 段运行转向选择			
F13.35	第 3 段运行转向选择			
F13.36	第 4 段运行转向选择			
F13.37	第 5 段运行转向选择			
F13.38	第 6 段运行转向选择			
F13.39	第 7 段运行转向选择			
F13.40	第 8 段运行转向选择			
F13.41	第 9 段运行转向选择			
F13.42	第 10 段运行转向选择			
F13.43	第 11 段运行转向选择			
F13.44	第 12 段运行转向选择			
F13.45	第 13 段运行转向选择			
F13.46	第 14 段运行转向选择			
F13.47	第 15 段运行转向选择			

- ※注：
- *1 表示参数在运行中可修改；
 - *2 表示此参数在通讯中不可修改；
 - *3 作出厂设定时，此参数不会改变；
 - *4 参数在重置模式下会被改变；
 - *5 仅限用 V/F 控制模式；
 - *6 参数 F01.14 中 S7~S9 功能仅用于有 IO 口卡时使用（预留功能）；
 - *7 22K~55K 机种：
 - ① 参数 F04.10 出厂设是 5s；
 - ② 参数 F07.01~F07.03 出厂设是 130（变频器额定电流 200%）；
 - ③ 参数 F07.04 出厂设是 740；
 - ④ 参数 F10.03 上限是 10K。

4.4 参数功能说明

参数群组F00. xx基本功能组

F00.00 控制模式

=0: V/F 模式

=1: 矢量模式

请依据负载特性来选择最适合的控制方式：

- 1) 选择 V/F 控制模式时，可依负载需要设定参数群组 F05. xx，利用 F00.01 选择固定 V/F 曲线或自定义 1 条任意曲线。
- 2) 用于普通负载或转矩急速改变的场合，请选用矢量模式。

F00.01 V/F 曲线选择

= 0 ~ 18

F00.01 设定为 0~17 为 17 条固定曲线；

设定为 18 时，可搭配 F05.04~F05.09 作任意 V/F 曲线设定，参见 F05. xx 群组说明。

F00.03 主运转命令来源选择

F00.04 副运转命令来源选择

= 0: 按键面板

= 1: 外部端子

= 2: 通讯控制

= 3: 扩展卡（预留功能）

- 1) 当 F00.03/F00.04=0 时，变频器为按键面板运转控制。
 - 2) 当 F00.03/F00.04=1 时，变频器为外部端子运转控制，可以按面板上的 Stop 键做紧急停止（参考 F04.02 说明）
- 注：F00.03/F00.04=1 时，请参考 F04.03，F04.04，F04.06，F04.07 的参数说明，以确保人员及机器安全。
- 3) 当 F00.03/F00.04=2 时，变频器为通讯运转控制（RS485 ModBus RTU）。
 - 4) 当 F00.03/F00.04=3 时，变频器为扩展卡模块运转控制（预留功能，设置无效）。
 - 5) 当参数群 F01.00~F01.05 的设定值为 13（主/副运转信号切换）时，若多功能输入接点关断，则运转命令由 F00.03 所设定的运转命令来源控制，如多功能输入接点导通，则频率由 F00.04 所设定的运转命令来源控制。

F00.05 主频率命令来源选择

F00.06 副频率指令来源选择

= 0: 按键面板上下键设定频率

= 1: 按键面板旋钮设定频率

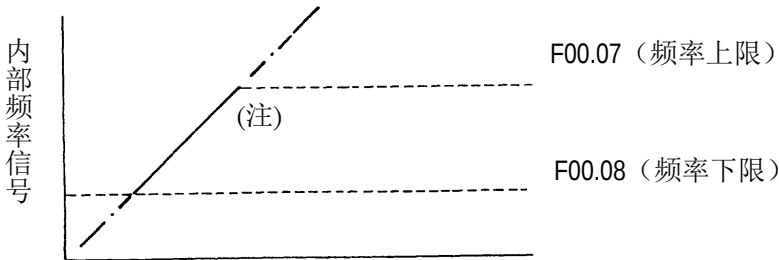
= 2: 外部 AI1 模拟输入信号设定频率

= 3: 外部 UP/DOWN 增减设定频率

= 4: 通讯设定频率

- 1) 增/减频率端子的用法，请参考参数群 F01.00~F01.05（多功能输入端子）说明。
- 2) 频率命令优先权为 点动 > 段速 > （按键面板上的 ▲ ▼ 键或 TM2 的增/减频率键或通讯时设定频率）。
- 3) 当参数群 F01.00~F01.05 的设定值为 17（主/副频率换）时，若多功能输入接点关断，则主频率由 F00.05 所设定的频率来源设定，若多功能输入接点导通，则主频率由 F00.06 所设定的频率来源设定。

F00.07 频率上限 (Hz)	= 0.01 ~ 400.00
F00.08 频率下限 (Hz)	= 0.00 ~ 399.99



※注：若 F00.08 = 0Hz，且频率指令等于 0Hz，则变频器零速停止。
若 F00.08 > 0Hz，且频率指令 ≤ F00.08，则变频器以 F00.08 的设定值输出。

F00.09 加速时间 1 (S)	= 0.1 ~ 3600.0
F00.10 减速时间 1 (S)	= 0.1 ~ 3600.0

- 1) F00.09 是对应 0Hz 加速到额定频率 (F06.04) 的时间，F00.10 是对应额定频率 (F06.04) 减速到 0Hz 的时间，一般设定频率的加减速时间计算公式如下：
加速到设定频率的时间 = F00.09 (或 F10.05) * 设定频率 / F06.04
减速到设定频率的时间 = F00.10 (或 F10.06) * 设定频率 / F06.04
- 2) 当 F01.00~F01.05 设定为 08 (加减速时间 2)，可由外部输入端子的导通与否来选择第一段加速/减速时间或第二段加速/减速时间。
- 3) 当 F01.00~F01.05 设定为 06/07 (点动)，可由外部输入端子的导通与否来选择点动运转，此时变频器以点动加速时间/点动减速时间作加减速动作。

其设定如下：

功能 设定值	加速/减速时间 1 (F00.09/F00.10)	加速/减速时间 2 (F10.05/F10.06)	点动加减速时间 (F00.13/F00.14)
	F00.05/F00.06 决定输出频率	F00.05/F00.06 决定输出频率	运转 F00.12 点动频率
F01.00~F01.05=06/07 点动指令	off	off	on
F01.00~F01.05=08 加减速时间切换	off	on	off

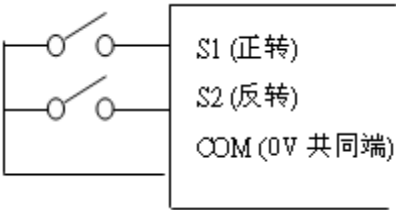
F00.11 外部端子运转模式

- = 0: 正转/停止-反转/停止
= 1: 运转/停止-正转/反转
= 2: 3 线制运转/停止

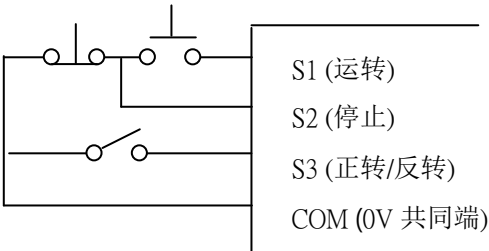
- 1) F00.03/F00.04=1 (外部端子控制) 时，F00.11 才有效。
- 2) F00.03/F00.04=1 (外部端子控制) 时，可以按面板上的 Stop 键作紧急停止 (参考 F04.02)。
- 3) 若正转-反转指令同时给入，视为停机。
- 4) F00.11=0 时，外部端子代码范围中，0 正转/停止 1 反转/停止
- 5) F00.11=1 时，外部端子代码范围中，0 运转/停止 1 正转/反转
- ※注：1. 设定 3 线制控制模式后，端子 S1、S2、S3 不受参数 F01.00、F01.01、F01.02 控制；
2. F10.01=1 时，反转命令无效。

以下以 S1、S2、S3 为例说明外控方式接线，参数设定 F01.01 (S1)=0，F01.02 (S2)=1。

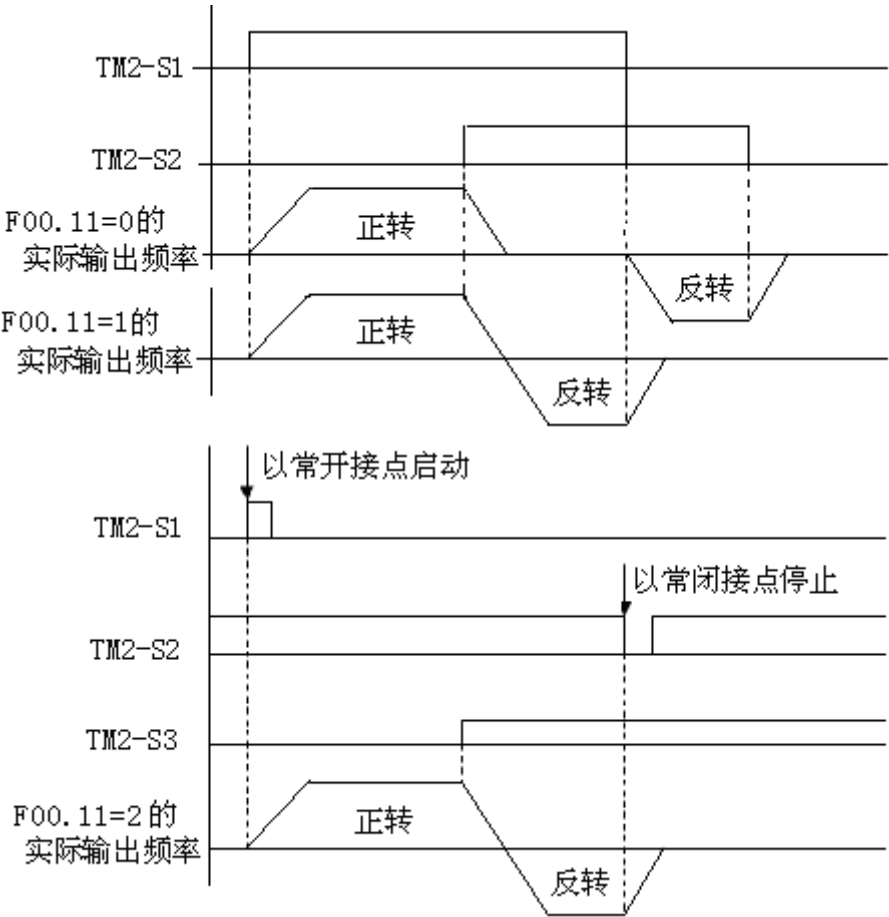
- 1、参数 F00.11=0，控制方式如下：
- 2、参数 F00.11=1，控制方式如下：



- 3、参数 F00.11=2，控制方式如下：



※下图为线控制时序图



F00.12 点动频率 (Hz)	= 1.00 ~ 25.00
F00.13 点动加速时间 (S)	= 0.1 ~ 25.5
F00.14 点动减速时间 (S)	= 0.1 ~ 25.5

点动功能实现需设定外部任意 2 个端子分别为点动正转、点动反转功能。
例：F01.00 (S1)=6，F01.01 (S2)=7

参数群组F01. xx外部端子数值功能组

多功能输入接点(TM2 的 S1~S6 端子)功能选择:

- F01.00 ~ F01.05
- = 0: 正转/停止
 - = 1: 反转/停止
 - = 2: 多段速设定位元 0 (F03.02)
 - = 3: 多段速设定位元 1 (F03.03)
 - = 4: 多段速设定位元 2 (F03.05)
 - = 5: 多段速设定位元 3 (F03.09)
 - = 6: 点动正转指令
 - = 7: 点动反转指令
 - = 8: 加/减速时间 2
 - = 9: 紧急停止 (减速到零停止)
 - = 10: 遮断停止 (自由运转停止)
 - = 11: 速度搜寻
 - = 12: 节能运行 (V/F)
 - = 13: 主/副运转信号切换
 - = 14: 加/减速禁止
 - = 15: Up 增频率指令
 - = 16: Down 减频率指令
 - = 17: 主/副频率切换
 - = 18: PID 功能禁止
 - = 19: PID 积分器复归
 - = 20: 故障复归 (Reset)
 - = 21: 电源电压侦测电能回升功能
 - = 22: 自动程序控制
 - = 23: PID 特性切换 (与 F09.00 设定相反)
 - = 24: 预留
 - = 25: 摆频控制
 - = 26: 上偏摆频
 - = 27: 下偏摆频
 - = 28: 计数器触发信号输入 (仅 S6 可选)
 - = 29: 清除计数器

1) 端子台(TM2)端子 S1~S6 为多功能输入点，共可设成上述的 30 种功能。

2) F01.00~F01.05 的功能说明如下:

A. F01.00~F01.05=0/1: 正转/反转/停止

正转指令导通时同正转指令, 关断时不动作, F01.00 出厂设定为正转指令;
反转指令导通时同反转指令, 关断时不动作, F01.01 出厂设定为反转指令。

B. F01.00~F01.05=2/3/4/5: 多段速 1/2/4/8

由 F01.00~F01.05 中 4 个端子分别设定为 2/3/4/5 后各端子导通与关断, 组合出 16 段速, 此 16 段速运转时间由端子持续导通时间决定, 各对应频率参照下表。

(0 为 OFF 1 为 ON)

输出频率设定值	多段速端子 4 设定值=5	多段速端子 3 设定值=4	多段速端子 2 设定值=3	多段速端子 1 设定值=2
F03.01 多段速 0 (面板频率)	0	0	0	0
F03.02 多段速 1	0	0	0	1
F03.03 多段速 2	0	0	1	0
F03.04 多段速 3	0	0	1	1
F03.05 多段速 4	0	1	0	0
F03.06 多段速 5	0	1	0	1
F03.07 多段速 6	0	1	1	0
F03.08 多段速 7	0	1	1	1
F03.09 多段速 8	1	0	0	0
F03.10 多段速 9	1	0	0	1
F03.11 多段速 10	1	0	1	0
F03.12 多段速 11	1	0	1	1
F03.13 多段速 12	1	1	0	0
F03.14 多段速 13	1	1	0	1
F03.15 多段速 14	1	1	1	0
F03.16 多段速 15	1	1	1	1

C. F01.00~F01.05=6/7: 点动正转/点动反转

由外部输入端子导通时, 变频器以点动频率运转, 点动运行时可设置 F00.13/F00.14 (点动加/减速时间), 对应频率设定 F00.12。

频率读取的优先级: 点动→段速→按键面板频率或外部频率信号。

D. F01.00~F01.05=8: 加减速时间切换

由外部输入端子导通或关断来选择第一段加/减速时间或第二段加/减速时间。

E. F01.00~F01.05=9: 紧急停止 (减速到 0 停止)

当外部紧急停止信号输入后, 变频器会以第 2 段减速时间 (F10.06) 减速停止 (不受 F04.01 控制)。停止后闪烁 E.S., 待紧急停止信号脱离后, 将运转开关关断再导通 (F04.01=1) 或按运转键 (F04.01=0), 变频器才从启动频率重新启动。

若外部紧急停止信号在变频器未完全停止前脱离, 变频器仍执行紧急停止命令。

故障接点动作与否, 则由 F01.09/F01.10 决定: F01.09/F01.10=1 外部紧急停止信号输入后, 故障接点动作。

F. F01.00~F01.05=10: 外部遮断 (自由运转停止)

当外部遮断信号输入后, 变频器立刻遮断 (不受 F04.01 控制), 自由运转停止并闪烁 b.b.; 待外部遮断信号无效后, 变频器会自动以速度搜寻方式重新启动。

G. F01.00~F01.05=11: 速度搜寻

启动时变频器先侦测电机目前的转速后, 由目前速度直接加速至设定频率。

H. F01.00~F01.05=12: 节能运行

用于风机、水泵或一些重惯性负载, 在启动时需大扭力, 但启动完成后则只需转速而不需大扭力,

所以利用节能运行功能调降其输出电压准位可达到节能运行功效。

多功能输入端子导通时输出电压会慢慢下降；当此端子关断时，输出电压会慢慢回升（升至原来电压）。

※注：节能运行控制的电压下降及上升速度和速度搜寻时电压增/减频率速度相同。

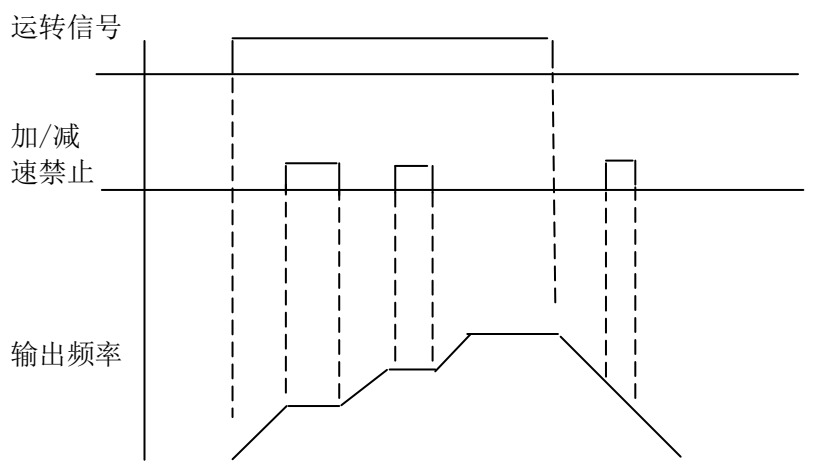
I. F01.00~F01.05=13：主/副运转控制信号

外部控制端子关断：运转信号的控制权由 F00.03 决定。

外部控制端子导通：运转信号的控制权由 F00.04 决定。

J. F01.00~F01.05=14：加/减速禁止

当外部控制端子导通，变频器停止做加/减速的动作，直到此信号消失后，再继续执行加/减速动作，其动作图如下：



※注：运转开关无效时，禁止加/减速命令无效。

K. F01.00~F01.05=15/16：UP（增频率）/DOWN（减频率）功能

（实际加/减速时间按照加/减速时间设定）

- 1) 当使用到增/减频率功能时，要将 F00.05/F00.06 设定为 3，此时无法用按键面板的上下键直接改变频率。
- 2) 设定 F01.07=0 且 F01.08=0，当运转接点动作后，变频器加速至 F03.01，之后维持定速输出，当增/减频率接点动作后，变频器开始加/减速，增频率（减频率）信号消失后，变频器停止加（减）速，之后维持定速输出，当运转信号消失后，变频器减速停止或自由运转停止（由 F04.01 决定），并将运转信号消失时的运转频率记忆在 F03.01，停机中增/减频率无效，欲修改设定频率，需经由按键面板修改 F03.01。
- 3) 设定 F01.08=1 时，当运转接点动作后，变频器固定从 0Hz 运转，增/减频率动作方式同上述，当运转信号消失后，变频器减速停止或自由运转停止（由 F04.01 决定），且固定回到 0Hz，即下次再运转时，都从 0Hz 开始输出。
- 4) 增/减频率信号同时动作无效。
- 5) 设 F01.07≠0 时，当运转接点动作后，变频器加速至 F03.01 之后维持定速输出，当增/减频率接点动作后，变频器的设定频率由目前 F03.01±F01.07，且变频器开始加/减速到 F03.01 设定频率，但此时仍会以频率上下限值为限制值。此刻若增/减频率信号仍维持动作，时间超过 2 秒后，则变频器开始加/减动作。如 F01.07=0 时如同，直到增/减频率键停止动作。增/减频率的幅度可设定，请参考 F01.07。

L. F01.00~F01.05=17：主/辅频率切换

外部控制端子关断：频率信号的控制权由 F00.05 决定。

外部控制端子导通：频率信号的控制权由 F00.06 决定。

M. F01.00~F01.05=18：PID 功能禁止

PID 功能禁止节点导通时，会停止运行 PID 功能；关断时依 F09.00 设定的 PID 功能运行。

N. F01.00~F01.05=19：PID 积分器复归

当 F01.00~F01.05=19 时，功能接点导通 PID 积分器归 0。

O. F01.00~F01.05=20：故障复位（Reset 指令）

Reset 功能接点导通时复归 Reset 指令，关断时不动作。

P. F01.00~F01.05=21：电源电压侦测电能回升功能

电源电压侦测电能回升功能配合 F04.11 使用。

Q. F01.00~F01.05=22：自动程序运转

自动程序运转即一般的简易内建 PLC 功能，当外部端子设定为 22，当端子导通则配合 F13.xx 群组的相关设定，完成实现自动程序运转功能，参见 F13.xx 群组。

R. F01.00~F01.05=23：PID 特性切换

当 PID 功能使能，即 F09.00≠0 时，外部端子其中任意一个设定为 23，且端子导通，则实际作用的 PID 控制和 F09.00 设定的功能特性相反。

例如：F09.00=1（偏差 D 值控制，且正转/反转均为正特性），F01.00=23（S1=23），当 S1 导通，则实际作用的 PID 控制为“偏差 D 值控制，且正转/反转均为反特性”。

S. F01.00~F01.05=24：预留

T. F01.00~F01.05=25：摆频控制，详见 P4-33/P4-34 参数 F01.17~F01.23。

U. F01.00~F01.05=26：上偏摆频，详见 P4-33/P4-34 参数 F01.17~F01.23。

V. F01.00~F01.05=27：下偏摆频，详见 P4-33/P4-34 参数 F01.17~F01.23。

W. F01.00~F01.05=28：计数器触发信号输入

当多功能端子 S6 设定为 28 时，端子由 ON->OFF 一次，则 F11.09 显示计数值加一。

设定显示计数值

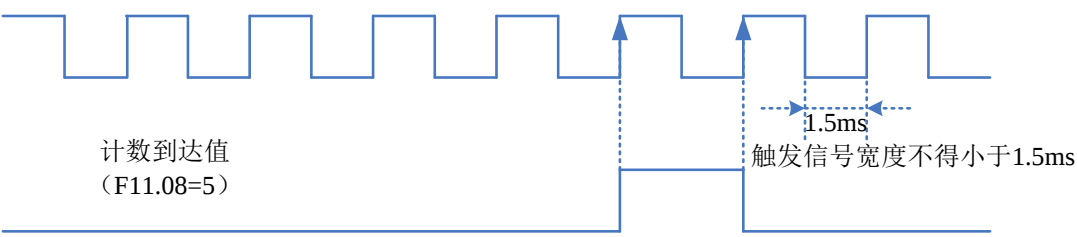
(F11.07=1)

F11.09显示值

C000	C0001	C0002	C0003	C0004	C0005	C0001	C0002
------	-------	-------	-------	-------	-------	-------	-------

计数触发信号
多功能输入端子

输出端子
设定计数值
到达输出



X. F01.00~F01.05=29：计数器清零指令

当多功能端子 S1~S6 任意一个端子设定为 29 时，此端子 ON 动作时会清除目前计数的显示值，计数显示为‘C0000’，端子信号 OFF 后变频器重新触发向上计数。

数字输入讯号扫描次数：

F01.06 S1~S6 信号确认扫描时间

1~200 (mSec×2)

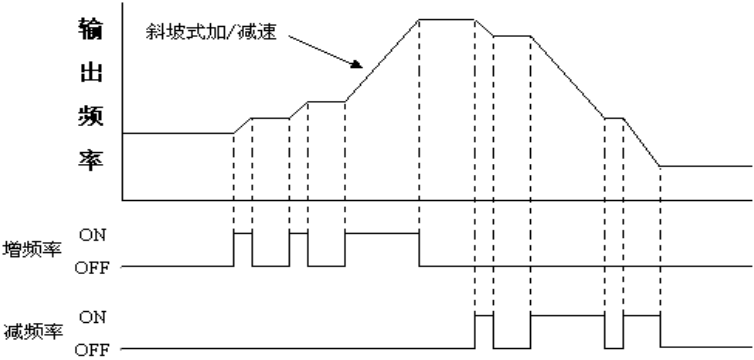
- 1) 变频器的 CPU 芯片对 TM2 端子进行扫描时，如连续有 N 次（即扫描次数）相同讯号输入，则变频器将此讯号视为正常的执行讯号，若少于 N 次，则视为噪声。
- 2) 一次扫描时间为 2ms。
- 3) 使用者可根据使用环境的噪声影响程度，决定扫描的间隔时间，当噪声严重时，将 F01.06 调高，但此时反应速度会变慢。

F01.07 UP/DOWN 频率幅宽设定 (Hz)

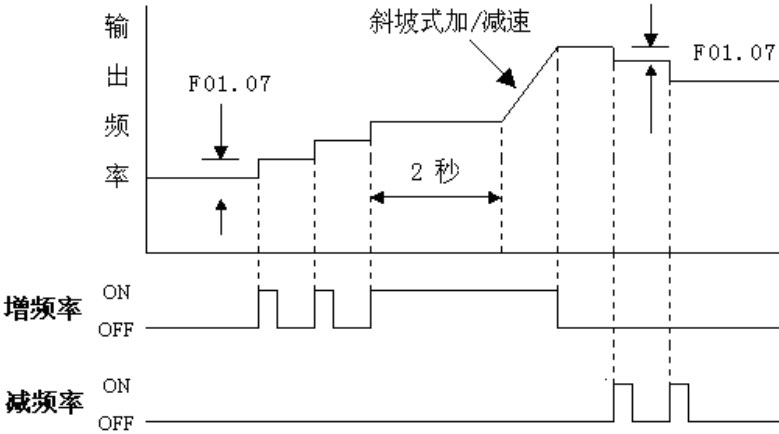
0.00~5.00

分为以下两种模式运作

- 1) 若 F01.07=0.00 则 RUN 机时按照控制器内固定的运作方式进行，增频率端子导通时频率上升，减频率端子导通时频率下降！（请参考下图）



- 2) 若 F01.07=0.01~5.00 时，增 / 减频率端子导通一次，即增 / 减频率为 F01.07 所设定的频率，若按键导通时间超过 2 秒，即恢复固定的增 / 减频率模式。（请参考以下）



使用多功能端子实现增/减频率功能，停止方式设定：

F01.08 Up/Down 频率保持选择

- = 0: 当使用增/减频率指令时，变频器停止运行时，设定的频率将被保持。
- = 1: 当使用增/减频率指令时，变频器停止运行时，设定频率将被归至 0Hz。
- = 2: 当使用增/减频率指令时，变频器停止运行时，设定的频率将被保持，停机时增频率或减频率功能有效。

- 1) 设定 F01.08=0 时，当运转接点动作后，变频器加速至 F03.01 之后维持恒速运行，当增/减频率接点动作后，变频器开始加/减速，增/减频率信号消失后，变频器停止加/减速，之后维持定速输出，当运转信号消失后，变频器减速停止或立刻停止输出（F04.01 决定），并将运转信号消失时的运转频率记忆在 F03.01，停机时，增 / 减频率键无效，欲修改设定频率，需经由按键面板修改 F03.01；但 F01.08=2 时，停机时，增 / 减频率键有效。
- 2) 设定 F01.08=1 时，当运转接点动作后，变频器固定从 0Hz 运转，增 / 减频率键动作方式同上述，当运转信号消失后，变频器减速停止或立刻停止输出（由 F04.01 决定），且固定回到 0Hz，即下次再运转时，都从 0Hz 开始输出。

多功能输出接点控制：

F01.09 继电器 RY1

F01.10 开集电极输出 TR1

- = 0: 运转中
- = 1: 故障接点
- = 2: 频率到达
- = 3: 任意频率一致 (F01.11±F01.12)
- = 4: 频率检出 1 (>F01.11)
- = 5: 频率检出 2 (<F01.11)
- = 6: 自动再启动
- = 7: 瞬停动作
- = 8: 紧急停止
- = 9: 遮断停止
- = 10: 电机过载保护 (OL1)
- = 11: 变频器过载保护 (OL2)
- = 12: 转矩反馈 (OL3)
- = 13: PID 反馈信号断线
- = 14: 电流到达
- = 15: 设定计数值到达输出

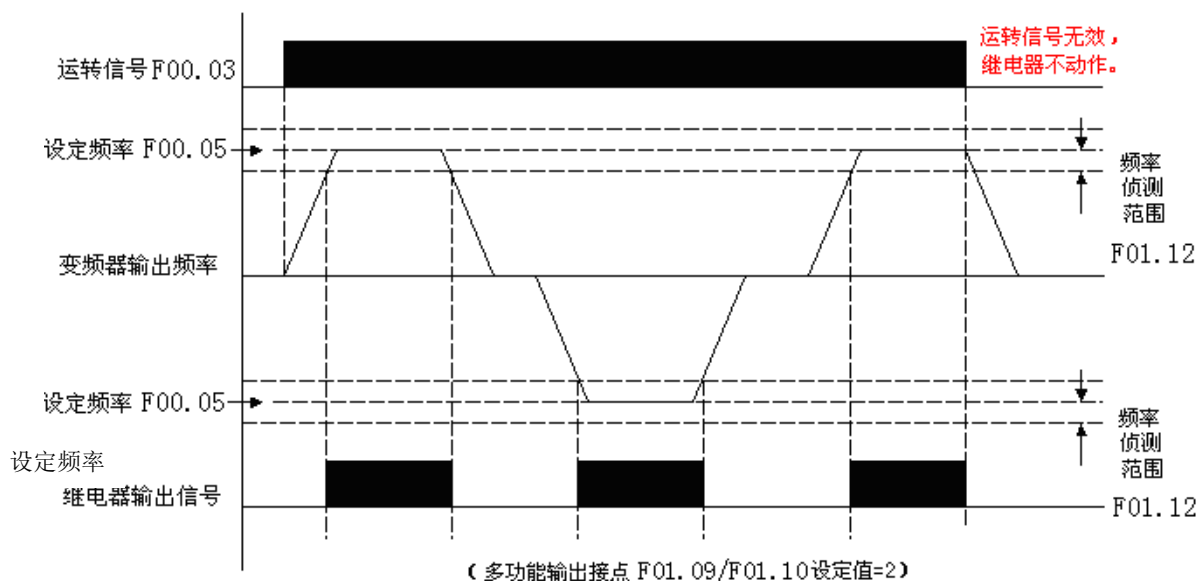
F01.11 频率到达输出设定值

- = 0.00~400.00Hz

F01.12 频率输出侦测范围 (Hz)

- = 0.00~30.00Hz

- A. F01.09/F01.10=0 时，当变频器开始运转，则继电器输出。
 B. F01.09/F01.10=1 时，当变频器出现故障时，则继电器输出。
 C. F01.09/F01.10=2 时，频率到达（频率命令 $\pm$ F01.12）



- D. F01.09/F01.10=3 时，任意频率一致 $F_{out}=F01.11\pm F01.12$

运转频率到达任意频率 ($F01.11\pm F01.12$)

动作条件:

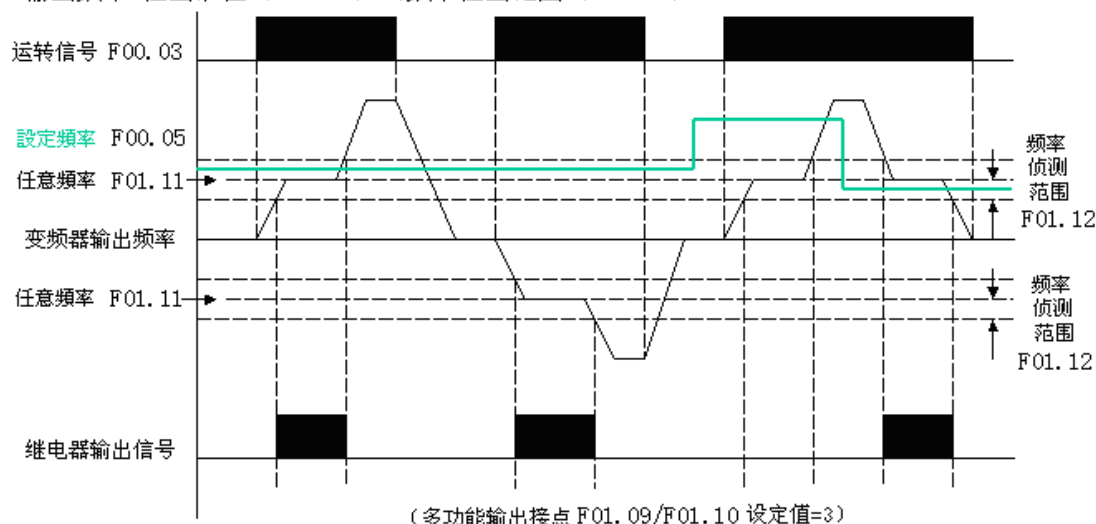
输出频率-频率指令 (F00.05) (频率检出范围 (F01.12))

输出频率-检出准位 (F01.11) (频率检出范围 (F01.12))

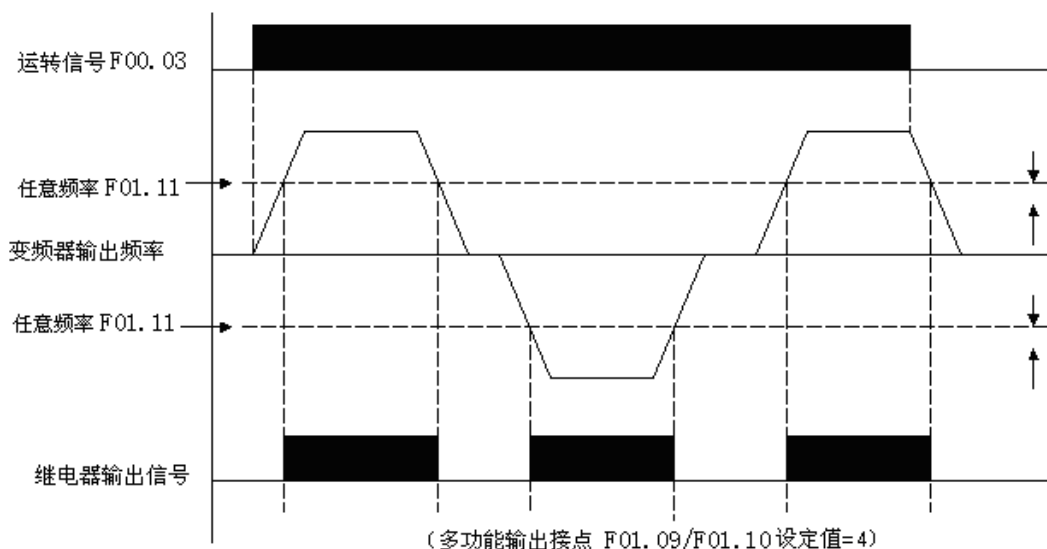
运转信号无效或

设定频率不一致，

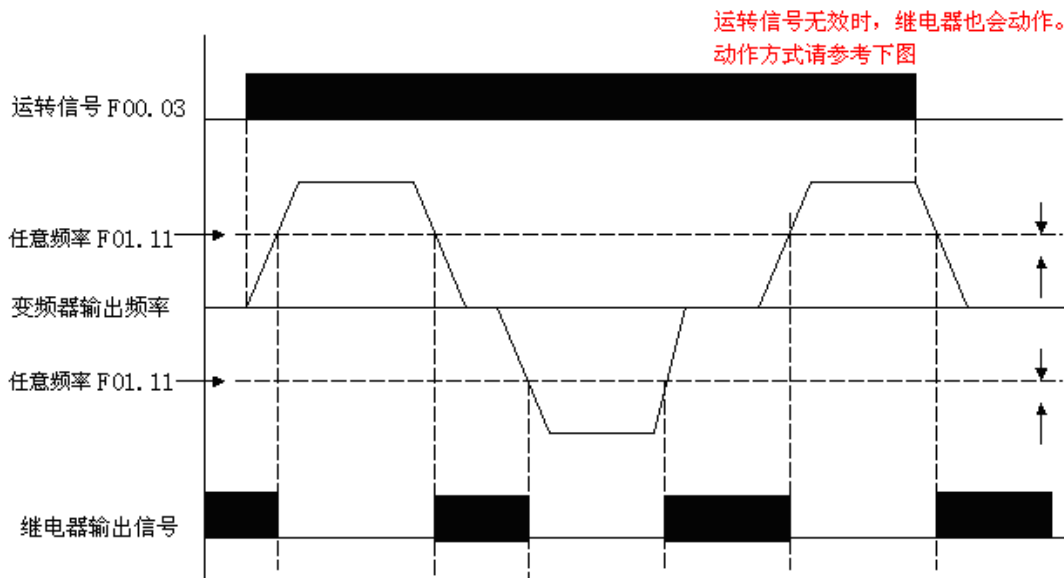
继电器不动作。



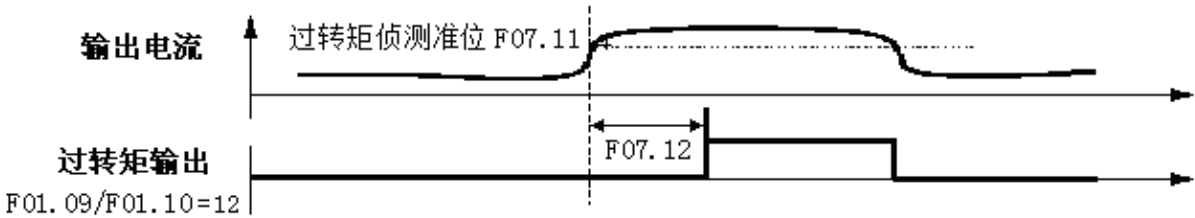
- E. F01.09/F01.10=4: 频率检出 $F_{out} > F01.11$



F. F01.09/F01.10=5: 频率检出 $F_{out} < F_{01.11}$



G. F01.09/F01.10=12: 过转矩反馈



F01.13 S1~S5 常开常闭选择

xxxx0:	S1 常开接点	xxxx1:	S1 常闭接点
xxx0x:	S2 常开接点	xxx1x:	S2 常闭接点
xx0xx:	S3 常开接点	xx1xx:	S3 常闭接点
x0xxx:	S4 常开接点	x1xxx:	S4 常闭接点
0xxxx:	S5 常开接点	1xxxx:	S5 常闭接点

F01.14 S6~S9 常开常闭选择

xxxx0:	S6 常开接点	xxxx1:	S6 常闭接点
xxx0x:	S7 常开接点	xxx1x:	S7 常闭接点, 预留功能
xx0xx:	S8 常开接点	xx1xx:	S8 常闭接点, 预留功能
x0xxx:	S9 常开接点	x1xxx:	S9 常闭接点, 预留功能

一般外部端子在使用时，要接开关，开关的种类有所不同，有常闭开关和常开开关，在选用时要注意，因为两种开关工作状态不一样，若不注意会造成不必要的损害。此参数是决定需要常开开关，还是常闭开关输入。

F01.13 的每个位代表如下：

F01.13 = $\begin{matrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ S5 & S4 & S3 & S2 & S1 \end{matrix}$

0: 代表接常开开关 1: 代表接常闭开关
有用户选择需要的开关输入种类

例：需要 S1、S2 接常闭开关，则设定 F01.13=00011。

注：在设定端子接常开开关还是常闭开关之前，不要设定运转命令来自外部端子，否则会造成不必要的伤害。

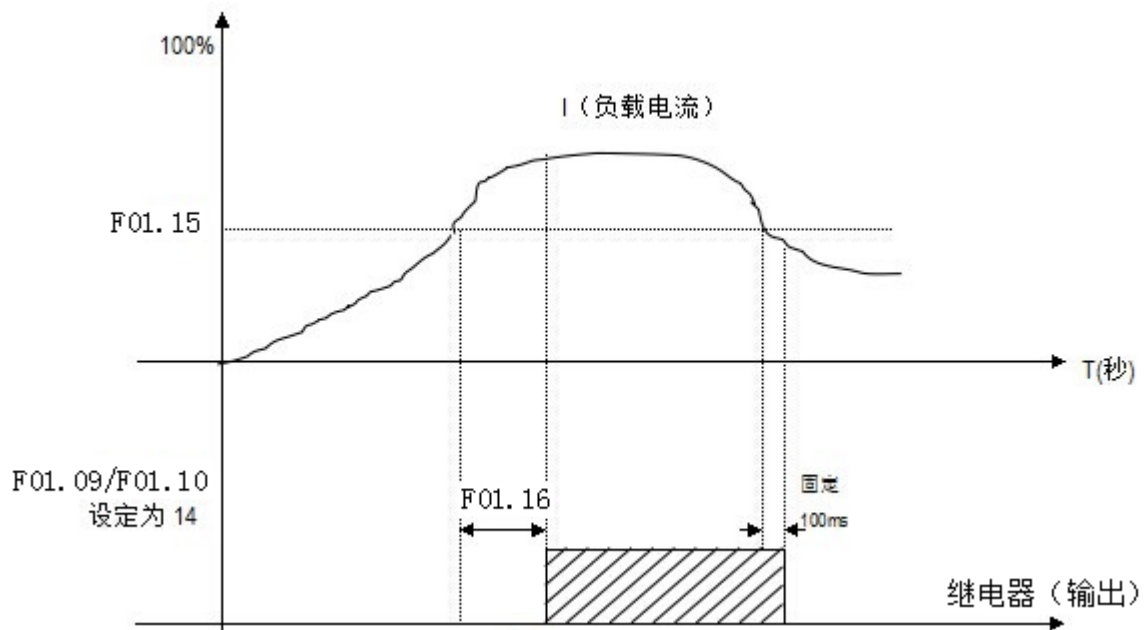
F01.15 电流到达准位 (A)

= 0.1~500.0

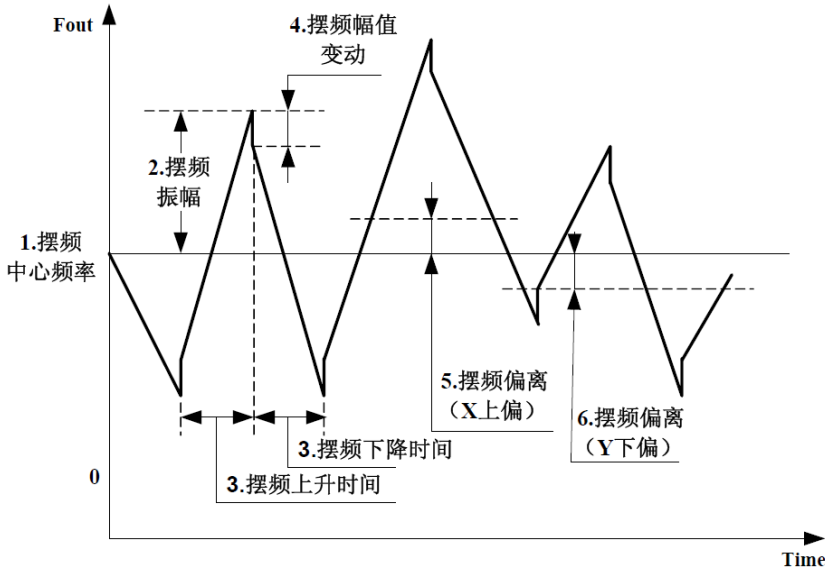
F01.16 电流到达检测延迟时间 (S)

= 0.1~10.0

- 1) F01.09/F01.10 设定为 14 时：当输出电流 $> F01.15$ 时，继电器动作。
- 2) F01.15：设定值 (0.1~500.0) 依据电机额定电流 (F06.01)。
- 3) F01.16：设定值 (0.1~10.0) 单位秒，另外继电器信号从 ON 到 OFF 延迟时间为 100ms (固定)。



F01.17 摆频控制中心频率 (%)	= 5.00~100.0
F01.18 摆频振幅 (%)	= 0.1~20.0
F01.19 摆频幅值变动 (%)	= 0.0~50.0
F01.20 摆频上升时间 (s)	= 0.5~60.0
F01.21 摆频下降时间 (s)	= 0.5~60.0
F01.22 摆频偏离 (X 上偏) (%)	= 0.0~20.0
F01.23 摆频偏离 (Y 下偏) (%)	= 0.0~20.0



- 1, 摆频中心频率
=根据频率来源
(F00.05/F00.06) 设定
- 2, 摆频振幅
=F01.18*频率上限 (F00.07)
- 3, 摆频上升/下降时间
=F01.20/F01.21
- 4, 摆频幅值变动
=F01.19*摆频振幅
- 5, 摆频偏移上偏
=F01.22*摆频中心频率
- 6, 摆频偏移下偏
=F01.23*摆频中心频率

中心频率设定说明：当主/副频率来源 (F00.05/F00.06) 选择不同时，中心频率会随之变化：

- F00.05/F00.06=0 时，中心频率 = 面板上下键设定频率
F00.05/F00.06=1 时，中心频率 = 面板旋钮设定频率
F00.05/F00.06=2 时，中心频率 = 外部 AI1 模拟输入设定频率
F00.05/F00.06=3 时，中心频率 = F01.17*频率上限 (F00.07)
F00.05/F00.06=4 时，中心频率 = 通信设定频率

注：以下以参数代码标注在图中说明

- 1) A. 摆频控制动作必须是变频器运转指令 ON 且摆频控制有效 (F01.00~F01.05=25 且导通)，变频器开始运行后，当变频器输出频率已达到中心频率 (F01.17) 后才开始做摆频控制 (Traverse run)。
B. 在加速至中心频率过程时，变频器的加速时间是设定值 (F00.09/F10.05)。
C. 当变频器摆频控制无效时、或停止指令下达后，变频器的减速时间是设定值 (F00.10/F10.06)。
D. 当在摆频运转范围内，则加减速时间依据摆频上升时间 (F01.20) 与摆频下降时间 (F01.21) 的设定值，其动作如下图所示。

参数群组F02. xx外部端子模拟功能组

F02.00 AI1 与 AI2 信号种类

- = 0: AI1 为 0~10V (0~20mA) , AI2 为 0~10V (0~20mA)
- = 1: AI1 为 0~10V (0~20mA) , AI2 为 2~10V (4~20mA)
- = 2: AI1 为 2~10V (4~20mA) , AI2 为 0~10V (0~20mA)
- = 3: AI1 为 2~10V (4~20mA) , AI2 为 2~10V (4~20mA)

F02.00: AI1 与 AI2 信号种类 (由 SW1/ SW2 决定 V 或 I 信号)

1) 0~10V (0~20mA)

$$F(hz) = \frac{I(mA)}{20(mA)} \times (F00.07), SW1 = I, \text{电流输入模式}$$

$$F(hz) = \frac{V(v)}{10(v)} \times (F00.07), SW1 = V, \text{电压输入模式}$$

2) 2~10V (4~20mA)

$$F(hz) = \frac{I-4(mA)}{20-4(mA)} \times (F00.07), I \geq 4; SW2 = I, \text{电流输入模式}, \text{或 } F = 0, I < 4$$

$$F(hz) = \frac{V-2(v)}{10-2(v)} \times (F00.07), V \geq 4; SW2 = V, \text{电压输入模式}, \text{或 } F = 0, V < 2$$

- | | |
|----------------------|----------------------|
| F02.01 AI1 信号扫描滤波时间 | = 1~200 (× 2mSec) |
| F02.02 AI1 增益值 (%) | = 0 1000 |
| F02.03 AI1 偏置值 (%) | = 0 ~100 |
| F02.04 AI1 偏置值正负选择: | = 0: 正向 = 1: 负向 |
| F02.05 AI1 信号方向控制选择: | = 0: 正向 = 1: 负向 |

注: 请参考 AI1 及 AI2 (AI2 偏差信号输入模式) 的信号操作模式说明。

F02.06 AI2 功能选择

- = 0: PID 反馈信号 (端子 AI2)
- = 1: AI2 偏差信号输入 (端子 AI2)

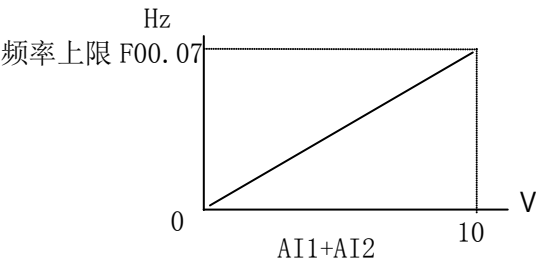
1) F02.06=0 (PID 反馈输入点)

模拟量接点 AI2 设定为 0 后为 PID 功能反馈输入点, 此时依 F09.00 设定的 PID 功能运行, 可接受 0~10V (0~20mA) 或 2~10V (4~20mA) 的信号。

2) F02.06=1 (偏差信号输入)

为按键面板上的电位器或 AI1 模拟输入的偏移量调整, 只能接受 0~10V (0~20mA) 或 2~10V (4~20mA) 信号。

F02.06=1 功能:



F02.07 AI2 信号扫描滤波时间	= 1~200 (× 2mSec)	
F02.08 AI2 增益值 (%)	= 0~1000	
F02.09 AI2 偏置值 (%)	= 0~100	
F02.10 AI2 偏置值正负选择	= 0: 正向	= 1: 负向
F02.11 AI2 信号方向控制选择	= 0: 正向	= 1: 负向

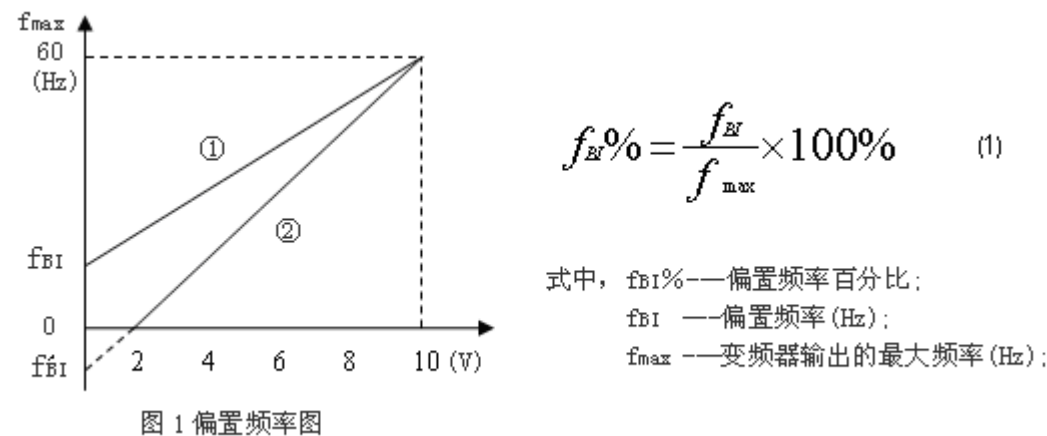
注：除 F02.08 以外 F02.07~F02.11 只有在 F02.06=1 时才有效，根据下图所示设定相关参数。

下面为 AI1 及 AI2（PID 反馈信号）的信号操作模式说明

1 参数说明

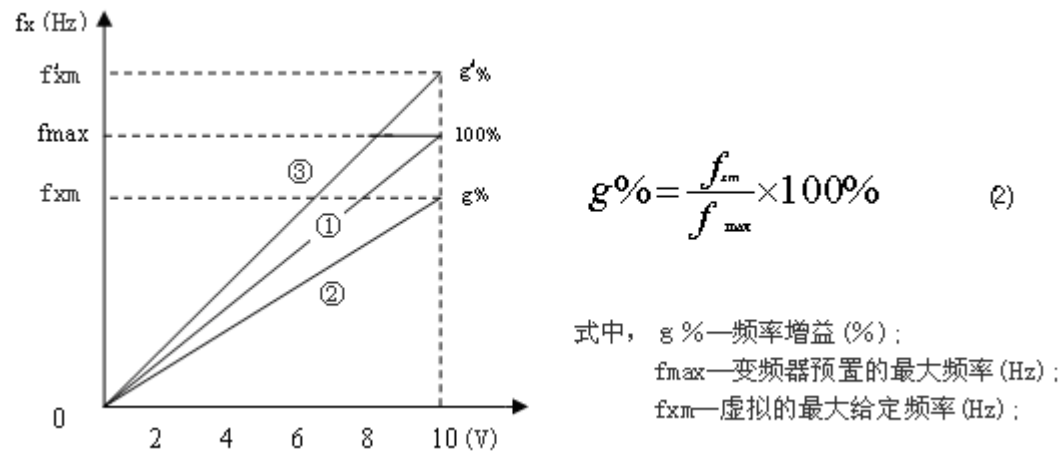
1) 偏置值

给定信号为“0”时的对应频率称为偏置频率，用百分数 fBI 表示：



2) 频率增益

当给定信号为最大值 xmax 时，对应的最大给定频率 fxm 与变频器预置的最大输出频率 fmax 之比的百分数，用 g% 表示：

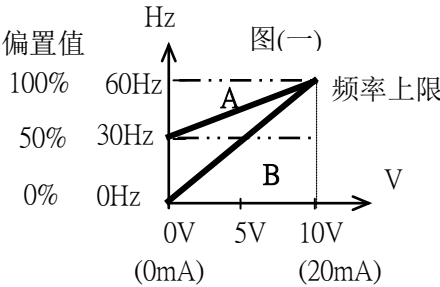


在这里，变频器的最大给定频率 fxm 不一定与最大频率 fmax 相等。
当 g % < 100% 时，变频器实际输出的最大频率就等于 fxm，如图 2 中之曲线②所示（曲线①是基本频率给定线）；
当 g % > 100% 时，变频器实际输出的最大频率等于 fmax，如图 2 中的曲线③所示。

2 举例说明

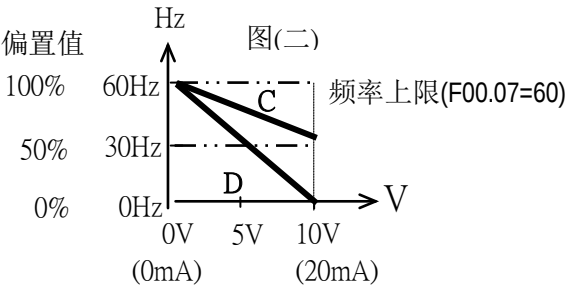
1) 图(一)的设定如下:

	F02.02 或 F02.08	F02.03 或 F02.09	F02.04 或 F02.10	F02.05 或 F02.11	F02.09
A	100 %	50%	0	0	100 %
B	100 %	0%	0	00	100 %



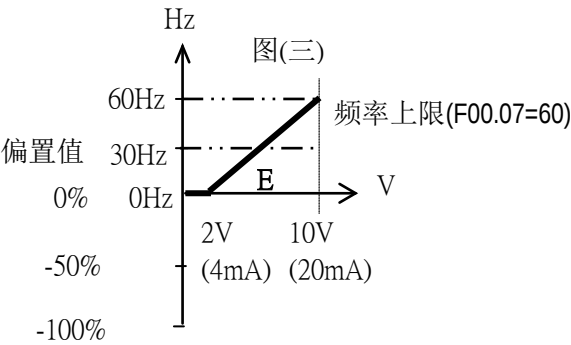
2) 图(二)的设定如下:

	F02.02 或 F02.08	F02.03 或 F02.09	F02.04 或 F02.10	F02.05 或 F02.11	F02.09
C	100 %	50%	0	1	100 %
D	100 %	0%	0	1	100 %



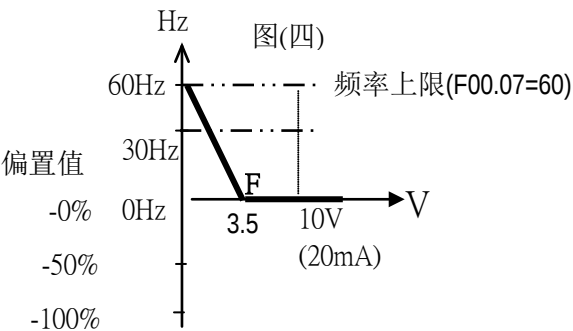
3) 图(三)的设定如下:

	F02.02 或 F02.08	F02.03 或 F02.09	F02.04 或 F02.10	F02.05 或 F02.11	F02.09
E	100 %	20%	1	0	100 %



4) 图(四)的设定如下:

	F02.02 或 F02.08	F02.03 或 F02.09	F02.04 或 F02.10	F02.05 或 F02.11	F02.09
F	100 %	50%	1	1	100 %



变频器每 (F02.01/F02.07 x 2mS) 读取一次 A/D 讯号的平均值, 使用者可根据使用环境的噪声影响程度, 决定扫描的间隔时间, 当噪声严重时要将 F02.01/F02.07 调高, 但此时对信号的反应速度会变慢。

F02.12 模拟输出种类选择 FM+:

- = 0: 输出频率 = 1: 频率设定 = 2: 输出电压
= 3: 直流电压 = 4: 输出电流

F02.13 FM+增益值 (%) : = 0~1000

F02.14 FM+偏压值 (%) : = 0~100

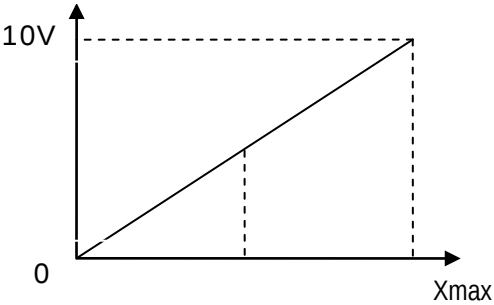
F02.15 FM+偏置值正负选择: = 0: 正向 = 1: 负向

F02.16 FM+信号方向控制选择: = 0: 正向 = 1: 负向

端子台(TM2)多功能模拟输出端子为一 0~10Vdc 的模拟输出, 其输出种类由 F02.12 决定, 而当外部电表或其它外围设备有误差时, 可利用 F02.13 调整。

※注: 因受硬件线路限制, 此输出电压最大为 10V, 若应输出电压大于 10V, 则仍以 10V 为输出电压。

1) 以下为 FM+之说明



- | | |
|---------------|---------------|
| F2. 12=0 输出频率 | Xmax=上限频率 |
| =1 设定频率 | 上限频率 |
| =2 输出电压 | 电机额定电压 |
| =3 直流母线电压 | 220V: 0~ 400V |
| | 440V: 0~ 800V |
| =4 输出电流 | 2 倍变频器额定电流 |

2) F02. 13~F02. 16 的功能参见模拟量输入部分。

F02. 17 模拟输入分辨率设定:	= 1~200mV	
F02. 18 模拟量温度漂移补偿:	= 0: 无效	= 1: 有效

参数群组F03. xx多段速功能参数组

F03. 00 多段速之加/减速时间（面板及段速 1~15） = 0：段速加减速时间统一由 F00. 09/F00. 10，F10. 05/F10. 06 设置 = 1：段速加减速时间独立设置
各段速设定频率 F03. 01~F03. 16 多段速 0 ~ 多段速 15（Hz）： = 0. 00 ~ 400. 00
各段速加速时间 F03. 17~F03. 48 多段速 0~15 加速时间（秒）： 多段速 0~15 减速时间（秒）： = 0. 1 ~ 3600. 0

- 1) F03. 00=0 时，多段速之各自加/减速时间设置（面板及段速 1~15）无效。
即，面板频率与各段速的加/减速时间均由 F00. 09/F00. 10（F10. 05/F10. 06）决定。
- 2) F03. 00=1 时，多段速之各自加/减速时间（面板及段速 1~15）有效。
即，面板频率与各段速的加/减速时间搭配 F03. 01~F03. 16 来计算，
且不由 F00. 09/F00. 10（F10. 05/F10. 06）决定。

功能说明：

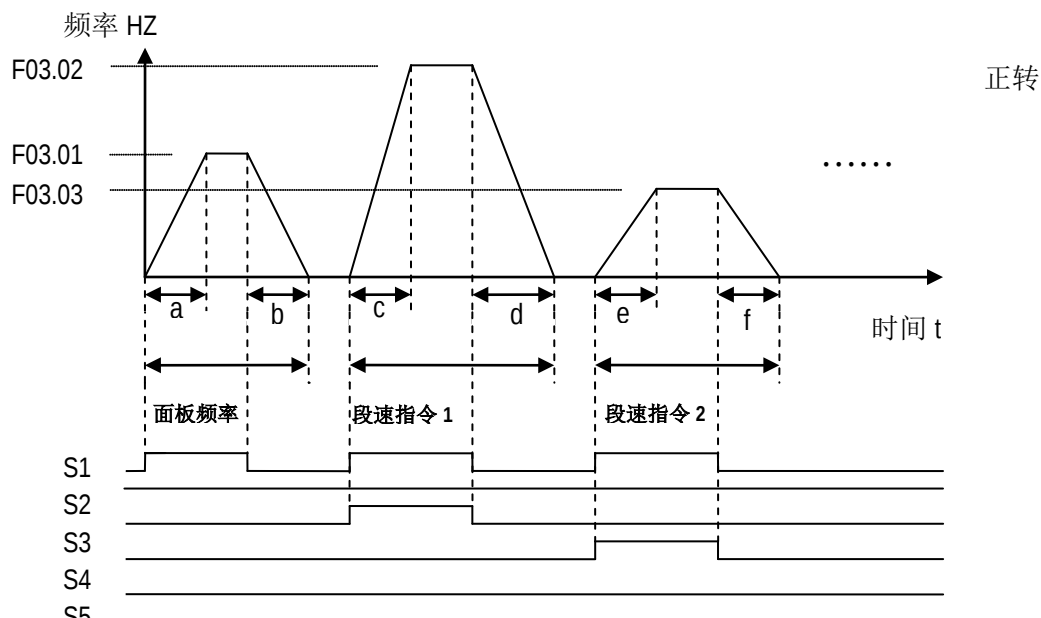
- 1) 运转时加/减速时间计算公式：分母是以电机额定频率 (F06. 04) 为基准
到达设定频率的加速时间= F00. xx 群组之加速时间*设定频率 / (F06. 04)
到达设定频率的减速时间= F00. xx 群组之加速时间*设定频率 / (F06. 04)
- 例：F06. 04=50Hz（电机额定频率），F13. 02=10Hz（多段速），F03. 19=5s（加速时间），F03. 20=20s（减速时间），则
- 段速 1 的实际加速时间 = F03. 19*10 (Hz) / F06. 04 = 1 (s)
- 段速 1 的实际减速时间 = F03. 20*10 (Hz) / F06. 04 = 4 (s)

2) 当 F03.00=1 时, 时间设定有两种模式

例: F00.03=1 (外部端子运转), F01.00=0 (S1=RUN/STOP), F01.01=1 (S2=正转/反转), F01.02=2 (S3=段速 1), F01.03=3 (S4=段速 2), F01.03=4 (S5=段速 4);

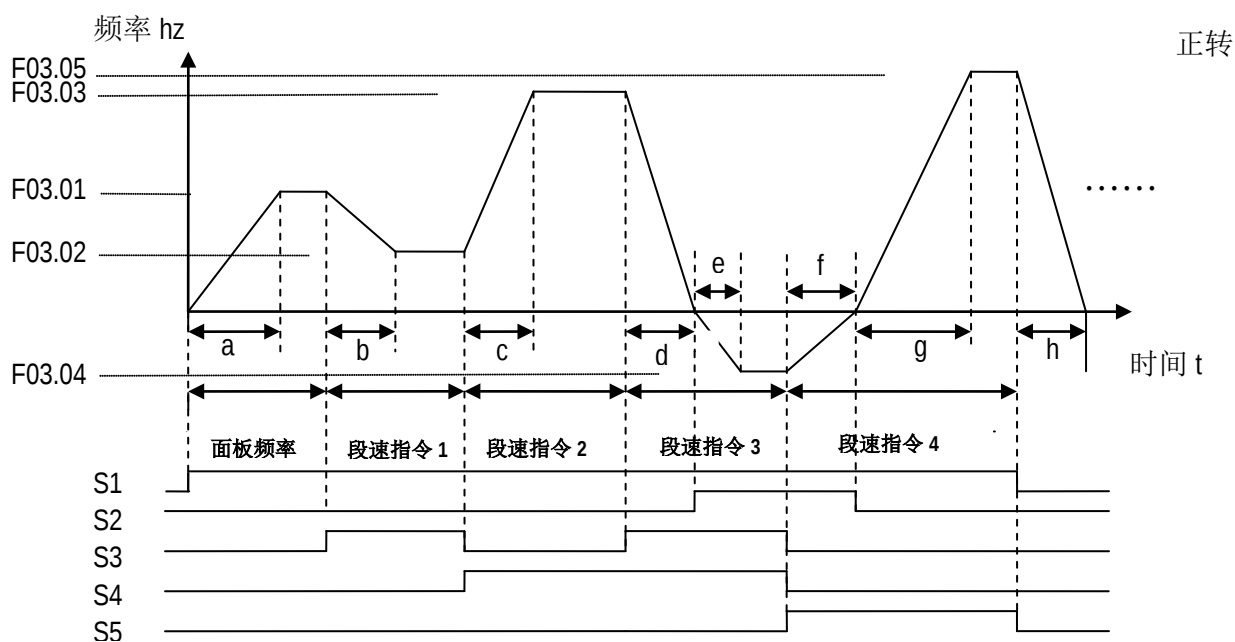
模式 1: 运转指令断续时, 各段速加减速时间 (a~f) 计算依据方式

例: $a=(F03.17)*(F03.01)/F06.04$, $b=(F03.18)*(F03.01)/F06.04$, $c=(F03.19)*(F03.02)/F06.04$, $d=(F03.20)*(F03.02)/F06.04$单位 (s)



模式 2: 运转指令持续时, 各段速加减速时间计算依据方式

例: $a=(F03.17)*(F03.01)/F06.04$, $b=(F03.20)*[(F03.01)-(F03.02)]/F06.04$, $c=(F03.21)*[(F03.03)-(F03.02)]/F06.04$, $d=(F03.24)*(F03.03)/F06.04$, $e=(F03.23)*(F03.04)/F06.04$, $f=(F03.26)*(F03.04)/F06.04$, $g=(F03.25)*(F03.05)/F06.04$, $h=(F03.26)*(F03.05)/F06.04$ (s)



参数群组F04. xx启动停止控制组

F04.00 启动方式选择

- = 0: 正常启动
- = 1: 速度搜寻

- 1) F04.00=0: 启动时变频器从零速依设定的加速时间加速至设定频率。
- 2) F04.00=1: 启动时变频器先侦测电机的转速后，由电机目前速度直接加速至设定频率。

F04.01 停止方式选择

- = 0: 减速停止-增强制动能力
- = 1: 自由停止
- = 2: 减速停止-一般制动能力

- 1) F04.01=0: 变频器收到停机指令后，依设定的减速时间减速到 0Hz，电机停止。（制动能力增强）
- 2) F04.01=1: 变频器收到停机指令后，立刻停止输出，电机则以其惯性自由运转停止。
- 3) F04.01=2: 变频器收到停机指令后，依设定的减速时间减速到 0Hz，电机停止。（制动能力一般）

F04.02 按键面板停止键

- = 0: 停止按钮有效
- = 1: 停止按钮无效

F04.02=0，变频器可由按键面板上的停止(STOP)键将变频器停止。

F04.03 电网低压瞬停再启动

- = 0: 瞬停再启动无效
- = 1: 瞬停再启动有效
- = 2: CPU 工作中瞬停再启动有效（由直流电容决定）

F04.04 允许瞬停时间（秒）

- = 0.0 ~ 2.0 秒

- 1) 当同一供电系统有其它大负载启动，会造成瞬间电网电压下降，当电压下降至变频器的低电压保护准位时，变频器会立即停止输出。若电源可以在 F04.04 所设定的时间内恢复，则变频器会以速度搜寻方式重新起动（从跳脱频率开始追踪），否则变频器会显示“LV-C”并跳脱。
 - 2) 变频器本身允许瞬间停电时间，因机种差异而有不同，范围从 1 秒到 2 秒。
 - 3) 当 F04.03=0: 瞬停复电后，变频器不会再启动。
 - 4) 当 F04.03=1: 若瞬停时间小于 F04.04，变频器会在复电 0.5 秒后，以速度搜寻方式重新启动，且重新启动次数不受限制。
 - 5) 当 F04.03=2: 若停电时间太久，变频器会停止运行；当电源恢复供电后，变频器的运行情况是根据 F00.03 及 F04.05 设定情况及外部开关的状态而决定，执行重新启动。
- ※注：参数 F00.03=1 且 F04.05=0，当设参数 F04.03=1 或 2 时，在长时间停电后，要将电源开关及运转开关关断，以避免突然复电后，对机器或人员造成危害。

F04.05 自动复归再启动方式

- = 0: 速度搜寻
- = 1: 正常启动

1) F04.05=0: 自动复归再启动时变频器先检测电机的转速后, 由电机目前速度直接加速至设定频率。

2) F04.05=1: 自动复归再启动时变频器从零速依设定的加速时间加速至设定频率。

F04.06 自动复归再启动时间 (S) = 0 ~ 800.0 秒

F04.07 自动复归再启动次数 = 0 ~ 10 次

1) 当 F04.07=0: 变频器故障跳脱后, 无法自动复归再启动。

2) 当 F04.07>0, F04.06=0:

变频器会在故障跳脱 0.5 秒后自动复归, 会以速度搜寻方式将输出由惯性运转, 拉至跳脱前的运转频率, 之后再加速或减速至目前的设定频率。

3) 当 F04.07>0, F04.06>0:

变频器会在故障跳脱后, 停止输出一段时间 (时间长短由 F04.06 决定), 之后以速度搜寻方式重新加速至目前的设定频率。

4) 当变频器处于减速停车及直流制动状态时, 不执行异常再启动动作。

F04.08 复归模式设定

= 0: 当 RUN 指令无效时, 复归指令无效

= 1: 复归指令与 RUN 指令状态无关

F04.08=0 当变频器故障检出后, 需先将运转开关关断, 才能执行复归, 否则无法再启动。

F04.09 开机后直接启动

= 0: 外部运转命令有效时, 送电后直接启动

= 1: 外部运转命令有效时, 送电后不可直接启动



危险:

1) F04.09=0 且变频器设定外部运转 (F00.03/F00.04=1) 时, 若电源投入时, 运转开关导通, 则变频器会自动启动, 建议客户停在电时, 将电源开关及运转开关关断, 以免复电后, 变频器直接运行对人员及机器造成危害。

2) F04.09=1 且变频器设定外部运转 (F00.03/F00.04=1) 时, 若电源投入时, 运转开关导通, 则无法启动, 此时闪烁 STP1, 必须先将运转开关关断, 之后再导通, 才可启动。

F04.10 开机直接启动延迟 (S)

= 1.8 ~ 300.0 秒

若电源投入时且 F04.09=0, 则变频器会在 F04.10 所设定的延迟时间后自动启动。

F04.11 瞬停时动能回升设定 (S)

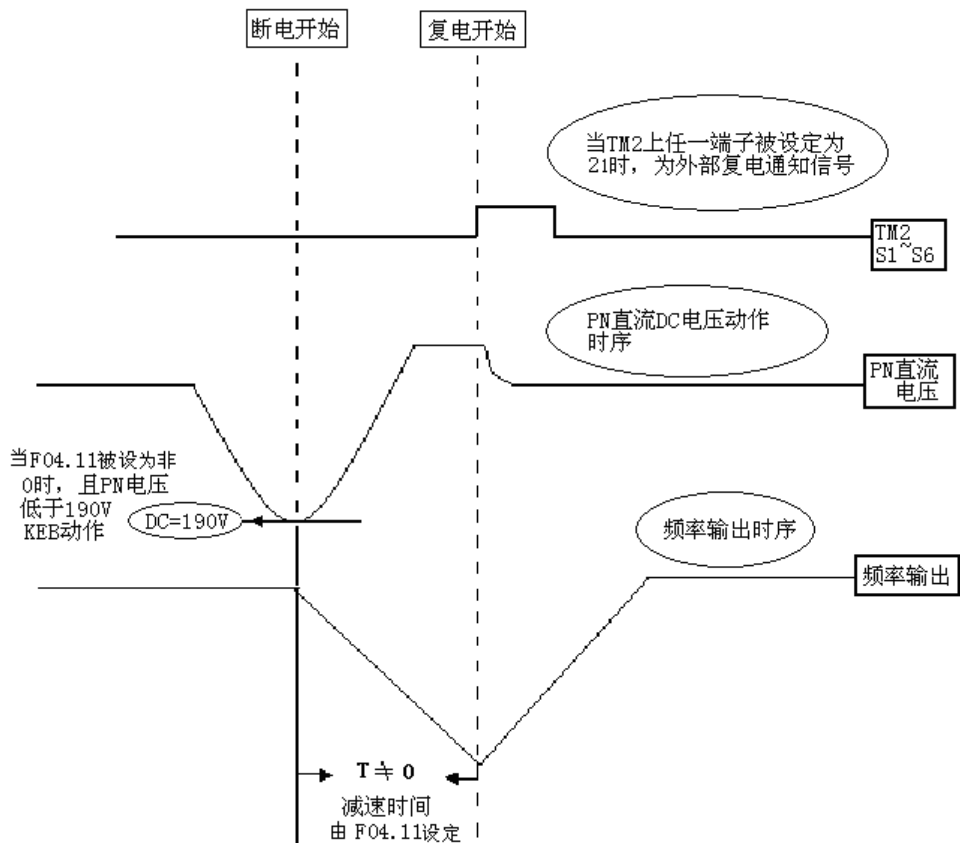
= 0.0: 不执行瞬停时动能回升功能

= 0.1~25.0: 瞬停时动能回升时间

F04.11 = 0, 不执行瞬停时动能回升功能

F04.11 ≠ 0, 执行瞬停时动能回升功能

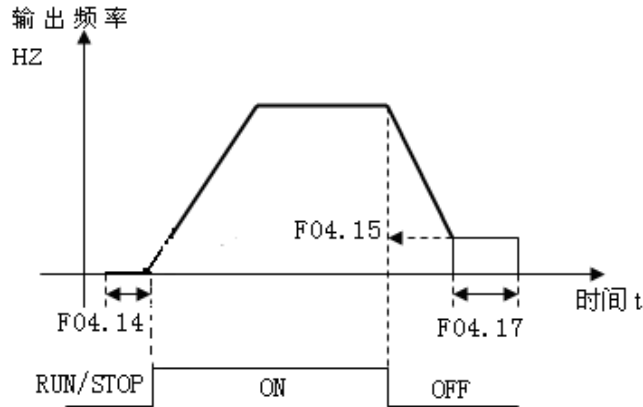
例：220V 产品



- ※注：
1. 当 F04.11 ≠ 0，瞬停再启动时，执行瞬停时动能回升功能。
 2. 断电时，当直流电压低于 190V（220V 级系列）或 380V（440V 级系列），执行瞬停时动能回升功能。
 3. 瞬停时动能回升功能执行时，当 F04.11 设定减速至 0，则变频器停止运转。
 4. 若在执行瞬停时动能回升功能时复电，变频器会加速至断电之前的频率。

F04.12 主回路低电压检出	
= 150.0 ~ 210.0 (220V 电源系列)	
= 300.0 ~ 420.0 (380V 电源系列)	
F04.13 启动时直流制动准位 (%)	= 0.0 ~ 150.0
F04.14 启动时直流制动时间 (S)	= 0.0 ~ 25.5
F04.15 停止时直流制动频率 (Hz)	= 0.1 ~ 10.0
F04.16 停止时直流制动准位 (%)	= 0.0 ~ 150.0
F04.17 停止时直流制动时间 (S)	= 0.0 ~ 25.5

F04.17/F04.15 为变频器减速停止直流制动的动作时间及起始频率，如下图所示



F04.18 过励磁增益

= 0.00~0.25

该功能配合（F04.01=0）增强制动功能时使用，是为了缩短减速时间，使减速中的电机为过励磁状态的增益，最佳值根据电机的电磁饱和特性而异。

F04.19 自动稳压功能（AVR）

= 0: AVR 功能有效

= 1: AVR 功能无效

= 2: AVR 在“stop”停机时无效

= 3: AVR 在从高速转为低速运转时（减速时）无效

= 4: AVR 在减速和“stop”停机时均无效

= 5: 当 $VDC > 360/740V$ 时，AVR 在减速和“stop”停机时无效

自动稳压功能主要解决由于输入电压不稳定而造成输出电压不稳的问题。

1) F04.19=0 时，当输入电压有波动时，输出电压将不随输入电压的变动而波动。

2) F04.19=1 时，当输入电压有波动时，输出电压将随输入电压的变动而有波动。

3) F04.19=2 时，AVR 只在变频器“stop”停机时无效，此时起到加速刹车的作用。

4) F04.19=3 时，AVR 只在变频器减速时，即从高速运转转为低速运转时无效，此时可以缩短减速时间。

5) F04.19=4 时，AVR 在变频器“stop”停机和减速时均无效。

6) F04.19=5 时，当 $VDC > 360V(220V \text{ 系列})/740V(380V \text{ 系列})$ 时，AVR 在减速和“stop”停机时无效。

F04.20 停止时直流制动模式选择

= 0: 电流刹车模式（F04.16 可设定范围 0.0~150.0%）

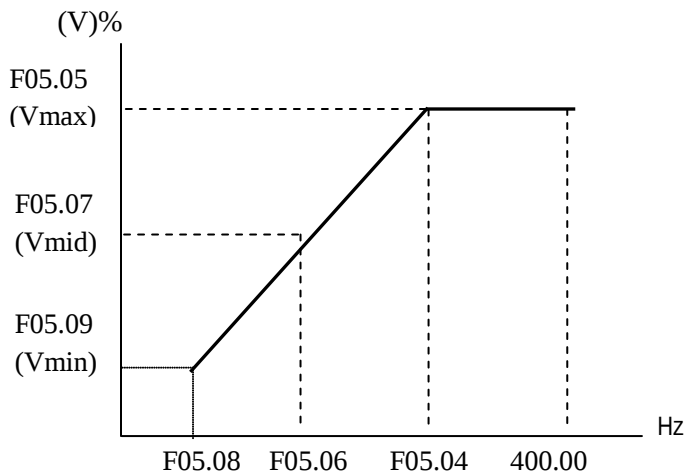
= 1: 电压刹车模式（F04.16 可设定范围 0.0~20.0%）

= 2: 爬行刹车模式（F04.16 可设定范围 0.0~200.0%，F04.15 可设定范围 0~6.00）

参数群组F05. xx V/F控制组

转矩曲线 (V/F PATTERN) 选择	
F05.00 转矩补偿增益 (V/F 曲线修正) (%)	
= 0.0 ~ 10.0	
F05.01 电机空载电流 (Amps AC)	-----
F05.02 电机额定滑差补偿 (%)	= 0.0 ~ 200.0
F05.03 VF 最大输出电压 (Vac)	
220V: 170.0~264.0	
380V: 323.0~528.0	
F05.04 最大输出频率 (HZ)	= 0.20 ~ 400.00
F05.05 最大输出频率电压比 (%)	= 0.0 ~ 100.0
F05.06 中间输出频率 (HZ)	= 0.10 ~400.00
F05.07 中间输出频率电压比 (%)	= 0.0 ~ 100.0
F05.08 最小输出频率 (HZ)	= 0.10 ~400.00
F05.09 最小输出频率电压比 (%)	= 0.0 ~ 100.0
F05.10 V/F 节能运行模式运转	
= 0: 无效	
= 1: 多功能端子设为节能运转控制端子	
F05.11 V/F 节能运转增益 v	= 0 ~ 100
F05.12 V/F 启动频率	= 0.00~10.00
F05.13 滑差补偿低通滤波时间	= 0.05~10.00
F05.14 空载振荡抑制增益	= 0.0~200.00

1) F00.01 设定为 18 时，可搭配 F05.04~F05.09 作任意 V/F 曲线的设定。(参考下图)

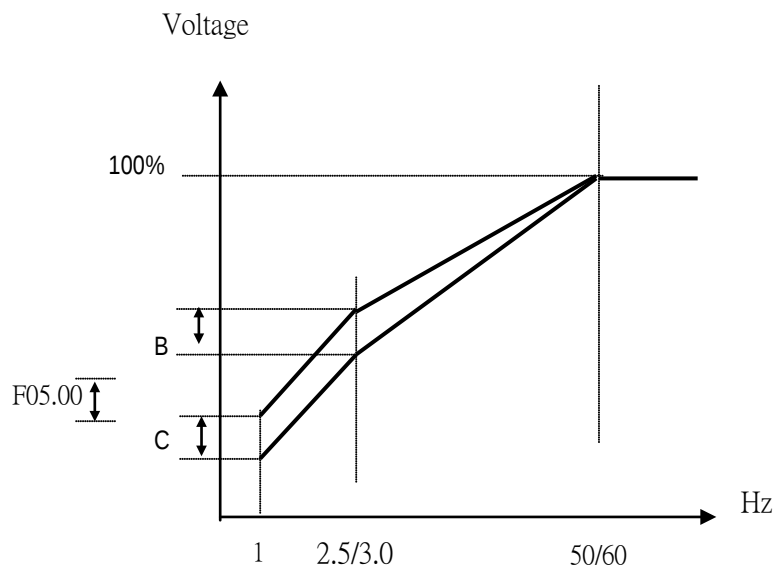


2) F00.01=0~17 为固定的 V/F 曲线（参考下表）：

规格	用途	F00.01	V/F 曲线	规格	用途	F00.01	V/F 曲线
50 Hz 系 统	一般用途	0		60 Hz 系 统	一般用途	9	
		1				10	
	高启动转矩	2			高启动转矩	11	
		3				12	
	递减转矩	4			递减转矩	13	
		5				14	
	定出力转矩	6			定出力转矩	15	
		7				16	
		8				17	

F00.01	B	C
0 / 9	7.5%	4.5%
1 / 10	10.0%	7.0%
2	11.0%	8.5%
3	12.0%	9.5%
4	17.5%	4.0%
5	25.0%	5.0%
11	11.0%	8.0%
12	12.0%	9.0%
13	20.5%	7.0%
14	28.5%	8.0%
6 / 15	45.0%	1.0%
7 / 16	55.0%	1.0%
8 / 17	65.0%	1.0%

3) 变频器以 V/F 曲线的 B, C 点电压 (参照 F00.01 说明) 加上 F05.00 设定值之后的 V/F 曲线输出, 来提升输出转矩



※注: F05.00=0 时, 转矩提升功能无效。

4) 感应电机在运转时, 会因负载原因而造成若干程度上的滑差, 补偿滑差可提高速度控制的精确度。

$$\text{滑差补偿频率} = [\text{输出电流} - (\text{F05.01})] \div [(\text{F06.01} - \text{F05.01})] \times (\text{F05.02})$$

注: F05.01=电机无载电流; F06.01=电机额定电流。

F05.02 的概略值 = (电机同步转速 - 电机额定转速) ÷ 电机同步转速

电机同步转速, 参考电机铭牌的标示

电机同步转速 (RPM) = $120 \div \text{电机极数} \times \text{电机额定频率 (50Hz 或 60Hz)}$

例: 4 极, 60Hz 感应电机的同步转速 = $120 \div 4 \times 60 = 1800$ (PRM)

※注: 电机无载电流 (F05.01), 会因变频器容量 (F12.00) 的差异而不同 (参照 F06.01 批注), 请视实际情况调整。

参数群组F06. xx电机参数组

- F06. 00 电机额定电压 (Vac)
- F06. 01 电机额定电流 (A)
- F06. 02 电机额定功率 (kW)
- F06. 03 电机额定转速 (RPM)
- F06. 04 电机额定频率 (Hz)
- F06. 05 电机参数自动调校
 - = 0: 不执行
 - = 1: 执行电机参数静态自学习

- F06. 06 定子电阻增益 (Rs)
- F06. 07 转子电阻增益 (Rr)
- F06. 08 等效电感增益 (lKg)
- F06. 09 磁化电流增益 (imag)
- F06. 10 铁损电导增益 (gm)
- F06. 11 低频补偿增益 0~100

- 1) 若选择矢量控制 (F00. 00=1)，于开机后将电机铭牌参数设定到 F06. 00~F06. 04，再把 F06. 05 设定为 1，此时变频器会对电机执行自动参数量测功能，当面板显示由-AT-转变为 END 并回复到频率显示后，即表示电机参数已侦测完毕，变频器会自动将所侦测到的电机内部参数写入 F06. 06~F06. 10，且 F06. 05 会自动恢复为 0。
- 2) 每更换一次电机，必须做一次电机参数自学习。如已知电机内部参数，可直接输入 F06. 06~F06. 10。
- 3) 此参数群组仅对向量模式有影响。

 注意

- 1. 电机参数自学习采用静态调校，所以自学习时电机不会运转，并显示-AT-讯息。
- 2. 执行电机参数自学习的过程中，控制回路端子的输入信号无效。
- 3. 电机参数自学习开始之前，请先保证电机处于停止状态。
- 4. 电机参数自学习功能只适用于矢量模式 (F00. 00=1)，不适用 V/F 模式。

参数群组F07. xx保护功能组

F07.00 失速防止功能

- = xxxx0: 加速时失速防止有效
- = xxxx1: 加速时失速防止无效
- = xxx0x: 减速时失速防止有效
- = xxx1x: 减速时失速防止无效
- = xx0xx: 运转中失速防止有效
- = xx1xx: 运转中失速防止无效
- = x0xxx: 运转中过电压防止有效
- = x1xxx: 运转中过电压防止无效

F07.01 加速时失速防止准位 (%)	= 50 ~ 300
F07.02 减速时失速防止准位 (%)	= 50 ~ 300
F07.03 运转中失速防止准位 (%)	= 50 ~ 300
F07.04 运转过电压防止准位	= 350VDC ~ 390VDC (220V 电源系列)
	= 700VDC ~ 780VDC (380V 电源系列)

1) 变频器加速时，如果加速时间设定太短，造成电流过高，变频器会自动延长加速时间，以防止变频器过流跳脱。

2) 变频器减速时，如果减速时间过短，造成直流母线电压过高，变频器会自动延长减速时间，以防止变频器因“0V”跳脱。

3) 变频器于运转中如因机械特性（如冲床…）或机械的非常态性故障（如润滑不足卡住，机械运转不顺，加工材质杂质…等）均会造成变频器过载跳脱，此时就会造成使用者无法正常使用。所以当变频器运转转矩超过 F07.03 设定值时，变频器以减速时间下降输出频率，待转矩恢复正常后，再回升到正常运转频率。

F07.05 电子电译保护电机 OL1

- = 0: 电子继电器保护电机有效
- = 1: 电子继电器保护电机无效

F07.06 电机种类选择

- = 0: 电子继电器保护标准电机
- = 1: 电子继电器保护专用电机

F07.07 电机过载保护选择

- = 0: 电机电子继电器保护 (OL=103%) (150%, 1 分钟)
- = 1: 电机电子继电器保护 (OL=113%) (123%, 1 分钟)

F07.08 过载 (OL1) 保护动作启动方式

- = 0: 过载保护后停止输出 (自由运转停止)
- = 1: 过载保护后继续运转 (仅显示 OL1)

保护电机的电子继电器功能如下：

1) F07.07=0: 保护一般机械负载：负载在电机额定电流 103%以内，可连续运转，负载在电机额定电流 150%时，只可运转 1 分钟(参考下图曲线(1))。

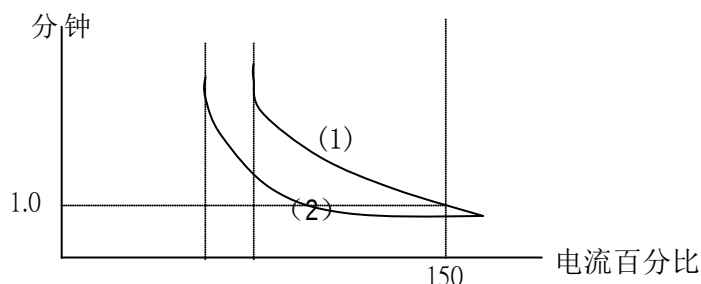
F07.07=1: 保护 HVAC 负载(风扇、水泵…等)：负载在额定电流 113%以内，可连续运转，负载在电机额定电流 123%时，只可运转 1 分钟。

2) 电机在低速运转时, 其散热效果会跟着下降, 故电子继电器的保护动作准位也要跟着下降 (由下图曲线(1), 变为曲线(2))。

3) F07.06=0: 请将 F06.04 设定成所使用电机的额定频率。

4) F07.08=0: 保护电机电子继电器动作后, 变频器会立刻遮断, 并闪烁 OL1; 如需继续运转需以 RESET 键或外部复归端子复归后才行。

F07.08=1: 保护电机电子继电器动作后, 可继续运转, 但变频器会以闪烁方式显示OL1, 直到电流降至 103%或 113%(F07.07 决定)以下, OL1 的显示才会消失。



F07.09 过转矩侦测控制 (OL3)

$= 0$: 过转矩侦测无效

= 1: 到达设定频率后开始侦测

= 2: 运转中即侦测

F07.10 过转矩保护动作选择

= 0; 过转矩侦测后停止输出 (自由运转停止)

= 1: 过转矩侦测后继续运转 (仅显示 0L3)

F07.11 讨转矩侦测准位 (%)	30~300
--------------------	--------

F07.12 过转矩侦测时间 (S) 0.0~25.0

1) 若输出转矩在参数 F07.12 所指定的时间内, 其准位(以变频器额定转矩为 100%)皆超过参数 F07.11 所设定的准位, 称之为过转矩。

2) F07.10=0 时: 若发生过转矩, 变频器立刻遮断, 并以闪烁方式显示 OL3, 欲继续运转, 需以 RESET 键或外部复归端子复归后, 方可继续运转。

F07.10=1 时：若发生过转矩，变频器可继续运转，但会以闪烁方式显示 OL3，直到输出转矩低于参数 F07.11 设定值。

3) 参数 F01.09/F01.10 (多功能输出接点控制) 设定为 12 时, 多功能输出接点即为过转矩输出信号。**注:** 过转矩输出信号, 必须在参数 F07.09=1 或 2, 且准位及时间超过时, 才有信号输出。

F07.13 OH 过热保护风扇控制方式

= 0: 感温自动运转

= 1: 变频器运行时运转

= 2: 持续运转

= 3: 停止运转

1) F07.13=0: 变频器感测至设定温度后才自动运转,可增加散热风扇使用寿命。

2) F07.13=1: 变频器运转中风扇才运转。

3) F07.13=2: 变频器送电以后, 风扇即运转。

4) F07.13=3: 变频器送电风扇永不运转。

F07.14 输入欠相保护

$= 0$: 无效

=1: 有效

F07.15 电流限制保护

$= 0$: 有效

=1: 无效

F07.16 输出欠相保护

= 0: 无效

=1: 有效

F07.17 过载 (OL1) 保护 (150%) 时间

0.1~5min

电流限制保护是通过限制变频器的输出电流来保护变频器的功能。

当 F07.15=1 时,当发生负载过大或者加速时间非常短,变频器可能会发生 OC(过电流)。为了能够保护变频器且能适当地运行,请保持 F07.15(电流限制保护有效)。

参数群组F08. xx通讯功能组

F08.00 变频器通讯站别:	0 ~ 64	
F08.01 RTU/ASCII 码选择	= 0: RTU 码	= 1: ASCII 码
F08.02 波特率设定 (bps)	= 0: 4800	= 1: 9600
	= 2: 19200	= 3: 38400
F08.03 停止位选择	= 0: 1 停止位	= 1: 2 停止位
F08.04 奇偶位选择	= 0: 无奇偶位	
	= 1: 偶位	= 2: 奇位
F08.05 数据位选择	= 0: 8 位数据	= 1: 7 位数据

F08.00 可设定通讯识别码，适用于驱动多台变频器时使用。

RS-485 通讯:

- (1) 1 对 1 控制：用 PC 或 PLC 或控制器控制一台变频器 (F08.00 设为 1~64)；
 - (2) 1 对多控制：用 PC 或 PLC 或控制器控制多台变频器 (变频器台数最多可到 64 台，变频器 F08.00 设为 1~64)，当变频器收到通讯站别=0 时，则不管 F08.00 设定值为何，都会接受通讯控制。
- ※注：a. PC (或 PLC 或控制器) 和变频器的波特率 (F08.01) 及通讯格式 (F08.02/ F08.03/ F08.04) 必须一致。
- b. PC 在变频器下修改参数的命令后，变频器会将新参数做参数范围及是否有效确认。
- c. 通讯协议 (PROTOCOL) 请参考附录<NTA5000 变频器 ModBus 通讯>的说明。
- d. 当 F08.01=0 即为 RTU 输入时，F08.05=0，不能使用 F08.05=1。

F08.06 通讯异常检测时间 (s)	= 0.0 ~ 25.5
F08.07 通讯异常检出处理	

- 1) 通讯异常检测时间：0.0~25.5 秒；
设定为 0.0 秒时，通讯逾时不检出；出厂值为 0.0 秒。
- 2) 通讯异常检出处理：
- =0: 通讯中断后依第一段减速时间停止并显示 COT
 - =1: 通讯中断后采取自由运转停止并显示 COT
 - =2: 通讯中断后依第二段减速时间停止并显示 COT
 - =3: 通讯中断后继续运转并显示 COT

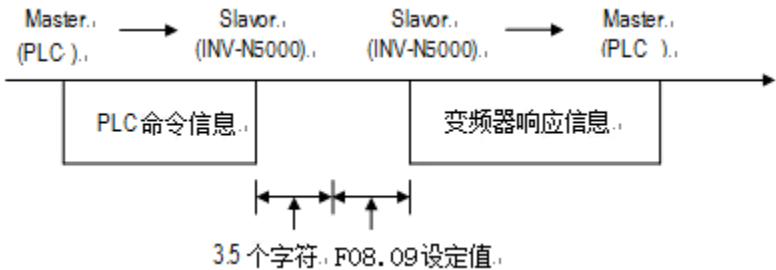
※注：通讯中此值不可修改。

F08.08 Err6 容错次数	=1~20
------------------	-------

当通讯出错次数大于等于 Err6 容错次数 (F08.08) 时，才显示 ERR6 警告信息。

08-09 通讯等待时间 (ms)	=5~25
-------------------	-------

此参数用来设定变频器从接收数据到开始发送为止的时间。



参数群组F09. xx PID功能组

F09.00 PID 运转模式选择

- = 0: PID 运转功能无效
- = 1: PID 控制, 偏差 D 值控制 (正转时/反转时, 均为正特性)
- = 2: PID 控制, 反馈 D 值控制 (正转时/反转时, 均为正特性)
- = 3: PID 控制, 偏差 D 值控制 (正转时/反转时, 均为反特性)
- = 4: PID 控制, 反馈 D 值控制 (正转时/反转时, 均为反特性)
- = 5: PID 控制, 频率指令+偏差 D 值控制 (正转时/反转时, 均为正特性)
- = 6: PID 控制, 频率指令+反馈 D 值控制 (正转时/反转时, 均为正特性)
- = 7: PID 控制, 频率指令+偏差 D 值控制 (正转时/反转时, 均为反特性)
- = 8: PID 控制, 频率指令+反馈 D 值控制 (正转时/反转时, 均为反特性)
- = 9: PID 控制, 偏差 D 值控制 (正转时-正特性、反转时-反特性)
- = 10: PID 控制, 反馈 D 值控制 (正转时-正特性、反转时-反特性)
- = 11: PID 控制, 偏差 D 值控制 (正转时-反特性、反转时-正特性)
- = 12: PID 控制, 反馈 D 值控制 (正转时-反特性、反转时-正特性)
- = 13: PID 控制, 频率指令+偏差 D 值控制 (正转时-正特性、反转时-反特性)
- = 14: PID 控制, 频率指令+反馈 D 值控制 (正转时-正特性、反转时-反特性)
- = 15: PID 控制, 频率指令+偏差 D 值控制 (正转时-反特性、反转时-正特性)
- = 16: PID 控制, 频率指令+反馈 D 值控制 (正转时-反特性、反转时-正特性)

偏差 D: 为(设定值－反馈值)的单位时间(F09.04)变化量。

反馈 D: 为反馈值的单位时间(F09.04)变化量。

正特性: 当(设定值－反馈值)为正时, 输出频率上升;

当(设定值－反馈值)为负时, 输出频率下降。

反特性: 当(设定值－反馈值)为正时, 输出频率下降;

当(设定值－反馈值)为负时, 输出频率上升。

F09.01 反馈比例系数 (%) = 0.00 ~ 10.00

F09.01 为偏压反馈比例系数值, 亦即偏差量为: (设定值－反馈值)×F09.01。

F09.02 比例增益 (%) = 0.00 ~ 10.00

F09.02: P 控制时的比例增益值。

F09.03 积分时间 (s) = 0.0 ~ 100.0

F09.03: I 控制时的积分时间值。

F09.04 微分时间 (s) = 0.00 ~ 10.00

F09.04: D 控制时的微分时间值。

F09.05 PID 偏置 = 0: 正方向 = 1: 负方向

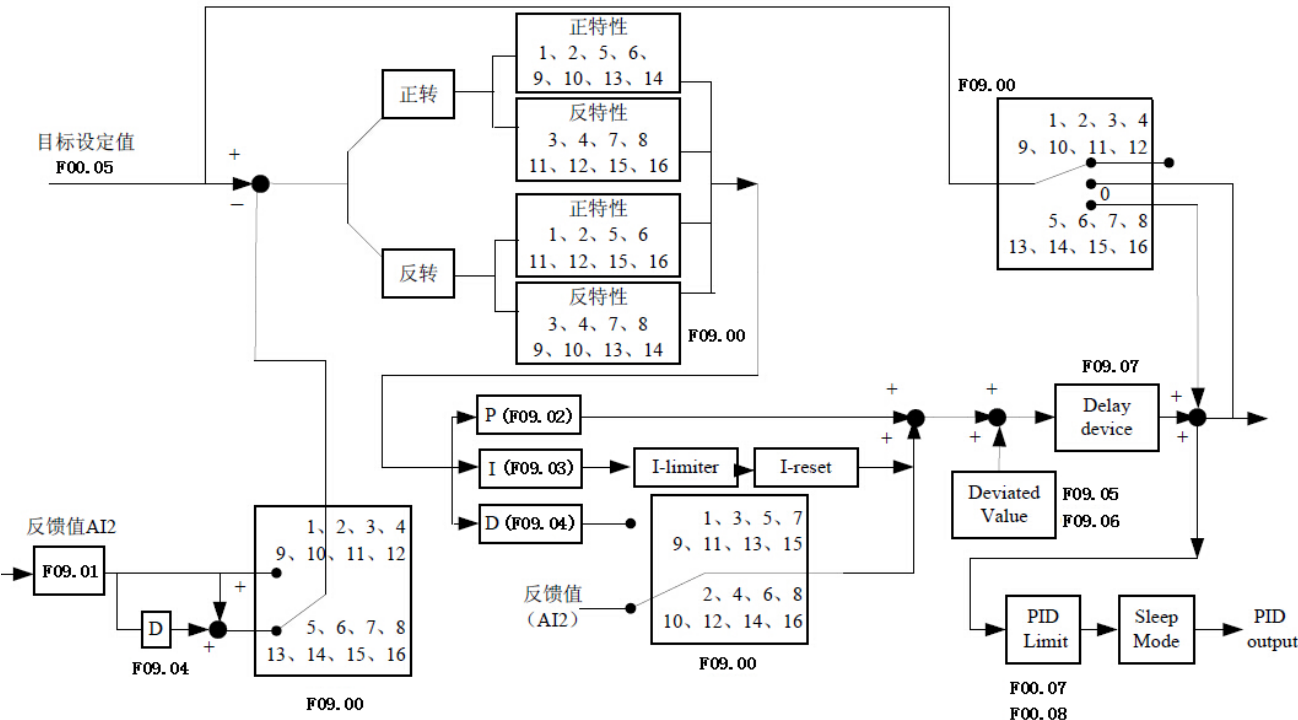
F09.06 PID 偏置调整 (%) = 0 ~ 109

F09.05/F09.06: PID 运算结果加上 F09.06(由 F09.05 决定 F09.06 的正负号)。

F09.07 PID 一次延迟过滤时间 (s) = 0.0 ~ 2.5

F09.07: 输出频率指令的更新时间。

※注:PID 功能用于变频器输出流量控制、外部风扇风量控制、温度控制等场合，其控制流程如下：



- 1) 执行 PID 控制时，请将 TM2 上的端子 AI2 设定为 PID 反馈信号，即 F02.06=0。
- 2) 上图所叙述的设定值为 F00.05/F00.06 设定所输入的频率。

F09.08 反馈信号断线时检出模式

- = 0: 不检出
- = 1: 检出运转
- = 2: 检出停止

F09.08=0: 不检出；
F09.08=1: 检出运转并显示 PDER；
F09.08=2: 检出停止并显示 PDER。

F09.09 反馈信号断线检出位准比例系数 (%) = 0 ~ 100

F09.09: 反馈信号断线准位设定，偏差值=设定值 - 反馈值。当偏差值大于断线检出准位时，无论此时是否断线均判定为反馈信号断线。

F09.10 反馈信号断线时检出延迟时间 (s) = 0.0 ~25.5

F09.10: 反馈信号断线时，检出动作的延迟时间设定。

F09.11 积分极限值比例系数 (%) = 0 ~ 109

F09.11 为不使 PID 饱和所加的限制器。

F09.12 反馈信号到达设定值时积分器归零 0~30

- = 0: 无效
- = 1: 1 秒
- = 30: 30 秒

F09.12=0: PID 反馈值到达命令值时积分器不归零。
F09.12=1~30: 反馈值到达命令值后，于 1~30 秒后归零，即变频器停止输出，直到反馈值不等于命令值时，变频器再输出。

F09.13 允许误差范围（单位值）（1Unit = 1/8192）：= 0 ~ 100

F09.13=0~100%单位值：积分器归零后，到重新启动的误差值。

F09.14 PID 休眠起始频率 (Hz)	= 0.00 ~ 400.00
F09.15 PID 休眠延迟时间 (S)	= 0.0 ~ 25.5
F09.16 PID 唤醒起始频率 (Hz)	= 0.00 ~ 400.00
F09.17 PID 唤醒延迟时间 (S)	= 0.0 ~ 25.5

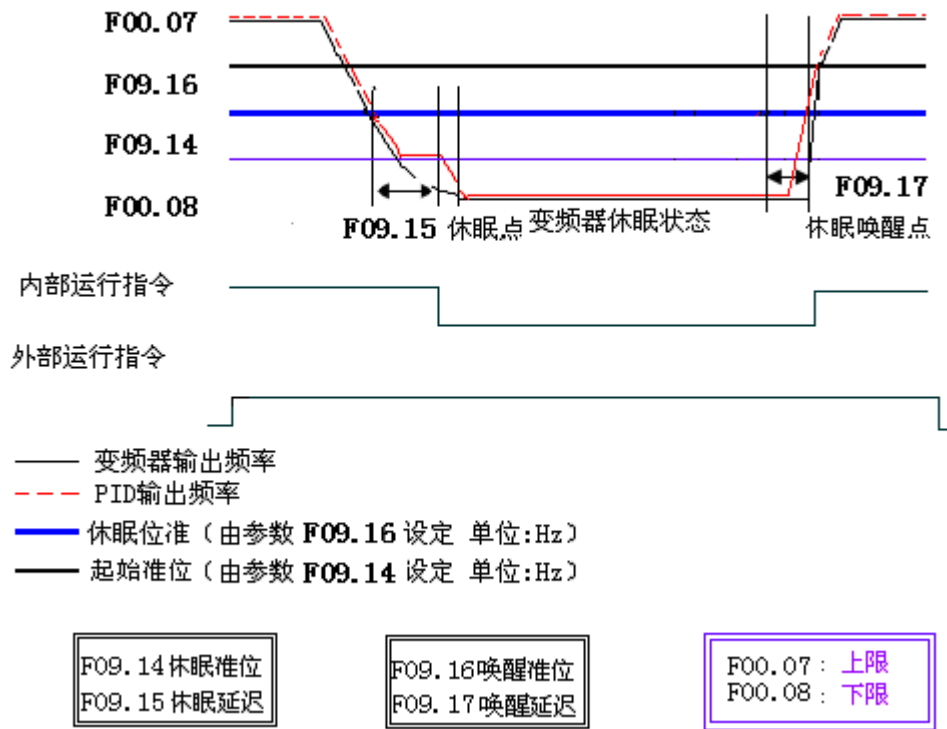
PID 休眠模式：

F09.00=1（PID 有效）	F02.06=0（PID 反馈有效）
F00.05=PID 设定频率来源 (Target Value)	
F03.01=PID 设定频率	F09.14 PID 休眠起始频率，单位：Hz
F09.15 PID 休眠延迟时间，单位：Sec	F09.16 PID 唤醒起始频率，单位：Hz
F09.17 PID 唤醒延迟时间，单位：Sec	

当 PID 输出频率小于休眠起始频率（F09.14）且维持至超出休眠延迟时间（F09.15）后，变频器输出开始减速到零，即进入 PID 休眠模式。

当 PID 输出频率大于休眠起始频率（F09.16），变频器输出开始动作，即将变频器从 PID 休眠状态唤醒。

时序图如下所示：



参数群组F10. xx辅助功能组

F10.00 扩展卡类型	= 0: 无扩展卡 = 1: IO 扩展卡（预留功能）
--------------	--------------------------------

F10.01 反转命令	= 0: 反转命令有效 = 1: 反转命令无效
-------------	----------------------------

F10.01=1 时，变频器不接受反转命令。

F10.02 按键面板运转中的频率修改
= 0: 运转中，面板上下键设定频率后，按“Enter”键后变更
= 1: 运转中，面板上下键设定频率可直接变更速度

F10.03 载波频率 1~15							
F10.03	载波频率	F10.03	载波频率	F10.03	载波频率	F10.03	载波频率
1	1KHz	5	5KHz	9	9KHz	13	13KHz
2	2KHz	6	6KHz	10	10KHz	14	14KHz
3	3KHz	7	7KHz	11	11KHz	15	15KHz
4	4KHz	8	8KHz	12	12KHz		

※注：1、IGBT 驱动型变频器虽然在变频器工作时可提供低噪音运行环境，但由于高频器件会有高载波频率波形切割，可能造成外部电子零件（或其它控制器）受干扰情形，甚至与电机配接时造成振动现象，此时是有必要调整载波频率的。
2、载波频率设定应大于 10 倍倍频上限值，例如运转频率上限为 400HZ 时，载波设定应高于 4K，频率上限为 300HZ 时，载波频率应高于 3K，以此类推。

F10.04 载波模式选择	= 0: 载波模式 0 三相调变 = 1: 载波模式 1 两相调变 = 2: 载波模式 2 两相随机调变 = 3: 载波模式 3 随机载波频率调变 = 4: 载波模式 4 双随机调变
---------------	---

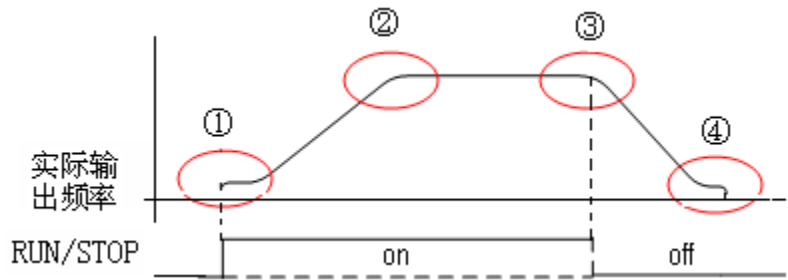
1) F10.04=0: 载波模式 0 为变频器要求低噪音，但冷却效果佳之场所。
2) F10.04=1: 载波模式 1 为变频器使用风水力之场所。
3) F10.04=2: 载波模式 2 对温升、IGBT 寿命有改善，同时对电磁噪音有一定抑制作用。
4) F10.04=3: 载波模式 3 适用于某些追求低温升或高转矩而采用较低载波（5K 以下），同时又希望可以避免因此而带来的尖锐电磁噪音的情况，此模式主要产生白噪声。
5) F10.04=4: 载波模式 4 减少了 IGBT 的 1/3 的开关次数，延长了 IGBT 的寿命，同时也不会增加电磁噪声，并且有良好抑制效果。
注：运转在高速、高载波时请设定载波模式 F10.4=1 以降低开关损耗。

F10.05 加速时间 2（秒）	= 0.1 ~ 3600.0
F10.06 减速时间 2（秒）	= 0.1 ~ 3600.0

参见加/减速时间 1 (F00.09/F00.10) 说明。

F10.07 第一段加减速 S 曲线（秒）	= 0.0 ~ 4.0
F10.08 第二段加减速 S 曲线（秒）	= 0.0 ~ 4.0
F10.09 第三段加减速 S 曲线（秒）	= 0.0 ~ 4.0
F10.10 第四段加减速 S 曲线（秒）	= 0.0 ~ 4.0

S 曲线的作用是：防止机械设备起动/停止期间的冲击，产生缓启动的效果。按照起动/停止的不同阶段可分为 4 段：如下图①～④，4 段 S 曲线

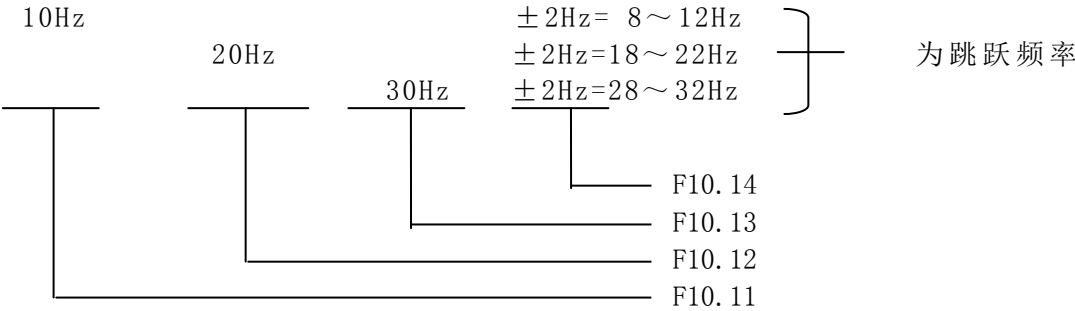


在不考虑失速的情况下，实际加/减速时间=设定加/减速时间+S 曲线时间。
其中，S 曲线时间可以对 S1～S4 分别设定，即 F10.07～F10.10。
若 F10.07～F10.10=0，则 S 曲线无效，起动/停止以直线方式进行加减速。
注：此处 S 曲线的时间设定为对应到 F06.04（额定频率）的时间，计算可参考 F00.09/F00.10。

F10.11 跳跃频率 1 (Hz)	= 0.00 ～400.00
F10.12 跳跃频率 2 (Hz)	= 0.00 ～400.00
F10.13 跳跃频率 3 (Hz)	= 0.00 ～400.00
F10.14 跳跃频率范围 (±Hz)	= 0.00 ～30.00

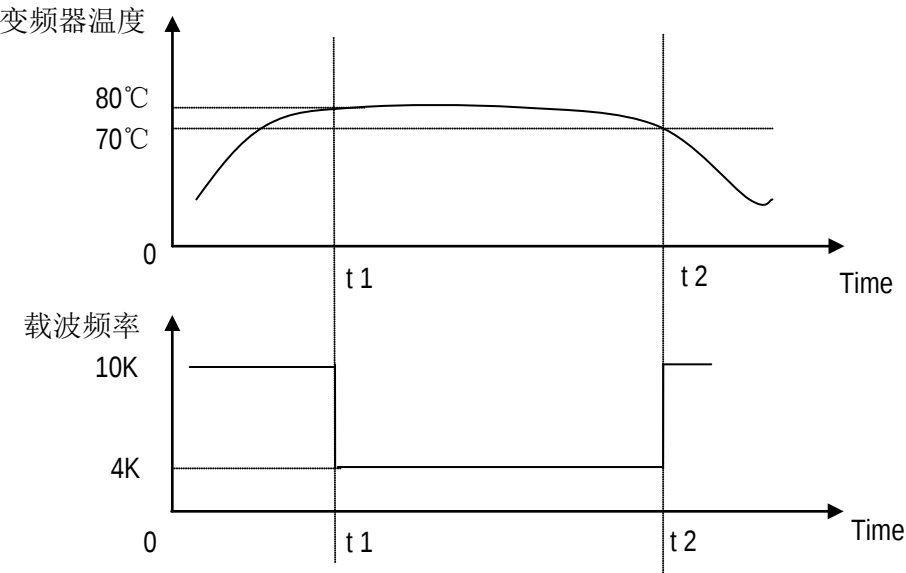
当希望避免由于机械系统的固有频率原因引起的共振时，以上参数可以用来跳过共振频率。

例：当 F10.11 设定 10.0Hz，F10.12 设定 20.0Hz，F10.13 设定 30.0Hz，F10.14 设定 2.0Hz；



F10.15 载波频率随温度降低选择	=0：载波频率随温度降低无效
	=1：载波频率随温度降低有效

当面板显示变频器温度（F11.00=01000 时）大于 80℃，载波频率降为 4K；当变频器温度降到 70℃ 以下，再恢复原来设定的载波频率。



参数群组F11. xx面板显示组

F11.00 参数组 A 显示

- = xxxx0: 不显示电机输出电流
- = xxxx1: 显示电机输出电流
- = xxx0x: 不显示电机输出电压
- = xxx1x: 显示输出电机电压
- = xx0xx: 不显示变频器直流电压
- = xx1xx: 显示变频器直流电压
- = x0xxx: 不显示变频器温度
- = x1xxx: 显示变频器温度
- = 0xxxx: 不显示 PID 反馈
- = 1xxxx: 显示 PID 反馈

F11.01 线速度显示: = 0~65535

F11.01 设定线速度时的最大值对应于电机额定频率 (F06.04)，例如指定线速度值 1800 相等于运转频率 60Hz 时，输出 30Hz 键盘显示为 900。

F11.02 线速度显示模式

- = 0: 显示变频器输出频率
- = 1: 以整数显示线速度 (xxxx)
- = 2: 以小数点 1 位显示线速度 (xxx.x)
- = 3: 以小数点 2 位显示线速度 (xxx.xx)
- = 4: 以小数点 3 位显示线速度 (xx.xxx)

F11.02=1/2/3/4，变频器在停机，运转以及修改频率时都显示线速度。

F11.03 PID 反馈最大值设定: = 0 ~ 999

F11.04 PID 反馈最小值设定: = 0 ~ 999

例：F11.03=100，F11.04=50，则当 F11.00=10000 时，当实际的反馈从最小到最大范围内变化时，可以从面板读出反馈值 50 到 100 变化。

F11.05 PID 反馈显示模式

- = 0: 以整数显示回授值 (xxx)
- = 1: 以小数点 1 位显示回授值 (xx.x)
- = 2: 以小数点 2 位显示回授值 (x.xx)

F11.06 PID 反馈显示单位设定

- = 0: xxx— (无数据单位)
- = 1: xxxpb (压力)
- = 2: xxxfl (流量)

F11.07 显示计数值:	= 0: 不显示	1: 显示
----------------------	-----------------	--------------

当 F11.07=1 时，操作面板显示 C0000，当计数时由‘C0000’向上递增、例如加到‘C0008’，则表示计数值为 8。

F11.08 计数值到达设定:	= 0 ~ 9999
------------------------	-------------------

此参数用于设定变频器内部计数器的计数值，该计数器可由位于控制回路的多功能端子任意一个作为触发端子，当计数值到达，可设定控制多功能 Relay 输出动作。

F11.09 当前计数值:	= 0 ~ 9999
----------------------	-------------------

同显示计数值，此参数显示数字并掉电后保持。

参数群组F12. xx用户参数组

F12.00 变频器功率型号代码

F12.00	变频器型号		F12.00	变频器型号		F12.00	变频器型号	
20P5	NTA5200	0.4K	4001	NTA5000	0.75K	4020	NTA5000	15K
2001		0.75K	4002		1.5K	4025		18.5K
2002		1.5K	4003		2.2K	4030		22K
2003		2.2K	4005		3.7K	4040		30K
—		—	4008		5.5K	4050		37K
—		—	4010		7.5K	4060		45K
—		—	4015		11K	4075		55K

F12.01 软件版本

注：只读

F12.02 故障纪录（最近 3 次）

- 1) 变频器发生故障时，会先将故障记忆内容 2. xxx 存放在 3. xxx，之后将故障记忆内容 1. xxx 存在 2. xxx，最后才将此次的故障内容存放在 1. xxx 故 3. xxx 为最早发生的故障，1. xxx 为最近发生的故障。
- 2) 进入 F12.02 后，首先读出 1. xxx，之后若按▲键，则依序读出 2. xxx→3. xxx→1. xxx 若按▼键，则依序读出 3. xxx→2. xxx→1. xxx→3. xxx。
- 3) 进入 F12.02 后，若按复归（RESET）键，则会将 3 个故障记录都清除掉，故障记录清除后故障记忆内容变成 1. ---，2. ---，3. ---。
- 4) 故障记忆内容为 1. 0C-C 时，表示最后发生的故障为 0C-C，以此类推。

F12.03 累积工作时间设定 1（小时）	= 0 ~ 23
F12.04 累积工作时间设定 2（天）	= 0 ~ 63335
F12.05 累积工作时间选择	= 0: 通电时累积时间
	= 1: 运转时累积时间

1) 当累积工作时间设定 1 计数至 23 后，下一小时计数将进位至累积工作时间设定 2，此时累积工作时间设定 1 将恢复为 0000，而累积工作时间设定 2 则为 01。

2) 累积工作时间选择的说明如下：

设定值	说明
0	变频器电源投入时，累积工作时间
1	变频器运转时，累积工作时间

F12.06 出厂设定功能	= 1150: 将参数复归（RESET）为出厂值（50Hz）
	= 1160: 将参数复归（RESET）为出厂值（60Hz）
F12.07 参数锁定功能	= 0: 所有参数可读可写
	= 1: 除参数 F03.01~F03.16 以外可读可写
	= 2: 除参数 F03.01~F03.16 以外可读不可写
	= 3: 所有参数可读不可写
F12.08 参数密码	00000~65535

该功能用于防止无关人员修改参数，保护变频器参数安全。

当设定密码后，则无法进行出厂设定。具体如下：

如何设定密码：

①进入 F12.08，显示 00000，输入设定密码，按 enter 键后显示 End。

②再次进入 F12.08，显示 00001，再次输入设定密码，按 enter 键后显示 LOC，即密码设定成功；如果和第一次设定不同，就显示 Err2，即密码设定失败；

如何取消密码：

进入 F12.08，显示 00002，输入正确的用户密码，按 enter 键后显示 End，即密码取消；如果输入错误的用户密码，就显示 LOC（密码仍然锁定）。

注：设定 F12.08=00000，为无密码状态。

参数群组F13. xx自动程序运转参数组

F13.00 自动程序运转模式选择

- = 0: 自动程序运转无效
- = 1: 执行单一周期之自动运转模式, 停止后会由停止前的速度起, 继续运转
- = 2: 连续循环周期之自动运转模式, 停止后会由停止前的速度起, 继续运转
- = 3: 单一周期结束后, 以最后一段运转速度继续运转; 停止后会由停止前的速度起, 继续运转
- = 4: 执行单一周期之自动运转模式, 停止后会从第一段速起, 开始运转
- = 5: 连续循环周期之自动运转模式, 停止后会从第一段速起, 开始运转
- = 6: 单一周期结束后, 以最后一段运转速度继续运转; 停止后会从第一段速起, 开始运转

F13.01 第1段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.02 第2段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.03 第3段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.04 第4段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.05 第5段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.06 第6段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.07 第7段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.08 第8段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.09 第9段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.10 第10段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.11 第11段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.12 第12段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.13 第13段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.14 第14段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.15 第15段速频率设定 (Hz) = (0~400 Hz)

F13.16 第0段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0 (面板频率运行的时间)

F13.17 第1段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.18 第2段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.19 第3段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.20 第4段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.21 第5段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.22 第6段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.23 第7段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.24 第8段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.25 第9段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.26 第10段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.27 第11段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.28 第12段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.29 第13段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.30 第14段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.31 第15段运行时间 (秒) = 0.0~ 3600.0

F13.32	第 0 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	(面板频率运行转向选择)
F13.33	第 1 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.34	第 2 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.35	第 3 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.36	第 4 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.37	第 5 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.38	第 6 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.39	第 7 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.40	第 8 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.41	第 9 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.42	第 10 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.43	第 11 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.44	第 12 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.45	第 13 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.46	第 14 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	
F13.47	第 15 段运行转向选择	(0:停止 1:正转 2:反转)	

注：当多功能端子其中任意一个设定为 22，并且端子导通，此功能使能。

- 1) 自动程序运转模式选择 (F13.00)
- 2) 自动程序运转模式设定 (F13.01~F13.47)

● 自动程序运转模式选择与运转：利用频率指令 1~15 (F13.01~F13.15) 及自动程序运转模式时间参数 (F13.17~F13.31)，配合自动程序运转模式选择 (F13.00)，可作简易 PLC 运转之操作模式使用，各段速的运转方向可利用 (F13.33~F13.47) 设定。另外，第 0 段速频率为设定面板频率 F03.01，运行时间为设定 F13.16，运行转向为设定 F13.32。

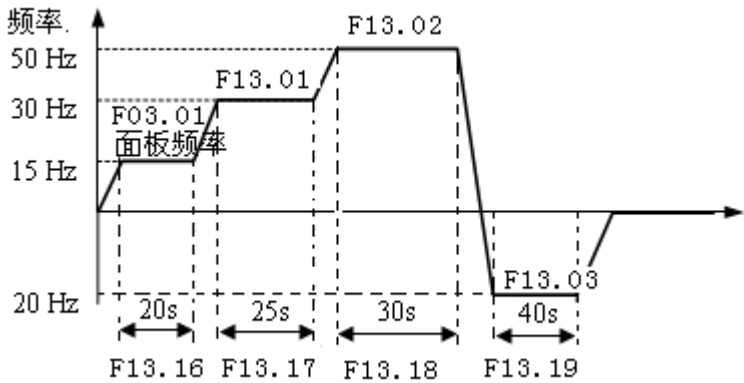
● 各种自动程序运转模式运转例子如下：

(A) 单一周期运转 (F13.00=1, 4)

变频器依据所设定的运转模式，完成一个周期后，停止运转。

例：F13.00=1 (或 4)

面板频率 (F03.01)=15Hz F13.01=30Hz F13.02=50Hz F13.03=20Hz
F13.16=20s F13.17=25s F13.18=30s F13.19=40s
F13.32=1 F13.33=1 F13.34=1 (FWD) F13.35=2 (REV)
F13.04~F13.15=0Hz, F13.20~F13.31=0s, F13.36~F13.47=0

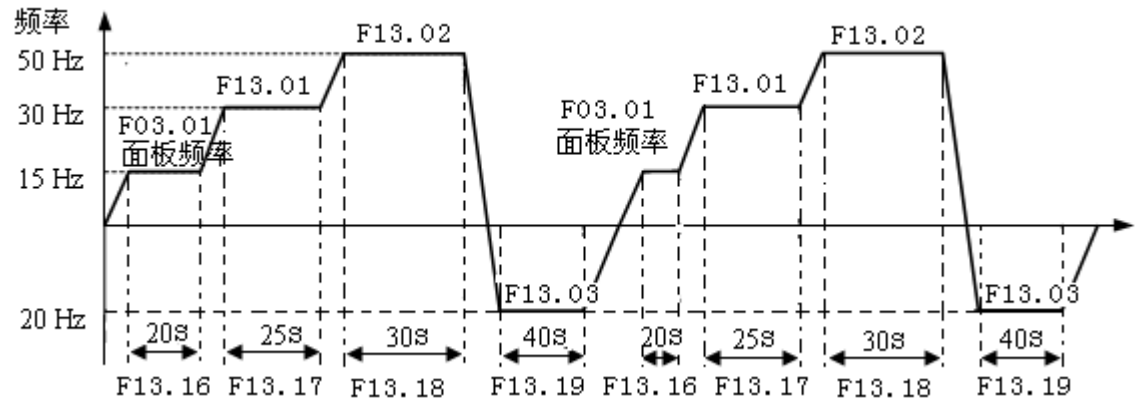


(B)连续循环周期运转 (F13.00=2, 5)

变频器依据所设定的运转模式，完成一个周期后，会一直重复同样的周期。

例：F13.00=2（或 5）

F13.01~F13.15, F13.16~F13.31, F13.32~F13.47：设定值与(A)相同

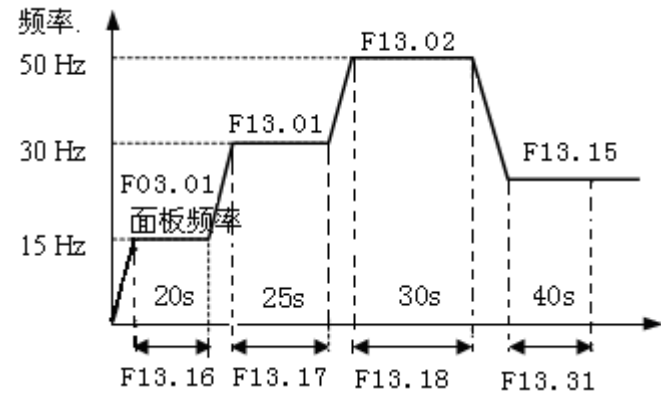


(C)单一周期结束后，以最后一段速度继续运转 (F13.00=3, 6)

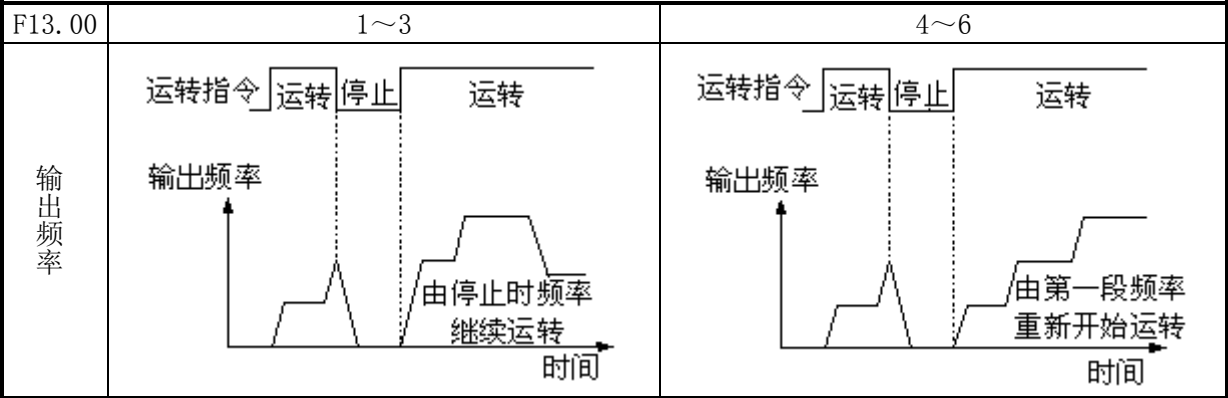
变频器依据所设定的运转模式，完成一个周期后，会以最后一段速度继续运转。这里的最后一段指第 15 段速。

例：F13.00=3（或 6）

面板频率 (F03.01)=15Hz F13.01=30Hz F13.02=50Hz F13.15=20Hz
F13.16=20s F13.17=25s F13.18=30s F13.31=40s
F13.32=1 F13.33=1 F13.34=1 F13.47=1 (FWD)
F13.04~F13.15=0Hz, F13.20~F13.30=0s, F13.35~F13.46=0



- F13.00 设定为 1~3，停止后在启动时，会有原来停止时的速度依 F13.00 的设定内容，继续运转。
- F13.00 设定为 4~6，停止后在启动时，会重新由第一段速度依 F13.00 的设定内容，开始运转。



● 自动运转模式之加减速时间依据 F00.09/F00.10 或 F10.05/F10.06。

注：F13.16，及 F13.32，需配合面板频率（F03.01）作为自动程序运转的第 0 段速。

自动程序运转使用说明：

1、面板 RUN/STOP 键为运转命令来源，使用自动程序运转，需设定以下参数：

例：

- ① F00.03 或 F00.04=0，使用 F00.04 时需配合外部端子主/副运转功能代码 13，参见 P4-21、P4-26 参数说明；
- ② F01.00（S2）=22（自动程序运转）；
- ③ 依据上面（A）（B）（C）的设定来实现自动程序运转；
- ④ 设定完以上参数后，当 S1 导通，则此时为自动程序运转模式，利用面板 RUN/STOP 键来给定自动程序运转的运转指令和停止指令。

2、外部端子为运转命令来源，使用自动程序运转，需设定以下参数：

例：

- ① F00.03/F00.04=1（外部端子）；
- ② F00.11=0（外部端子运转模式=运转/停止-正转/反转）；
注：F00.11 禁止设定为 1 或 2。
- ③ F01.00（S1）=0（运转/停止功能）；
- ④ F01.01（S2）=22（自动程序运转）；
- ⑤ 依据上面（A）（B）（C）的设定来实现自动程序运转；
- ⑥ 当 S2 导通，则此时为自动程序运转模式，利用 S1 的导通关断来给定自动程序运转的运转指令和停止指令。

3、通讯控制为运转命令来源，使用自动程序运转，需设定以下参数：

例：

- ① F01.00（S1）=22（自动程序运转）；
- ② 依据上面（A）（B）（C）的设定来实现自动程序运转；
- ③ 用外部端子 S1 导通，则此时为自动程序运转模式，利用通讯给定自动程序运转的运转指令和停止指令。

第五章 故障排除及保养

5.1 故障指示及对策

5.1.1 一般情况说明

一、无法手动复归且无法自动复归的故障

显示	内容	异常原因	对策
-OV-	停机中 电压过高	侦测线路故障	变频器送修
-LV-	停机中 电压过低	1. 电源电压过低 2. 限流电阻(R1) 3. 侦测线路故障	1. 检查电源电压是否正常 2. 换修限流电阻 3. 变频器送修
-OH-	停机中 变频器过热	1. 侦测线路故障 2. 周温过热或通风不良	1. 变频器送修 2. 改善通风条件
CTER	电流传感器 侦测错误	电流感测组件或线路故障	变频器送修
EPR	EEPROM 异常	EEPROM 故障	更换 EEPROM
COt	通讯异常	通讯中断	检查通讯线路

二、可手动复归及自动复归的故障

显示	内容	异常原因	对策
OC-S	启动瞬间过电流	1. 电机绕组与外壳短路 2. 电机接线与大地短路 3. IGBT 模块损坏	1. 检修电机 2. 检查配线 3. 更换 IGBT 模块
OC-D	减速时过电流	减速时间设定太短	设定较长的减速时间
OC-A	加速时过电流	1. 加速时间设定太短 2. 使用的电机容量大于变频器容量 3. 电机绕组与外壳短路 4. 电机接线与大地短路 5. IGBT 模块损坏	1. 设定较长的加速时间 2. 更换容量相当的变频器 3. 检修电机 4. 检查配线 5. 更换 IGBT 模块
OC-C	定速中过电流	1. 负载瞬间变化 2. 电源瞬间变化	1. 加大变频器容量 2. 重新执行自动参数量测功能(F06.05=1) 3. 若上述皆无效, 则将定子电阻降低(F06.06)
OV-C	运转中/减速中 电压过高	1. 减速时间设定太短或负载惯性较大 2. 电源电压变化过大	1. 设定较长的减速时间 2. 外加制动电阻或制动模块 3. 电源输入侧加装电抗器 4. 加大变频器容量
Err4	CPU 非法中断	外界噪声干扰	如时常发生, 请与本公司联络

三、可手动复归但不可自动复归 的故障

显 示	内 容	异 常 原 因	对 策
OC	停机中过电流	1. 侦测线路故障 2. CT 讯号线连接不良	1. 检查接线确认是否受到干扰 2. 变频器送修
OL1	电机过载	1. 负载太大 2. F06.01、F07.05~F07.08 设定不当	1. 加大电机容量 2. 依说明设定 F06.01、F07.05~F07.08
OL2	变频器过载	负载太大	加大变频器容量
OL3	过转矩	1. 负载太大 2. F07.11、F07.12 设定太小	1. 加大变频器容量 2. 依需要设定 F07.11、F07.12
LV-C	运转中电压过低	1. 电源电压过低 2. 电源电压变化过大	1. 改善电源品质或调高 F04.04 2. 设定较长的加速时间 3. 电源输入侧加装电抗器 4. 加大变频器容量

注：OC 故障后有复位延迟，延迟时间如下：

NTA5000-0.4K~18.5K：3Sec

NTA5000-22K~55K：5Sec

5.1.2 特殊情况说明

显 示	内 容	说 明
STP0	零速停止中	设定频率为<0.1Hz 时发生
STP1	直接启动失效	1. 变频器设定外部运转(F00.03/F00.04=1)，且直接启动功能无效(F04.09=1)时，若电源投入时，运转开关放在导通的位置，则变频器无法启动，此时闪烁 STP1(请参考 F04.09 说明)。 2. F04.09=0 时，可直接启动。
STP2	键盘紧急停止	1. 变频器设定外部运转(F00.03/F00.04=1)，且 STOP 键设定有效(F04.02=0)时，若在运转中，按下键盘上的 STOP 键则变频器依 F04.01 的设定方式停止，停止后闪烁 STP2，必须将运转开关先关断再导通后，才会再启动。 2. 变频器处于通讯状态，且 STOP 键设定有效(F04.02=0)时，若在运转中，按下键盘上的 STOP 键，则变频器依 F04.01 设定的方式停止，停止后闪烁 STP2，此时 PC 必须先送 STOP 命令，再送运行命令给变频器，变频器才会再启动。 3. F04.02=1 时，STOP 键无紧急停止功能。
E.S.	外部紧急停止	外部紧急停止信号经由多功能输入端子输入时，变频器减速停止，停止后闪烁 E.S.(请参考 F01.00~F01.05 的说明)。

显示	内容	说明
b.b.	外部遮断 BASE BLOCK	外部遮断信号经由多功能输入端子输入时，变频器立刻停止输出，并闪烁 b.b.(详细请参考 F01.00~F01.05 说明)。
ATER	参数自学习 出错	1. 电机铭牌输入错误，造成自动参数量测失败。 2. 执行参数自学习 Auto tuning 过程中紧急停机。
PDER	PID 反馈断线	PID 反馈信号线路断线检出。

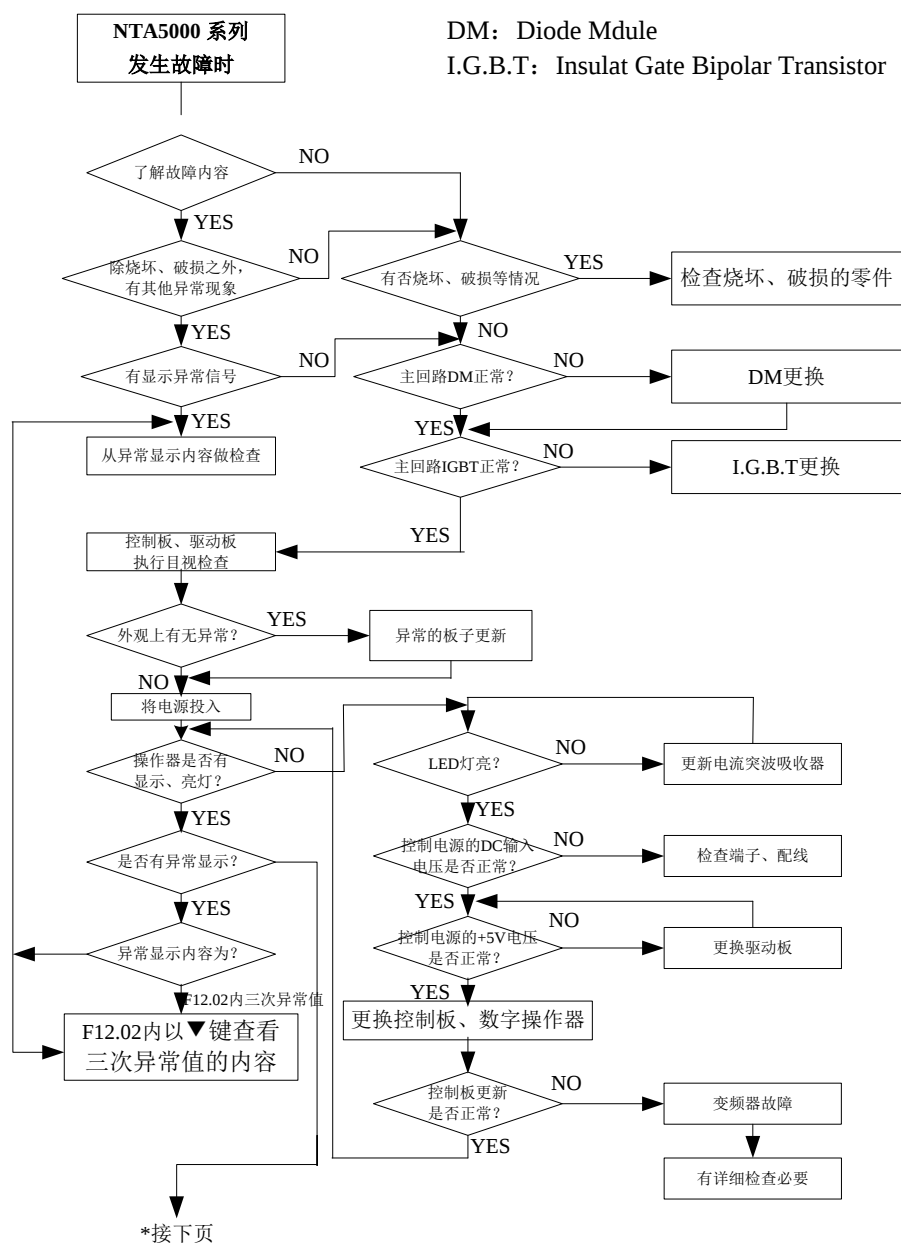
5.1.3 按键操作错误说明

显示	内容	错误原因	对策或说明
LOC	参数、频率转向 已锁定	1. F12.07>0 时，企图修改频率/ 参数 2. 于 F10.01=1 下，企图反转	1. F12.07 设为 0 2. F10.01 设为 0
Err1	操作方式错误	1. F01.06>0 或段速运转时，按 ▲或▼键 2. 运转中企图修改运转中不可修 改的参数（可参考参数一览表）	1. F00.05/F00.06=0 时，才 可由▲或▼键修改频率。 2. 停机后才修改。
Err2	参数设定错误	1. F00.08 在 F10.11±F10.14 或 F10.12±F10.14 或 F10.13±F10.14 的范围 2. F00.07≤F00.08 3. 执行 Auto tuning 时条件设定错 误（如：F00.03/F00.04 未设定为 0、F00.05/F00.06 未设定为 0）	1. 修改 F10.11~F10.13 或 F10.14 2. F00.07>F00.08 3. 执行 Auto tuning 时， F00.03/F00.04 设定为 0， F00.05/F00.06 设定为 0。
Err5	通讯中，修改参 数无效	1. 通讯中禁止下控制命令 2. 通讯中修改 F08.02~F08.05	1. 通讯前必须先下致能命 令 2. 通讯前，先设定好参数
Err6	通讯失败	1. 接线错误 2. 通讯参数设定错误 3. Sum-check 错误 4. 通讯格式错误	1. 检查硬件及配线 2. 检查 F08.02~F08.05
Err7	参数设定错误	1. 企图修改 F12.00 或 F12.06 2. 电压、电流侦测线路异常	复归变频器，如仍故障变 频器送修。

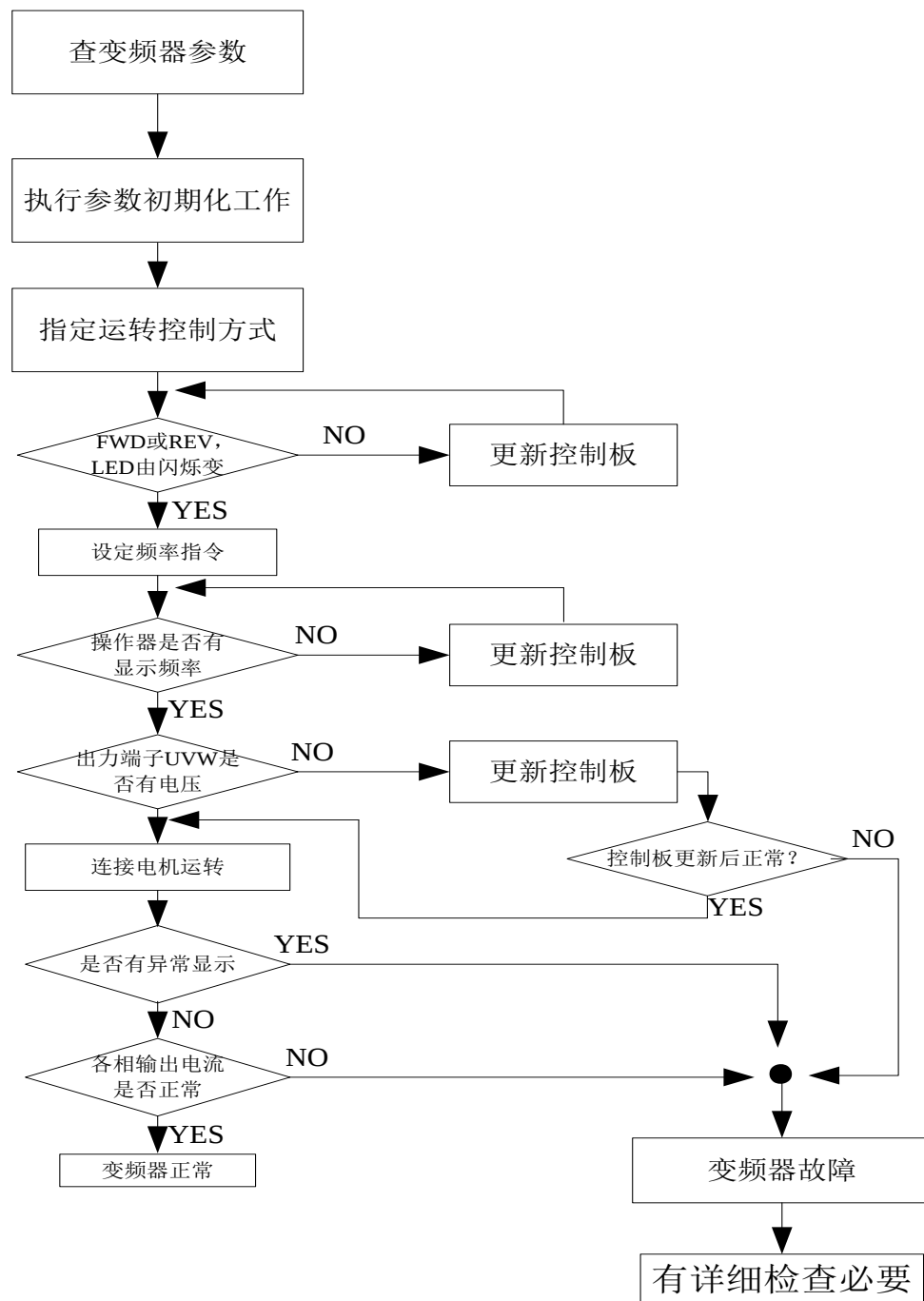
5.2 一般故障检查方法

异常现象	检查要点	处理内容
电机不运转	电源电压是否正常投入 L1(R)、L2(S)、L3(T)端（充电指示灯是否亮了）吗？	• 电源是否投入 • 将电源先断电后再送电一次 • 电源电压等级确认 • 端子螺丝是否锁紧
	输出端子 U(T1)、V(T2)、W(T3)是否有电压输出？	• 将电源先断电后再送电一次
	负荷是否过重，造成电机堵死吗？	• 减轻负荷使电机可以运转
	变频器有异常发生吗？	• 参考故障指示排除，检查配线不正常需更正。
	正/反转运转指令送至变频器了吗？	
	模拟频率设定值已输入吗？	• 模拟频率输入信号配线是否正确 • 频率输入设定电压是否正确
	运转模式设定值正确吗？	• 由操作面板设定运转
电机运转方向相反	输出端子 U(T1)、V(T2)、W(T3)配线正确吗？	• 要与电机的 U、V、W 相配合
	正转或反转信号配线正确吗？	• 配线检查并更正
电机运转无法变速	模拟频率输入配线正确吗？	• 配线检查并更正
	运转模式设定正确吗？	• 操作器运转模式设定检查
	负荷是否过重吗？	• 减轻负荷
电机运转速度过高或过低	电机的规格（极数电压）正确吗？	• 确认电机规格
	齿轮比正确吗？	• 确认齿轮比
	最高输出频率设定值正确吗？	• 确认最高输出频率值
电机运转时速度变动异常	负荷会过重吗？	• 减轻负荷
	负荷的变动很大吗？	• 负荷变动要减少 • 变频器及电机容量加大
	输入电源是否有欠相的情形吗？	• 使用单相规格时，在输入电源侧加装 AC 电抗器 • 使用三相输入规格时请检查配线

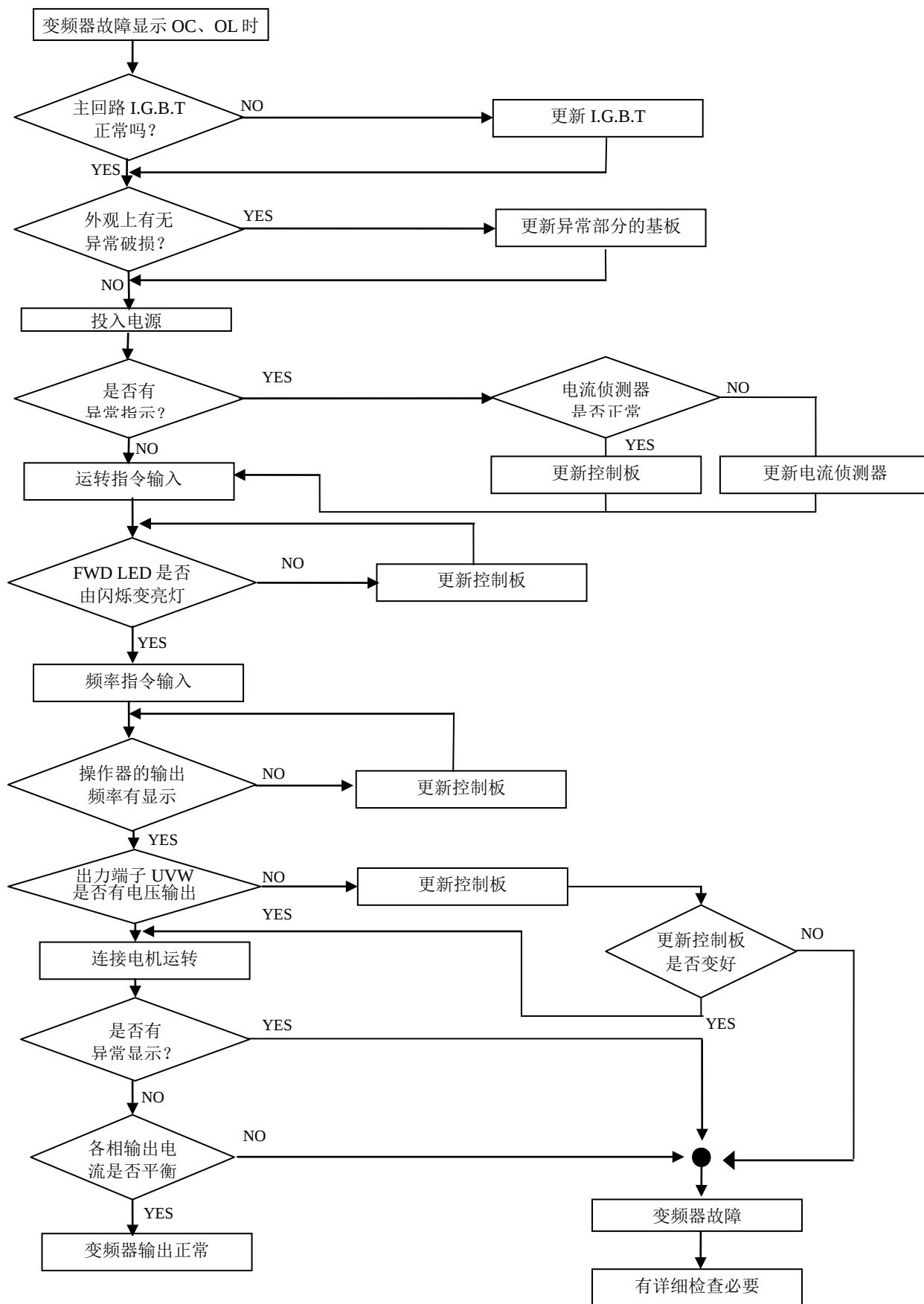
5.3 故障品简单排除步骤



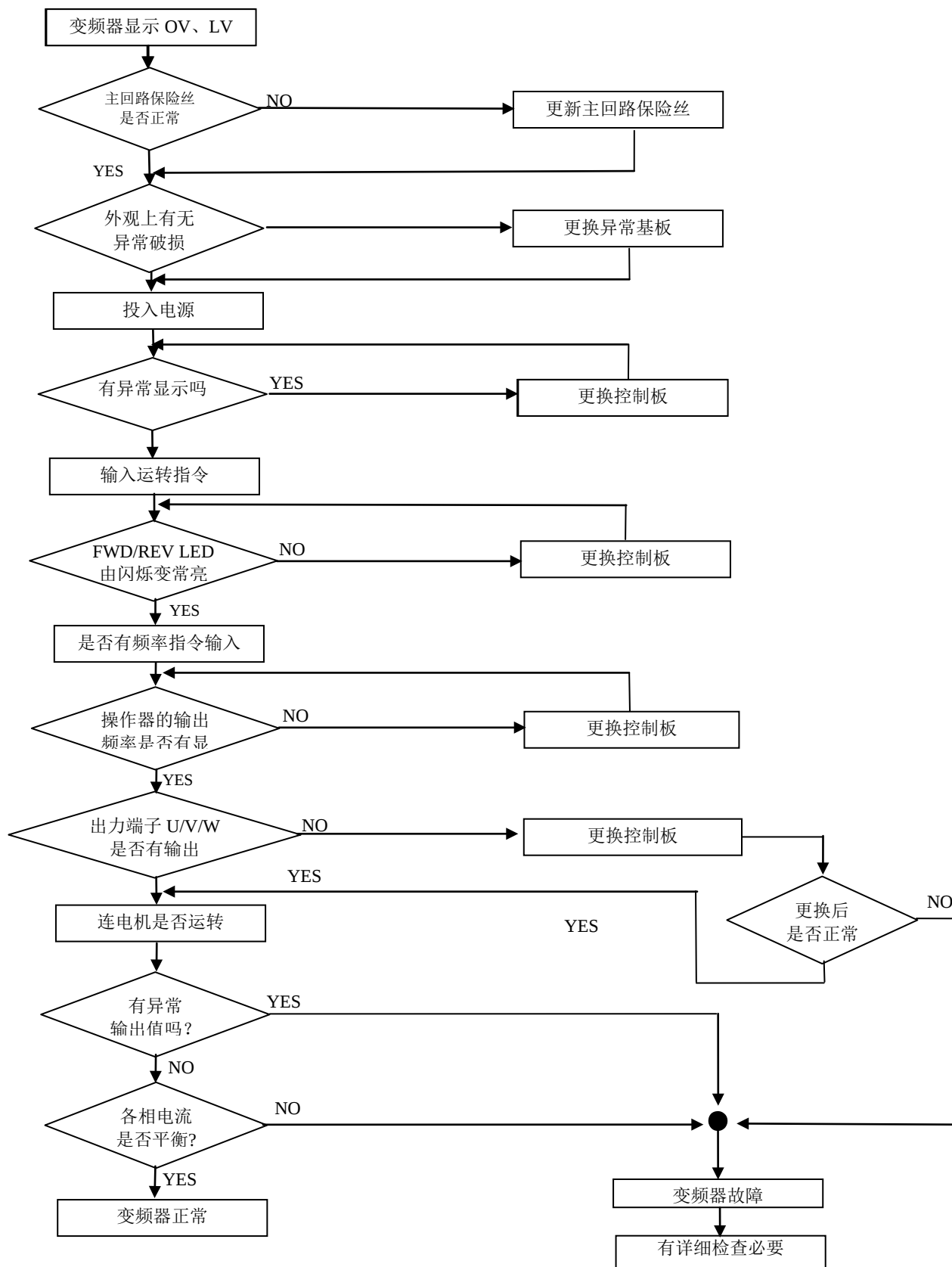
*接上页



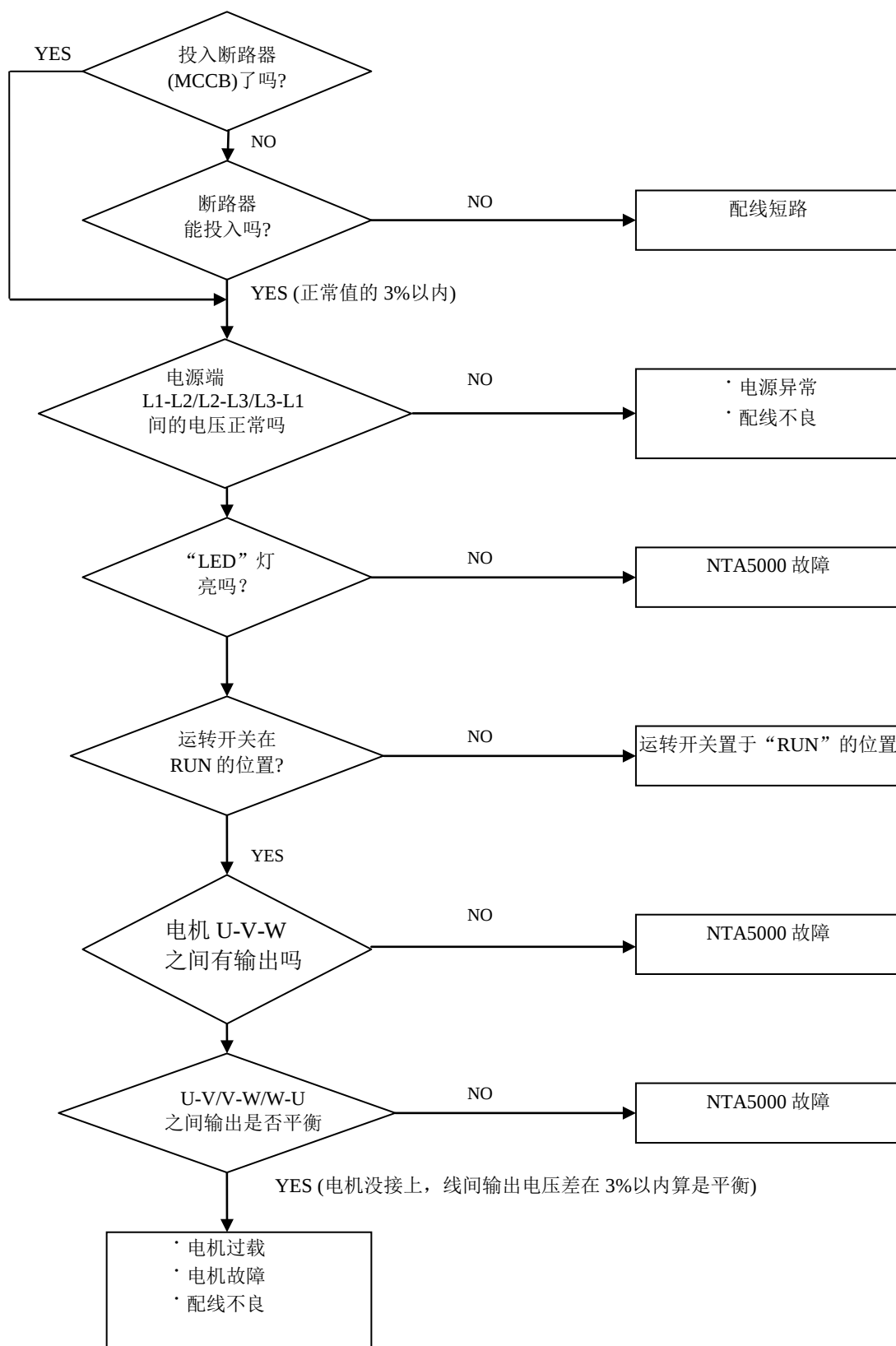
故障显示 OC、OL 时的处理方式



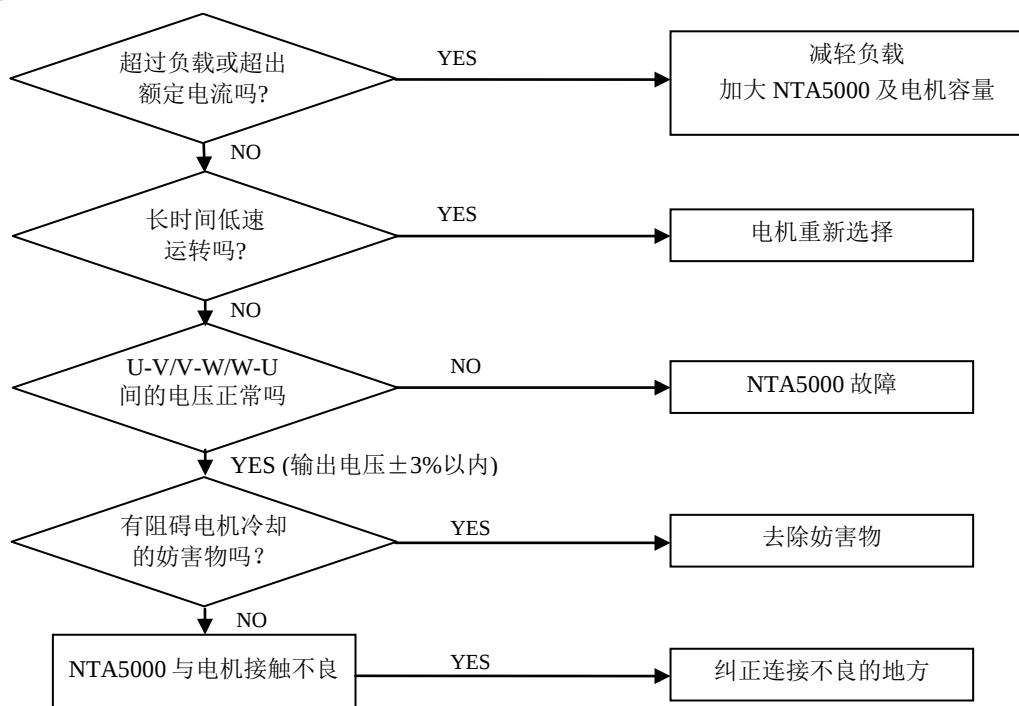
故障显示 OV、LV 时，处理方式



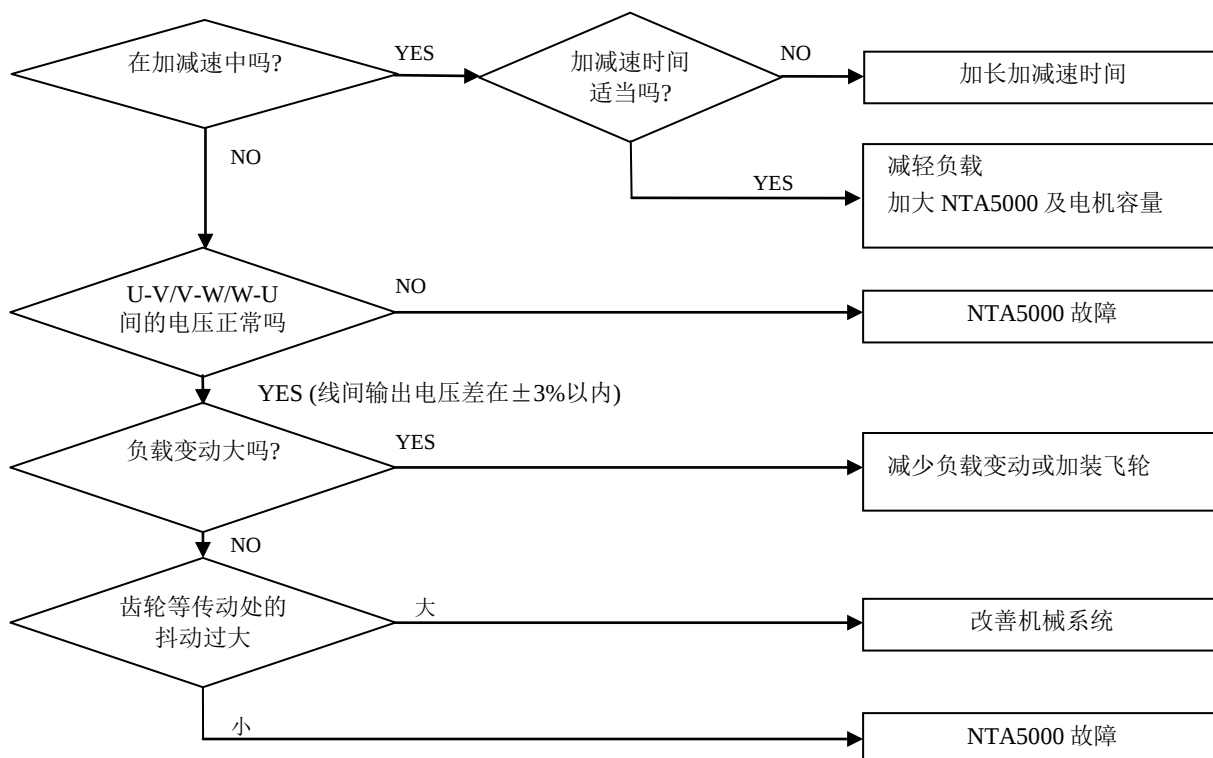
电机不转动



电机过热



电机运转不平滑



5.4 日常检查与定期检查

变频器需作日常及定期维护检查，以使变频器的运转更稳定安全。

下列列举必须检查的项目，以使变频器的运转更稳定安全。且必须在变频器的按键面板熄灭 5 分钟后再检查，以免变频器的电容器的残留电力，伤及保养人员。

检查项目	检查内容	检查周期		检查方法	判定基准	异常时对策
		日常	一年			
使用机台周围环境	请确认周围温度、湿度	○		依安装注意事项以温度计、湿度计测量	温度 -10~40℃ 湿度 95%RH 以下	改善现场环境
	是否有堆积易燃物	○		目视	无异物	
变频器安装及接地	机台有无异常振动	○		目视，听觉	无异物	锁紧安装螺丝
	接地电阻值是否符合规定		○	以万电表测量阻值	220V 级 100Ω 以下 380V 级 10Ω 以下	改善接地
输入电源电压	主回路电压是否正常	○		以万用电表测电压值	合乎规格的电压值	改善输入电源
变频器的外部端子内部固定螺丝	锁紧部位是否松脱、摇动		○	目视，用起子检查螺丝是否有松脱	无异常	锁紧或送修
	端子台等是否有破损		○			
	是否有明显生锈状况		○			
变频器内部的连接线	是否变形、歪斜		○	目视	无异常	更换或送修
	导线外皮是否破损		○			
散热片	是否有灰尘杂屑堆积	○		目视	无异常	消除灰尘等堆积物
印刷电路板	是否有导电性金属或油渍堆积		○	目视	无异常	清除或更换电路板
	零件有无变色过热焦黑现象		○			
冷却风扇	有无异常振动、异常声部		○	目视、听觉	无异常	更换冷却风扇
	是否有灰尘杂屑堆积	○		目视		清除
功率组件	是否有灰尘杂屑堆积		○	目视	无异常	清除
	检查各端子间的电阻值		○	以万用电表测量	三相输出无短路或断路情形	更换功率部件或变频器
电容器	是否有异臭、漏液等情形	○		目视	无异常	更换电容器或变频器
	是否有膨胀、突出等情形	○				

5.5 保养与检查

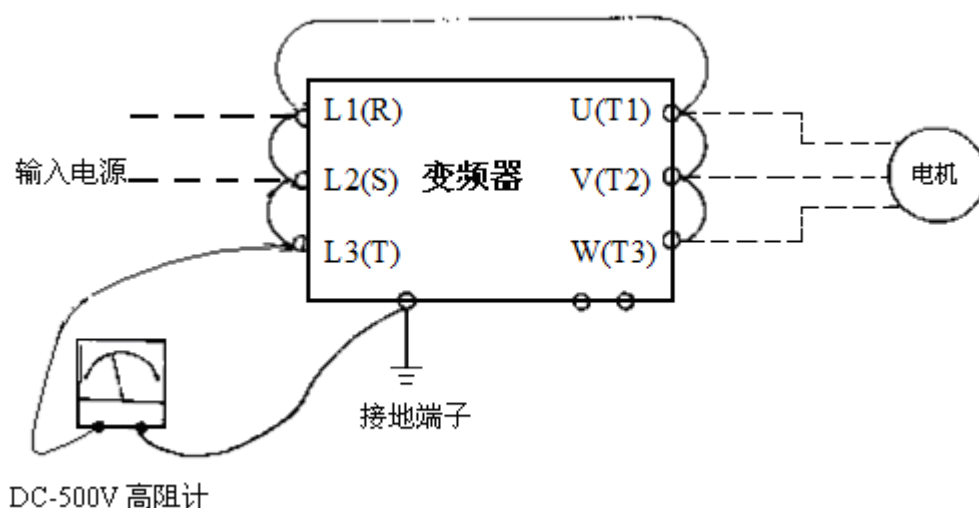
变频器并不需要经常性的检查、保养。

为了长时间保持良好的可靠性，请依下列各点作定期性的查视。查视时，一定要关掉电源，待操作面板显示灯熄灭后，方可开始进行。（因为内部的大容量电容器会有残留电压）。

- (1) 扫除内部不洁的积存物。
- (2) 端子螺丝、零件固定螺丝是否松动，松动的螺丝将其锁紧。
- (3) 耐压绝缘测试。
 - (a) 外部回路的绝缘耐压测试时，变频器与外部连接的导线全部除去，不可通电。
 - (b) 变频器内部的绝缘耐压测试时，仅对变频器主体的回路实施。测试时使用 DC500V 的高阻计，绝缘电阻须在 $5\text{M}\Omega$ 以上。

注意！绝不可对控制电路实施耐压绝缘测试。

耐压绝缘测试的接线图



第六章 外围组件

6.1 输入侧交流电抗器规格

机种	输入侧交流电感		机种	输入侧交流电感	
	电流 (A)	电感 (mH)		电流 (A)	电感 (mH)
NTA5200-0.4K	2.5	4.2	NTA5000-7.5K	20.0	1.06
NTA5200-0.75K	5.0	2.1	NTA5000-11K	30.0	0.7
NTA5200-1.5K	10.0	1.1	NTA5000-15K	40.0	0.53
NTA5200-2.2K	15.0	0.71	NTA5000-18.5K	50.0	0.45
NTA5000-0.75K	2.5	8.4	NTA5000-22K	60.0	0.36
NTA5000-1.5K	5.0	4.2	NTA5000-30K	80.0	0.26
NTA5000-2.2K	7.5	3.6	NTA5000-37K	90.0	0.24
NTA5000-3.7K	10.0	2.2	NTA5000-45K	120.0	0.18
NTA5000-5.5K	16.0	1.42	NTA5000-55K	150.0	0.15

6.2 输入侧直流电抗器规格

机种	输入侧直流电感	
	电流 (A)	电感 (mH)
NTA5200-0.4K	3.1	5.65
NTA5200-0.75K	4.5	3.89
NTA5200-1.5K	7.5	2.33
NTA5200-2.2K	10.5	1.67
NTA5000-0.75K	2.3	15.22
NTA5000-1.5K	3.8	9.21
NTA5000-2.2K	5.2	6.73
NTA5000-3.7K	8.8	3.98
NTA5000-5.5K	13.0	2.69
NTA5000-7.5K	17.5	2.00
NTA5000-11K	25.0	1.40

6.3 制动电阻（选配）

机种	适用马力数 (HP)	适用电机容量 (KW)	制动单元		制动电阻规格			制动电阻 ED (%)	制动转矩 (%)
			型号	并联个数	(W)	(Ω)	并联个数		
NTA5200-0.4K	0.5	0.4	—	—	60	200	—	8	218
NTA5200-0.75K	1	0.75	—	—	60	200	—	8	119
NTA5200-1.5K	2	1.5	—	—	150	100	—	10	119
NTA5200-2.2K	3	2.2	—	—	200	70	—	9	116
NTA5000-0.75K	1	0.75	—	—	60	750	—	8	125
NTA5000-1.5K	2	1.5	—	—	150	400	—	10	119
NTA5000-2.2K	3	2.2	—	—	200	250	—	8	128
NTA5000-3.7K	5	3.7	—	—	300	150	—	8	127
NTA5000-5.5K	8	5.5	—	—	500	100	—	8	125
NTA5000-7.5K	10	7.5	—	—	600	80	—	8	119
NTA5000-11K	15	11	—	—	1200	50	—	8	125
NTA5000-15K	20	15	—	—	1600	50	—	10	100
NTA5000-18.5K	25	18.5	—	—	2000	50	—	10	100
NTA5000-22K	30	22	TBU-430	1	4800	27.2	1	10	120
NTA5000-30K	40	30	TBU-430	1	6000	20	1	10	120
NTA5000-37K	50	37	TBU-430	2	4800	16	2	10	120
NTA5000-45K	60	45	TBU-430	2	9600	13.6	2	10	120
NTA5000-55K	75	55	TBU-430	2	6000	20	2	10	120

※注：制动电阻计算公式： $W = (V_{pn} \times V_{pn}) \times ED\% / R_{min}$

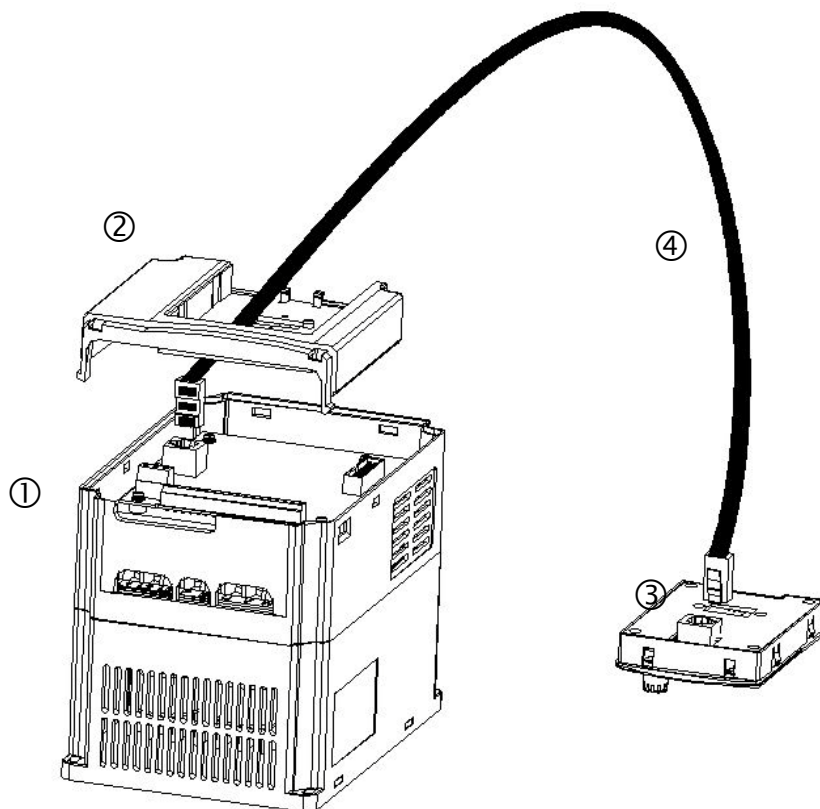
1. W：制动电阻消耗功率
2. V_{pn} ：制动电压（220V=380VDC，380V=760VDC）
3. ED%：制动动作有效周期
4. R_{min} ：可允许的最小制动电阻值

※注：18.7K 以上，请加制动单元：380V TBU-430

6.4 操作面板及延长线

LED 操作面板 NTA-NDOP 可以使用网线外拉（小于 3m）使用，固定方式有如下两种：

1. 操作面板直接卡槽固定与控制柜使用；
2. 先使用固定盒 NTA-NBOX 卡槽固定安装于控制柜后，操作面板放入固定盒。



(一) 使用内容

- ① 变频器本体
- ② 变频器上盖（可固定 LED 操作面板）
- ③ LED 操作面板 NTA-NDOP
- ④ 操作面板远距离延长线

注：④采用六类及以上标准网线：两端为 RJ45 水晶头，中间连线为直通线。

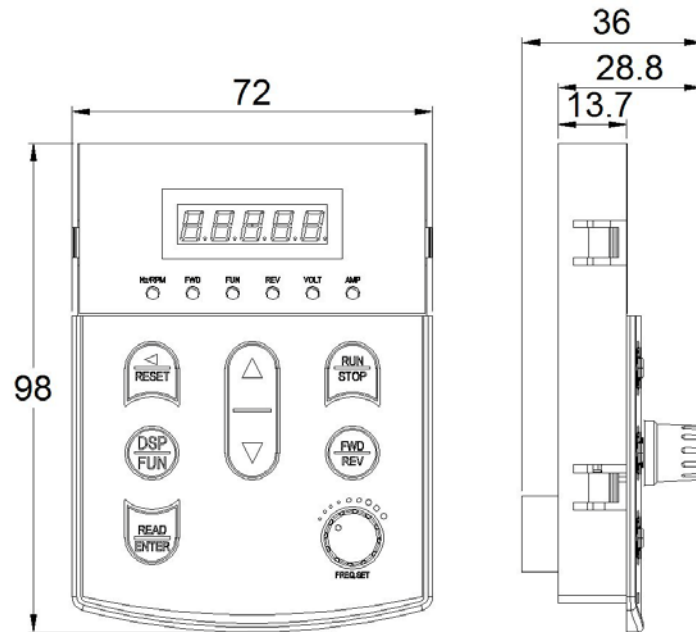
(二) 使用步骤

1. 将电源关掉，并确认操作面板没有显示后才可进行以下步骤。
2. 取下操作面板(在上侧卡勾轻轻向下施力即可取下)。
3. 依次取下下部分配线上盖、上半部分上盖(在两侧卡勾用工具施力即可取下)。
4. 依图标用面板延长线连接变频器本体与操作面板（从上半部分上盖孔中穿出）。
5. 分别锁紧延长线固定于变频器本体及操作面板。
6. 确认锁固后，并依次还原装回上盖，重新送入电源即可进行操作。

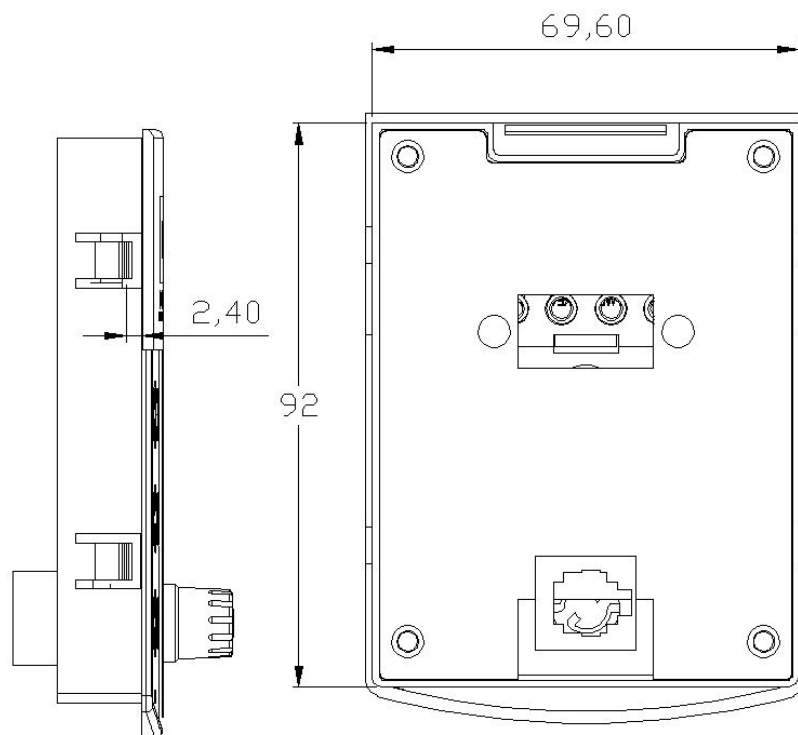
注：操作过程中，取下上盖、更换安装连接线时，请勿触摸线路板上元器件，以免损坏控制板。

外拉面板 KEYPAD (NTA-NDOP) 安装:

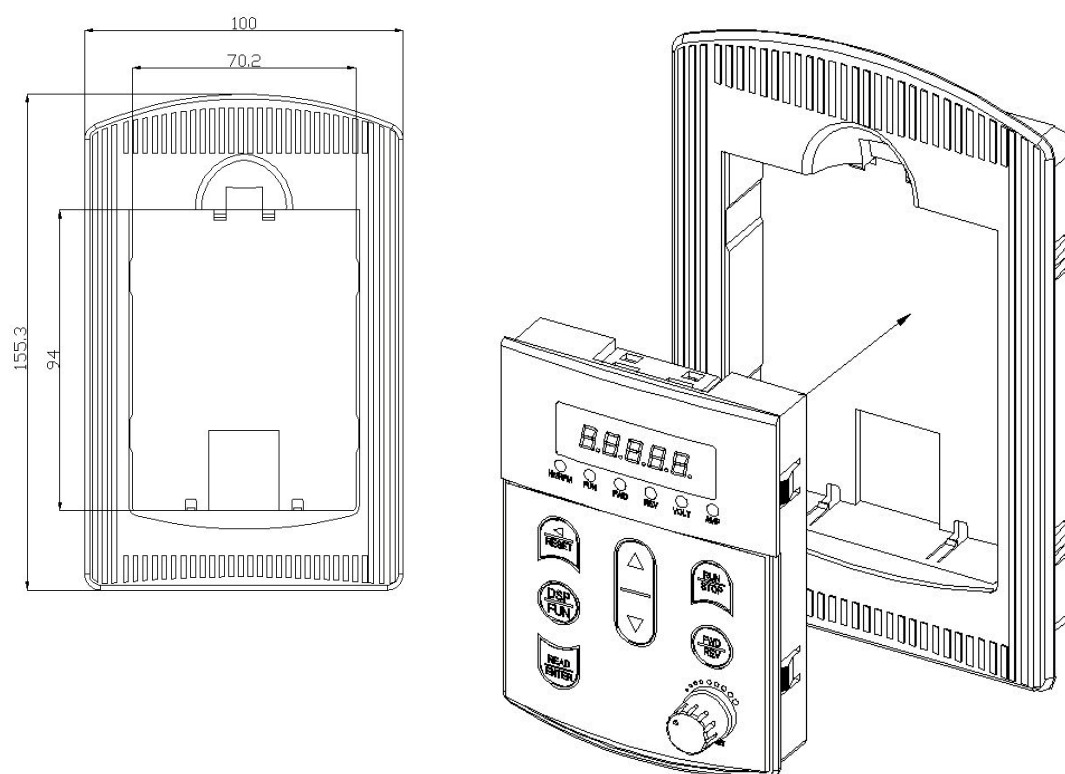
(1) KEYPAD (NTA-NDOP) 外形尺寸 (单位 mm)



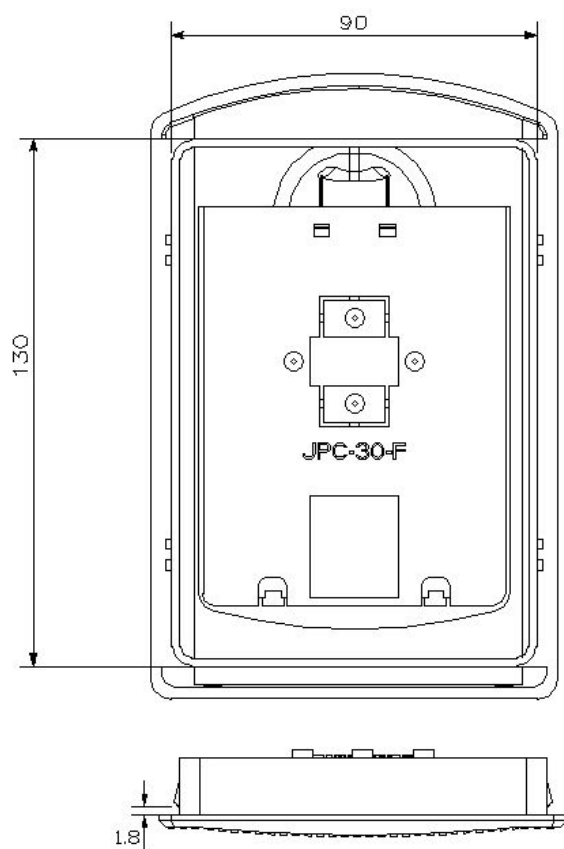
(2) KEYPAD (NTA-NDOP) 安装开孔尺寸 (69.6*92mm)



(3) KEYPAD 固定盒 (NTA-NBOX) 外形尺寸 (单位 mm)



(4) KEYPAD 固定盒 (NTA-NBOX) 开孔尺寸 (90*130mm)

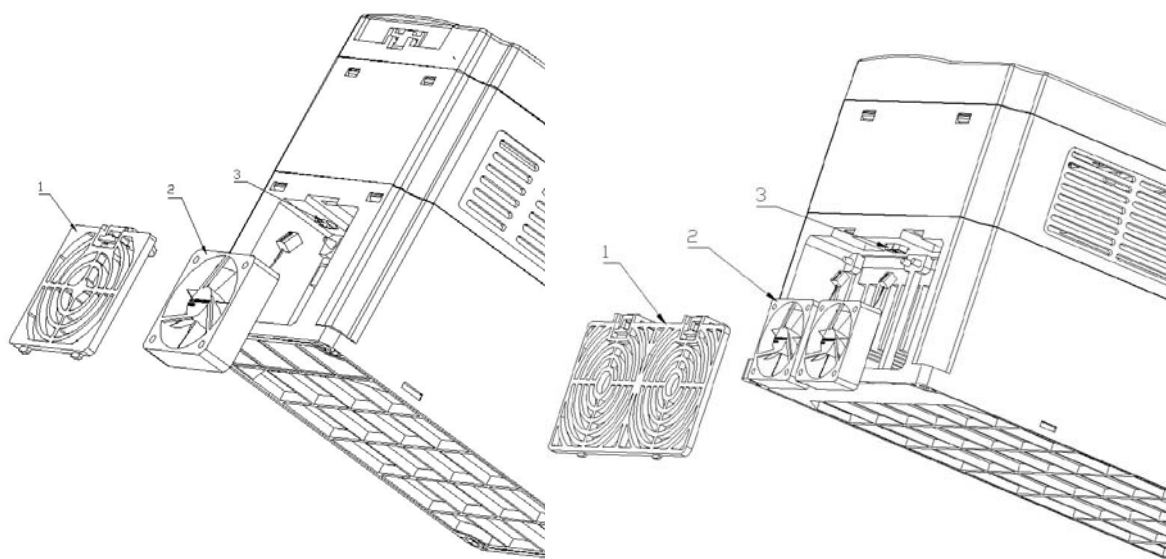


6.5 更换风扇

以额定温度、在额定负载运行时，变频器冷却风扇的寿命约 60000 小时，风扇温度每降低 10℃，其寿命就会增加一倍。

变频器冷却风扇损坏的前兆是风扇轴承噪音升高，或尽管散热座已清扫但散热座温度仍然逐渐升高。如果变频器用于重要场合，在出现这些前兆时，应及时更换冷却风扇。

本公司可提供冷却风扇的备件。不要使用非指定的备件，否则有可能损坏变频器主机控制板。



- 1, 风扇盖
- 2, 冷却风扇
- 3, 冷却风扇电源接头

更换冷却风扇步骤如下：

- 1, 断开变频器的电源。
- 2, 拆开上侧变频器风扇罩。
- 3, 拆下冷却风扇电源线。
- 4, 以相反顺序装回冷却风扇。
- 5, 重新固定好冷却风扇盖。
- 6, 重新上电。

附录A NTA5000 变频器ModBus通讯

NTA5000 系列可接收计算机或其它上位控制器，经由 RS485 做通讯控制，使用 ModBus RTU 或 ASCII 模式作为通讯协议的通讯数据。每次通讯最大数据长度为 80 字节。

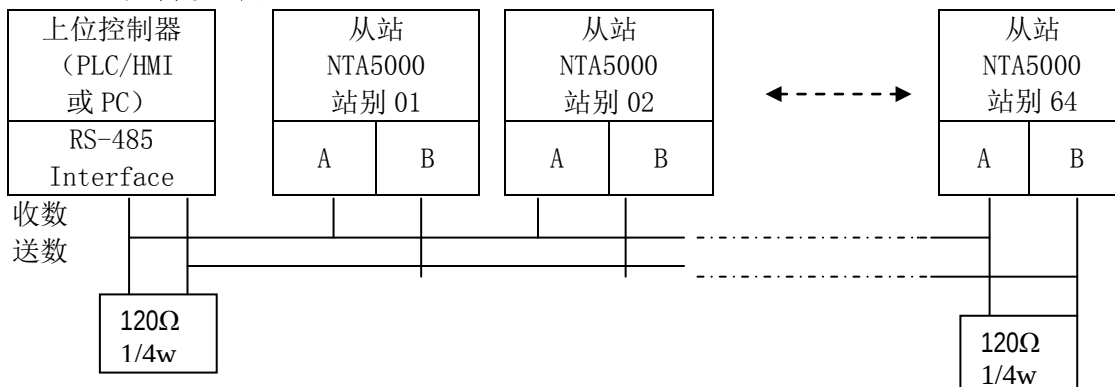
通讯格式设置，参考参数群 F08.xx 说明。

A. 1. 通讯数据结构

NTA5000 系列机种接收计算机或其它上位控制器，经由 RS485 或 RS232 做通讯控制，使用 Modbus RTU 模式及 Modbus ASCII 模式作为通信协议的通讯数据。

信息帧的最大长度为 80 字节。

A. 1. 1 硬件安装



** 与通信联机之起始点与最终点请加上 120 Ω，1/4w 之终端阻抗 **

A. 1. 2 数据帧 ASCII MODE

STX (3AH)	起始字符 = 3AH
地址码高位	通讯位置 (站别 ID): 由 2 个 ASCII 码组合
地址码低位	
功能码高位	功能码 (command): 由 2 个 ASCII 码组合
功能码低位	
寄存器起始地址	寄存器起始位: 由 4 个 ASCII 码组合
寄存器起始地址	
寄存器起始地址	
寄存器起始地址	
数据长度	数据起始到结束的长度: 由 4 个 ASCII 码组合
数据长度	
数据长度	
数据长度	
LRC 校验高位	LRC 检查码: 由 2 个 ASCII 码组合
LRC 校验低位	
END 高位	结束字符:
END 低位	

A. 1. 3 数据帧 RTU MODE

MASTER(PLC 等)相对于 SLAVE 指令，SLAVE 应答。接收数据的构成如右所示，依指令（机能）的内容，DATA 部分的长度不一。

从站地址
功能代码
DATA
CRC CHECK
信号间隔

**指令信号与应答信号间必须维持 10mS 之间隔

A. 1. 4 通信地址（Address）

- 00H: 对所有从站驱动器广播 (Broadcast)
- 01H: 对第 01 地址从站驱动器
- 0FH: 对第 15 地址从站驱动器
- 10H: 对第 16 地址从站驱动器
- 以此类推，最大可到 64 (40H)

A. 1. 5 功能码（Function）

- 03H: 读出寄存器内容
- 06H: 写入一个 WORD 至寄存器 (寄存器写入)
- 08H: 回路测试
- 10H: 写入多个数据至寄存器器 (多个寄存器写入)

A. 2. CMS（和校验与超时定义）

A. 2. 1 LRC CHECK

例： 地址 ID	01H
功能嘛	03H
寄存器地址	01H
	00H
数据长度	00H
	0AH

和校验	0FH
=	F1H -----取二补码
CS (H)	= 46H (ASCII)
CS (L)	= 31H (ASCII)

A. 2. 2 CRC CHECK

CRC 检查码是由从站地址到 DATA 结束，请以下述方式算出。

- (1). 取一个 16bit 之缓存器设定值=FFFFH(全部为 1), 作为 CRC 缓存器。
- (2). 将指令信号第一个字节与 16-bit CRC 缓存器的低字节做“异或”运算后，将其结果再存入此 CRC 缓存器内。
- (3). 将此 CRC 缓存器之值向右移出一位，并将 0 填入高位处之最左一位。
- (4). 检查此 CRC 缓存器被移出位之值。
如果是 0 时，将步骤(3)的新值存入 CRC 缓存器内；
如不为 0，将此 CRC 缓存器与 A001h(1010000000000001)值再“异或”，将结果存入 CRC 缓存器内。
- (5). 重复步骤(3)与(4)，将 8-bit 全部运算完成。
- (6). 重复步骤(2)到(5)，取下一个 8-bit 的信息指令，直到所有信息指令运算完成，最后得到的 CRC 缓存器的值，即为 CRC 检查码，此 CRC 检查码于传出时必须将低位先传输，再传输高位。例如 CRC 检查码值为 1241hex 时，CRC-16 上位必须设定 41hex，CRC-16 下位必须设定 12hex。

● CRC 计算应用程序

```

UWORD ch_sum ( UBYTE long , UBYTE *rxdbuff ) {
    BYTE i = 0;
    UWORD wkg = 0xFFFF;
    while ( long-- ) {
        wkg ^= rxdbuff++;
        for ( i = 0 ; i < 8; i++ ) {
            if ( wkg & 0x0001 ) {
                wkg = ( wkg >> 1 ) ^ 0xa001;
            }
            else {
                wkg = wkg >> 1;
            }
        }
    }
    return( wkg );
}

```

A. 3. 错误代码

ASCII Mode		RTU Mode	
STX	‘:’	从站地址	02H
从站地址	‘0’	功能码	83H
	‘1’	异常码	52H
功能码	‘8’	CRC-16	高字节 30H
	‘6’		低字节 CDH
异常码	‘5’		
	‘1’		
LRC 校验	‘2’		
	‘8’		
结束	‘CR’		
	‘LF’		

当通讯连接时，如果产生错误，此时驱动器会响应错误码，此错误码的功能是将原来的功能码与80H作“与”运算，响应给主控系统，让主控系统知道有错误产生。

错误代码	内 容
51	机能代码错误
52	缓存器编号范围错误
53	校验码错误
54	数据设定错误
55	写入模式错误

A. 4 功能码

A. 4. 1 保持寄存器内容读出[03H]

从指定的编号开始，将被指定的个数连续从保持寄存器读出。
注：1、读取数据个数限制，RTU 模式为 1~37 个 word，ASCII 模式为 1~17 个 word。
2、只能对同一个参数群组中的数据进行连续读取。
(例) 从站号为 1 的 NTA5000 变频器将频率指令读出。

指令数据		ASCII 模式		应答数据(正常时)		应答数据(异常时)	
3AH	STX	3AH	STX	3AH	STX	3AH	STX
30H	从站地址	30H	从站地址	30H	从站地址	30H	从站地址
31H		31H		31H		31H	
30H	功能代码	30H	功能代码	30H	功能代码	38H	功能代码
33H		33H		33H		33H	
32H	寄存器 开始地址	30H	DATA 字节数	30H	DATA 字节数	35H	异常码
35H		32H		32H		32H	
32H		31H	寄存器 Data	31H	寄存器 Data	32H	LRC CHECK
33H		37H		37H		41H	
30H	长度 (word)	37H		30H		0DH	END
30H		37H	LRC CHECK	37H	LRC CHECK	0AH	
30H		33H		33H			
42H		0DH	END	0DH	END		
33H	LRC CHECK	0AH		0AH			
0DH	END						
0AH							

RTU 模式

指令数据			应答数据(正常时)			应答数据(异常时)		
从站地址		01H	从站地址		01H	从站地址		01H
功能代码		03H	功能代码		03H	功能代码		83H
寄存器 开始地址	高字节	25H	DATA 字节数		02H	异常码		52H
	低字节	23H	最初的保存 缓存器	高字节	07H	CRC-16	高字节	C0H
个数 word	高字节	00H		低字节	D0H		低字节	CDH
	低字节	01H	CRC-16	高字节	BBH			
CRC-16	高字节	7EH		低字节	E8H			
	低字节	CCH						

A. 4. 2 回路测试[08H]

将指令信息作为应答信息返回。主站与从站间，用以检查信号传送之测试代码，其数据能设定为任意值。

ASCII 模式

指令数据		应答数据(正常时)		应答数据(异常时)		
3AH	STX	3AH	STX	3AH	STX	
30H	从站地址	30H	从站地址	30H	从站地址	
31H		31H		31H		
30H	功能代码	30H	功能代码	38H	功能代码	
38H		38H		38H		
30H	测试 代码	30H	测试 代码	32H	异常码	
30H		30H		30H		
30H		30H		35H	LRC CHECK	
30H		30H		37H		
41H	DATA	41H	DATA	0DH	END	
35H		35H		0AH		
33H		33H				
37H		37H				
31H	LRC CHECK	31H	LRC CHECK			
42H		42H				
0DH	END	0DH	END			
0AH		0AH				

RTU 模式

指令数据			应答数据(正常时)			应答数据(异常时)		
从站地址		01H	从站地址		01H	从站地址		01H
功能代码		08H	功能代码		08H	功能代码		88H
测试 代码	高字节	00H	测试 代码	高字节	00H	异常码		20H
	低字节	00H		低字节	00H	CRC-16	高字节	47H
DATA	高字节	A5H	DATA	高字节	A5H		低字节	D8H
	低字节	37H		低字节	37H			
CRC-16	高字节	DAH	CRC-16	高字节	DAH			
	低字节	8DH		低字节	8DH			

A. 4. 3 保持寄存器的写入[06H]

从被指定的编号，向寄存器写入指定的数据。

（例）将站号为 1 的 NTA5000 变频器频率设定为 60. 0Hz。

ASCII 模式

指令数据		应答数据(正常时)		应答数据(异常时)	
3AH	STX	3AH	STX	3AH	STX
30H	从站地址	30H	从站地址	30H	从站地址
31H		31H		31H	
30H	功能代码	30H	功能代码	38H	功能代码
36H		36H		36H	
32H	寄存器地址	32H	寄存器地址	35H	异常码
35H		35H		32H	
30H		30H		32H	LRC CHECK
32H		32H		37H	
31H	DATA	31H	DATA	0DH	END
37H		37H		0AH	
37H		37H			
30H		30H			
34H	LRC CHECK	34H	LRC CHECK		
42H		42H			
0DH	END	0DH	END		
0AH		0AH			

RTU 模式

指令数据			应答数据(正常时)			应答数据(异常时)		
从站地址		01H	从站地址		01H	从站地址		01H
功能代码		06H	功能代码		06H	功能代码		86H
寄存器地址	高字节	25H	寄存器地址	高字节	25H	异常码		52H
	低字节	02H		低字节	02H	CRC-16	高字节	C3H
DATA	高字节	17H	DATA	高字节	17H		低字节	9DH
	低字节	70H		低字节	70H			
CRC-16	高字节	2DH	CRC-16	高字节	2DH			
	低字节	12H		低字节	12H			

A. 4. 4 多个保持寄存器的写入 [10H]

从被指定的编号开始，将指定个数的缓存器分别写入指定的数据。

注：1、写入数据个数限制，RTU 最多为 35 个 word，ASCII 最多为 15 个 word。

2、只能对同一个 Group 中的数据进行连续写入。

3、写入数据个数必须大于等于 1。

(例)将站号为 1 的 NTA5000 变频器设定以频率指令 60.0Hz，正转运转。

ASCII 模式

指令数据		应答数据(正常时)		应答数据(异常时)	
3AH	STX	3AH	STX	3AH	STX
30H	从站地址	30H	从站地址	30H	从站地址
31H		31H		31H	
31H	功能代码	31H	功能代码	39H	功能代码
30H		30H		30H	
32H	寄存器 开始地址	32H	寄存器 开始地址	35H	异常码
35H		35H		32H	
30H		30H		31H	LRC CHECK
31H		31H		44H	
30H	长度 (word)	30H	长度 (word)	0DH	END
30H		30H		0AH	
30H		30H			
32H		32H			
30H	DATA 字节数*	43H	LRC CHECK		
34H		37H			
30H	第一个 Word DATA	0DH	END		
30H		0AH			
30H					
31H					
31H	第二个 word DATA				
37H					
37H					
30H					
33H	LRC CHECK				
42H					
0DH	END				
0AH					

RTU 模式

指令数据			应答数据(正常时)			应答数据(异常时)		
从站地址		01H	从站地址		01H	从站地址		01H
功能代码		10H	功能代码		10H	功能代码		90H
寄存器	高字节	25H	寄存器	高字节	25H	异常码		52H
开始地址	低字节	01H	开始地址	低字节	01H	CRC-16	高字节	CDH
长度	高字节	00H	长度	高字节	00H		低字节	FDH
(word)	低字节	02H	(word)	低字节	02H			
DATA 字节数 *		04H	CRC-16	高字节	1BH			
第一个	高字节	00H	低字节	下位	04H			
Word	低字节	01H						
第二个	高字节	17H						
Word	低字节	70H						
CRC-16	高字节	CBH						
	低字节	26H						

* DATA 字节数 请以 长度 (word) 乘 2

A. 5 变频器控制

A. 5.1 指令数据（可以读出及写入）

寄存器地址		Bit	内 容
2500H		预备用	
2501H	运转 操作 信号	0	运转指令 1: 运转 0: 停止
		1	反转指令 1: 反转 0: 正转
		2	外部异常 1: 异常 (EF0)
		3	异常复归 1: 复归指令
		4	点动正转指令 1: 点动正转指令
		5	点动反转指令 1: 点动反转指令
		6	多机能输入指令 S1 1: “ON” 0: “OFF”
		7	多机能输入指令 S2 1: “ON” 0: “OFF”
		8	多机能输入指令 S3 1: “ON” 0: “OFF”
		9	多机能输入指令 S4 1: “ON” 0: “OFF”
		A	多机能输入指令 S5 1: “ON” 0: “OFF”
		B	多机能输入指令 S6 1: “ON” 0: “OFF”
		C	继电器 R1 1: “ON” 0: “OFF”
		D	三级管 T1 1: “ON” 0: “OFF”
		E~F	(未使用)
2502H		频率指令	
2503~251FH		预备用	

（注）未使用的 Bit 请写入 0，预备中的寄存器请勿写入 DATA。

A. 5.2 监视数据（仅供读出）

寄存器地址		Bit	内 容
2520H	状态 信号	0	运转状态 1: 运转中 0: 停止中
		1	转向状态 1: 反转 0: 正转
		2	变频器运转准备状态 1: 准备完成 0: 未准备完成
		3	异常 1: 异常
		4	DATA 设定错误 1: 错误
		5~F	(未使用)

寄存器地址		内 容	
2521H	异常内容	00	变频器正常时
		20	减速过电流 (OC-D)
		01	变频器过热 (OH)
		21	启动瞬间过电流 (OC_S)
		02	停机中过电流 (OC)
		22	(未使用)
		03	低电压 (LV)
		23	运转中电压过低 (LV-C)
		04	过电压 (OV)
		24	运转/减速过电压 (OV-C)
		05	(未使用)
		25	运转中变频器过热 (OH-C)
		06	外部 BB (bb)
		26	零速停止中 (STP0)
		07	CPU 受干扰 (CTER)
		27	直接启动失效 (STP1)
		08	PID 回授信号错 (PDER)
		28	键盘紧急停止 (STP2)
		09	EEPROM 异常 (EPR)
		29	按键操作错误 (Err1)
		10	自动参数量测失败 (ATER)
		30	参数设定错误 (Err2)
		11	过转矩检出 (OL3)
		31	模拟转换错误 (Err4)
		12	变频器过负载 (OL2)
		32	通信中修改参数 (Err5)
		13	马达过负载 (OL1)
		33	通信失败 (Err6)
		14	通讯外部异常 (EF0)
		34	参数设定错误 (Err7)
		15	紧急停止 (E.S)
		35	出厂设定错误 (Err8)
		16	参数锁定 (LOC)
		36	(未使用)
		17	(未使用)
		37	(未使用)
		18	定速过电流 (OC-C)
		38	参数设定错误拷贝单元拷贝失败 (EPR1)
		19	加速过电流 (OC-A)
		39	拷贝单元拷贝时参数不符合 (EPR2)
		40	变频器过速度 (OVSP)

寄存器地址		Bit	内 容	
2522H	输入接点	0	端子 S1	1: “ON” 0: “OFF”
		1	端子 S2	1: “ON” 0: “OFF”
		2	端子 S3	1: “ON” 0: “OFF”
		3	端子 S4	1: “ON” 0: “OFF”
		4	端子 S5	1: “ON” 0: “OFF”
		5	端子 S6	1: “ON” 0: “OFF”
	输出接点	6	继电器 R1	1: “ON” 0: “OFF”
		7	三级管 T1	1: “ON” 0: “OFF”
		8~F	(未使用)	

寄存器地址	内 容
2523H	设定频率 (100/1Hz)
2524H	输出频率 (100/1Hz)
2525H	输出电压指令 (10/1V)
2526H	输入直流电压指令 (1/1V)
2527H	输出电流 (10/1A)
2528H	保留
2529H	输出转矩
252AH	PID 回授量 (100% / 最大输出频率, 10/1%)
252BH	PID 输入量 (100% / 最大输出频率, 10/1% 附符号)
252CH	TM2 之 AI1 输入量 (1000 / 10V) *1
252DH	TM2 之 AI2 输入量 (1000 / 10V) *1
252EH~252FH	预留功能

A. 5.3 监视数据参数与寄存器编号对照表

(参数功能说明请参阅参数功能一览表)

注：寄存器编号与参数编号是一一对应的，寄存器编号高两位用于表示参数所属群组（以 16 进制表示），低两位表示参数在所属群组中的编号（以 16 进制表示）。

例如：F08.03 表示第 8 群组中的编号为 3 的参数，对应寄存器编号为 0803H。

F10.11 表示第 10 群组中的编号为 11 的参数，对应寄存器编号为 0A0BH。

Group00 参数群		Group01 参数群		Group02 参数群	
寄存器地址	功能块	寄存器地址	功能块	寄存器地址	功能块
0000H	F00.00	0100H	F01.00	0200H	F02.00
0001H	F00.01	0101H	F01.01	0201H	F02.01
0002H	F00.02	0102H	F01.02	0202H	F02.02
0003H	F00.03	0103H	F01.03	0203H	F02.03
0004H	F00.04	0104H	F01.04	0204H	F02.04
0005H	F00.05	0105H	F01.05	0205H	F02.05
0006H	F00.06	0106H	F01.06	0206H	F02.06
0007H	F00.07	0107H	F01.07	0207H	F02.07
0008H	F00.08	0108H	F01.08	0208H	F02.08
0009H	F00.09	0109H	F01.09	0209H	F02.09
000AH	F00.10	010AH	F01.10	020AH	F02.10
000BH	F00.11	010BH	F01.11	020BH	F02.11
000CH	F00.12	010CH	F01.12	020CH	F02.12
000DH	F00.13	010DH	F01.13	020DH	F02.13
000EH	F00.14	010EH	F01.14	020EH	F02.14
		010FH	F01.15	020FH	F02.15
		0110H	F01.16	0210H	F02.16
		0111H	F01.17	0211H	F02.17
		0112H	F01.18	0212H	F02.18
		0113H	F01.19		
		0114H	F01.20		
		0115H	F01.21		
		0116H	F01.22		
		0117H	F01.23		

Group03 参数群		Group04 参数群		Group05 参数群	
寄存器地址	功能块	寄存器地址	功能块	寄存器地址	功能块
0300H	F03.00	0400H	F04.00	0500H	F05.00
0301H	F03.01	0401H	F04.01	0501H	F05.01
0302H	F03.02	0402H	F04.02	0502H	F05.02
0303H	F03.03	0403H	F04.03	0503H	F05.03
0304H	F03.04	0404H	F04.04	0504H	F05.04
0305H	F03.05	0405H	F04.05	0505H	F05.05
0306H	F03.06	0406H	F04.06	0506H	F05.06
0307H	F03.07	0407H	F04.07	0507H	F05.07
0308H	F03.08	0408H	F04.08	0508H	F05.08
0309H	F03.09	0409H	F04.09	0509H	F05.09
030AH	F03.10	040AH	F04.10	050AH	F05.10
030BH	F03.11	040BH	F04.11	050BH	F05.11
030CH	F03.12	040CH	F04.12	050CH	F05.12
030DH	F03.13	040DH	F04.13	050DH	F05.13
030EH	F03.14	040EH	F04.14	050EH	F05.14
030FH	F03.15	040FH	F04.15		
0310H	F03.16	0410H	F04.16		
0311H	F03.17	0411H	F04.17		

0312H	F03. 18	0412H	F04. 18		
0313H	F03. 19	0413H	F04. 19		
0314H	F03. 20	0414H	F04. 20		
0315H	F03. 21				
0316H	F03. 22	Group06 参数群		Group07 参数群	
0317H	F03. 23	寄存器地址	功能块	寄存器地址	功能块
0318H	F03. 24	0600H	F06. 00	0700H	F07. 00
0319H	F03. 25	0601H	F06. 01	0701H	F07. 01
031AH	F03. 26	0602H	F06. 02	0702H	F07. 02
031BH	F03. 27	0603H	F06. 03	0703H	F07. 03
031CH	F03. 28	0604H	F06. 04	0704H	F07. 04
031DH	F03. 29	0605H	F06. 05	0705H	F07. 05
031EH	F03. 30	0606H	F06. 06	0706H	F07. 06
031FH	F03. 31	0607H	F06. 07	0707H	F07. 07
0320H	F03. 32	0608H	F06. 08	0708H	F07. 08
0321H	F03. 33	0609H	F06. 09	0709H	F07. 09
0322H	F03. 34	060AH	F06. 10	070AH	F07. 10
0323H	F03. 35	060BH	F06. 11	070BH	F07. 11
0324H	F03. 36			070CH	F07. 12
0325H	F03. 37	Group08 参数群		070DH	F07. 13
0326H	F03. 38	寄存器地址	功能块	070EH	F07. 14
0327H	F03. 39	0800H	F08. 00	070FH	F07. 15
0328H	F03. 40	0801H	F08. 01	0710H	F07. 16
0329H	F03. 41	0802H	F08. 02	0711H	F07. 17
032AH	F03. 42	0803H	F08. 03		
032BH	F03. 43	0804H	F08. 04		
032CH	F03. 44	0805H	F08. 05		
032DH	F03. 45	0806H	F08. 06		
032EH	F03. 46	0807H	F08. 07		
032FH	F03. 47	0808H	F08. 08		
0330H	F03. 48	0809H	F08. 09		

Group09 参数群		Group10 参数群		Group11 参数群	
寄存器地址	功能块	寄存器地址	功能块	寄存器地址	功能块
0900H	F09. 00	0A00H	F10. 00	0B00H	F11. 00
0901H	F09. 01	0A01H	F10. 01	0B01H	F11. 01
0902H	F09. 02	0A02H	F10. 02	0B02H	F11. 02
0903H	F09. 03	0A03H	F10. 03	0B03H	F11. 03
0904H	F09. 04	0A04H	F10. 04	0B04H	F11. 04
0905H	F09. 05	0A05H	F10. 05	0B05H	F11. 05
0906H	F09. 06	0A06H	F10. 06	0B06H	F11. 06
0907H	F09. 07	0A07H	F10. 07	0B07H	F11. 07
0908H	F09. 08	0A08H	F10. 08	0B08H	F11. 08
0909H	F09. 09	0A09H	F10. 09	0809H	F11. 09
090AH	F09. 10	0A0AH	F10. 10		
090BH	F09. 11	0A0BH	F10. 11		
090CH	F09. 12	0A0CH	F10. 12		
090DH	F09. 13	0A0DH	F10. 13		
090EH	F09. 14	0A0EH	F10. 14		
090FH	F09. 15	0A0FH	F10. 15		
0910H	F09. 16				
0911H	F09. 17				

Group12 参数群		Group13 参数群			
寄存器地址	功能块	寄存器地址	功能块	寄存器地址	功能块
0C00H	F12. 00	0D00H	F13. 00	0D18H	F13. 24
0C01H	F12. 01	0D01H	F13. 01	0D19H	F13. 25
0C02H	F12. 02	0D02H	F13. 02	0D1AH	F13. 26
0C03H	F12. 03	0D03H	F13. 03	0D1BH	F13. 27
0C04H	F12. 04	0D04H	F13. 04	0D1CH	F13. 28
0C05H	F12. 05	0D05H	F13. 05	0D1DH	F13. 29
0C06H	F12. 06	0D06H	F13. 06	0D1EH	F13. 30
0C07H	F12. 07	0D07H	F13. 07	0D1FH	F13. 31
0C08H	F12. 08	0D08H	F13. 08	0D20H	F13. 32
0C09H	F12. 09	0D09H	F13. 09	0D21H	F13. 33
		0D0AH	F13. 10	0D22H	F13. 34
		0D0BH	F13. 11	0D23H	F13. 35
		0D0CH	F13. 12	0D24H	F13. 36
		0D0DH	F13. 13	0D25H	F13. 37
		0D0EH	F13. 14	0D26H	F13. 38
		0D0FH	F13. 15	0D27H	F13. 39
		0D10H	F13. 16	0D28H	F13. 40
		0D11H	F13. 17	0D29H	F13. 41
		0D12H	F13. 18	0D2AH	F13. 42
		0D13H	F13. 19	0D2BH	F13. 43
		0D14H	F13. 20	0D2CH	F13. 44
		0D15H	F13. 21	0D2DH	F13. 45
		0D16H	F13. 22	0D2EH	F13. 46
		0D17H	F13. 23	0D2FH	F13. 47

附录B NTA5000 变频器参数设定表

客户名称					变频器机种		
使用场合					客户电话		
客户住址							
参数码	设定内容	参数码	设定内容	参数码	设定内容	参数码	设定内容
F00.00		F02.00		F03.23		F04.16	
F00.01		F02.01		F03.24		F04.17	
F00.02		F02.02		F03.25		F04.18	
F00.03		F02.03		F03.26		F04.19	
F00.04		F02.04		F03.27		F04.20	
F00.05		F02.05		F03.28			
F00.06		F02.06		F03.29		F05.00	
F00.07		F02.07		F03.30		F05.01	
F00.08		F02.08		F03.31		F05.02	
F00.09		F02.09		F03.32		F05.03	
F00.10		F02.10		F03.33		F05.04	
F00.11		F02.11		F03.34		F05.05	
F00.12		F02.12		F03.35		F05.06	
F00.13		F02.13		F03.36		F05.07	
F00.14		F02.14		F03.37		F05.08	
		F02.15		F03.38		F05.09	
F01.00		F02.16		F03.39		F05.10	
F01.01		F02.17		F03.40		F05.11	
F01.02		F02.18		F03.41		F05.12	
F01.03				F03.42		F05.13	
F01.04		F03.00		F03.43		F05.14	
F01.05		F03.01		F03.44			
F01.06		F03.02		F03.45		F06.00	
F01.07		F03.03		F03.46		F06.01	
F01.08		F03.04		F03.47		F06.02	
F01.09		F03.05		F03.48		F06.03	
F01.10		F03.06				F06.04	
F01.11		F03.07		F04.00		F06.05	
F01.12		F03.08		F04.01		F06.06	
F01.13		F03.09		F04.02		F06.07	
F01.14		F03.10		F04.03		F06.08	
F01.15		F03.11		F04.04		F06.09	
F01.16		F03.12		F04.05		F06.10	
F01.17		F03.13		F04.06		F06.11	
F01.18		F03.14		F04.07			
F01.19		F03.15		F04.08			
F01.20		F03.16		F04.09			
F01.21		F03.17		F04.10			
F01.22		F03.18		F04.11			
F01.23		F03.19		F04.12			
		F03.20		F04.13			
		F03.21		F04.14			
		F03.22		F04.15			

参数码	设定内容	参数码	设定内容	参数码	设定内容	参数码	设定内容
F07.00		F09.00		F11.00		F13.13	
F07.01		F09.01		F11.01		F13.14	
F07.02		F09.02		F11.02		F13.15	
F07.03		F09.03		F11.03		F13.16	
F07.04		F09.04		F11.04		F13.17	
F07.05		F09.05		F11.05		F13.18	
F07.06		F09.06		F11.06		F13.19	
F07.07		F09.07		F11.07		F13.20	
F07.08		F09.08		F11.08		F13.21	
F07.09		F09.09		F11.09		F13.22	
F07.10		F09.10				F13.23	
F07.11		F09.11		F12.00		F13.24	
F07.12		F09.12		F12.01		F13.25	
F07.13		F09.13		F12.02		F13.26	
F07.14		F09.14		F12.03		F13.27	
F07.15		F09.15		F12.04		F13.28	
F07.16		F09.16		F12.05		F13.29	
F07.17		F09.17		F12.06		F13.30	
				F12.07		F13.31	
F08.00		F10.00		F12.08		F13.32	
F08.01		F10.01		F12.09		F13.33	
F08.02		F10.02				F13.34	
F08.03		F10.03		F13.00		F13.35	
F08.04		F10.04		F13.01		F13.36	
F08.05		F10.05		F13.02		F13.37	
F08.06		F10.06		F13.03		F13.38	
F08.07		F10.07		F13.04		F13.39	
F08.08		F10.08		F13.05		F13.40	
F08.09		F10.09		F13.06		F13.41	
		F10.10		F13.07		F13.42	
		F10.11		F13.08		F13.43	
		F10.12		F13.09		F13.44	
		F10.13		F13.10		F13.45	
		F10.14		F13.11		F13.46	
		F10.15		F13.12		F13.47	

2015.05 V02

为持续改善产品，本公司保留变更设计规格的权利。



雷翱电子 · 品质保证

上海雷翱电子科技有限公司
SHANGHAI REOR ELECTRIC CO., LTD.

地址：上海市嘉定高新工业园区霍城路635号
电话：021-39108222 传真：021-69522024

网址：www.reor-electron.com
邮箱：reor-electron@163.com